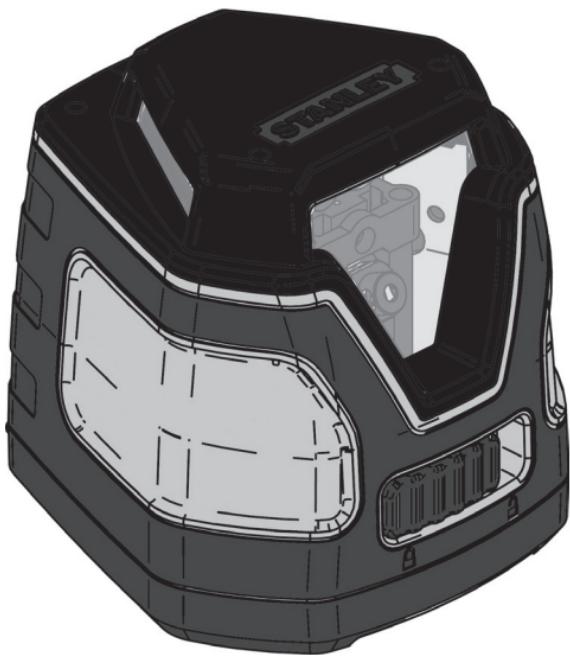


# STANLEY®

## 360° Self-Levelling Multi-Line Laser

### SLL360

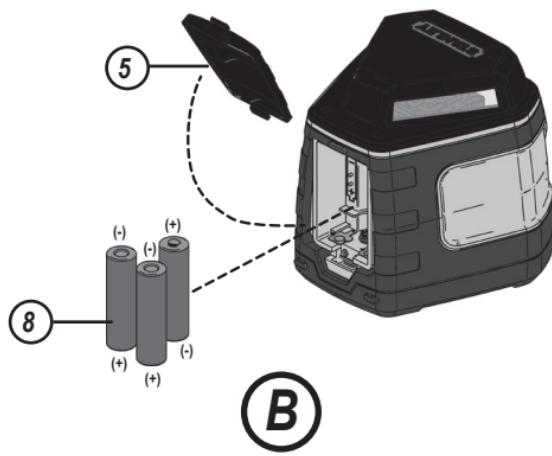
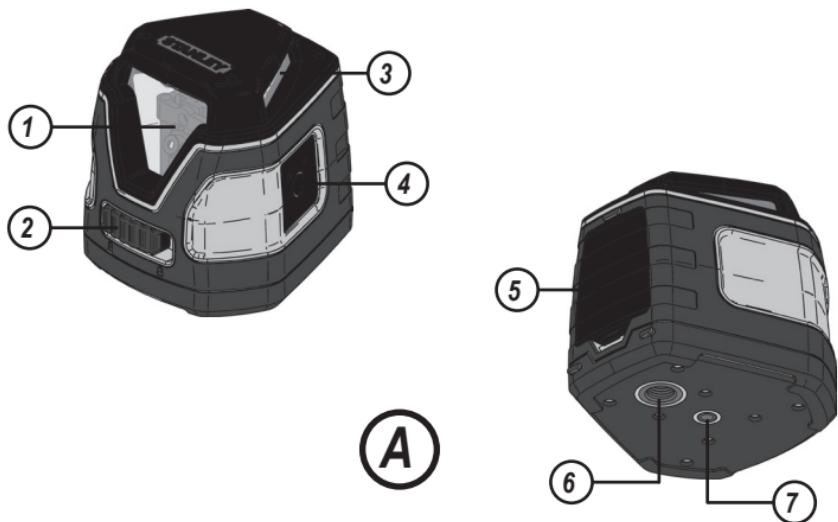


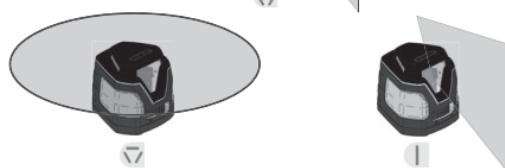
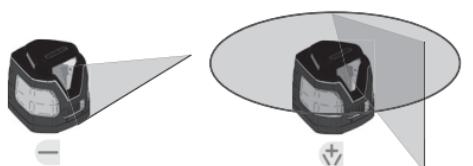
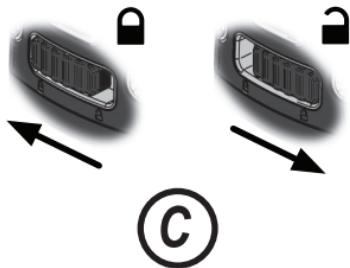
77-137

Please read these instructions before operating the product.

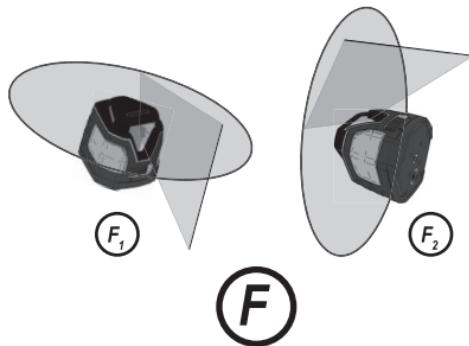


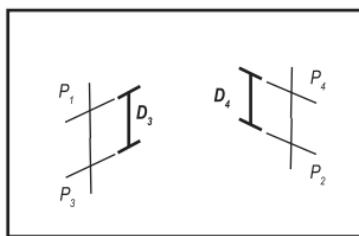
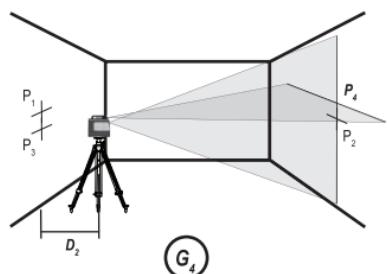
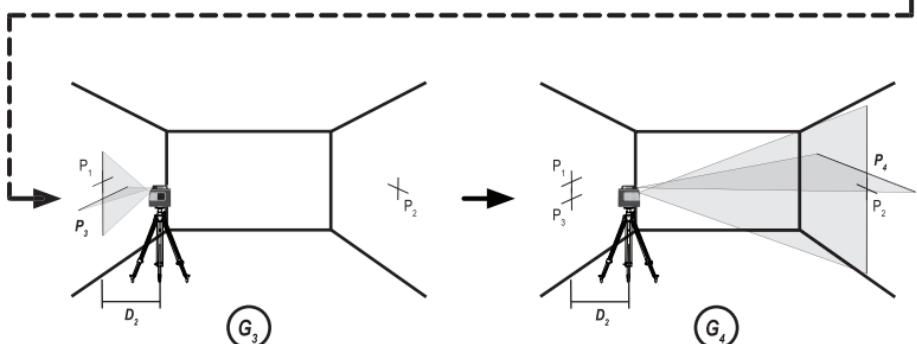
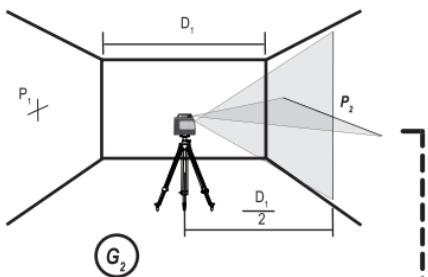
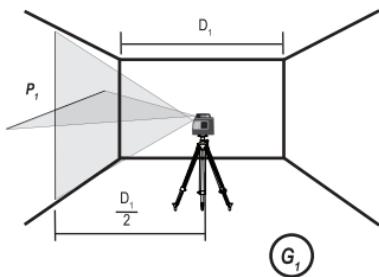
- GB
- D
- F
- I
- E
- PT
- NL
- DK
- SE
- FIN
- NO
- PL
- GR
- CZ
- RU
- HU
- SK
- SI
- BG
- RO
- EE
- LV
- LT
- HR
- TR

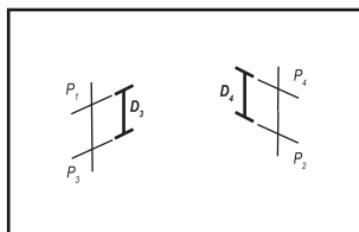
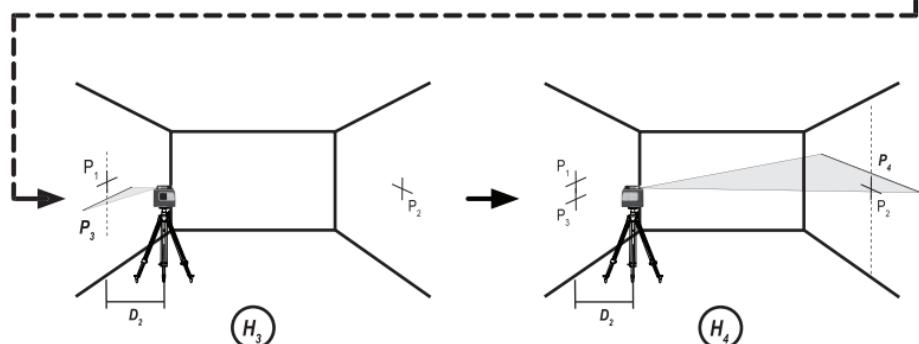
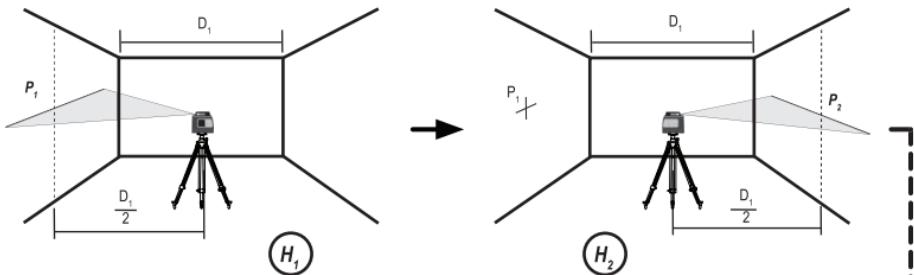




(E)

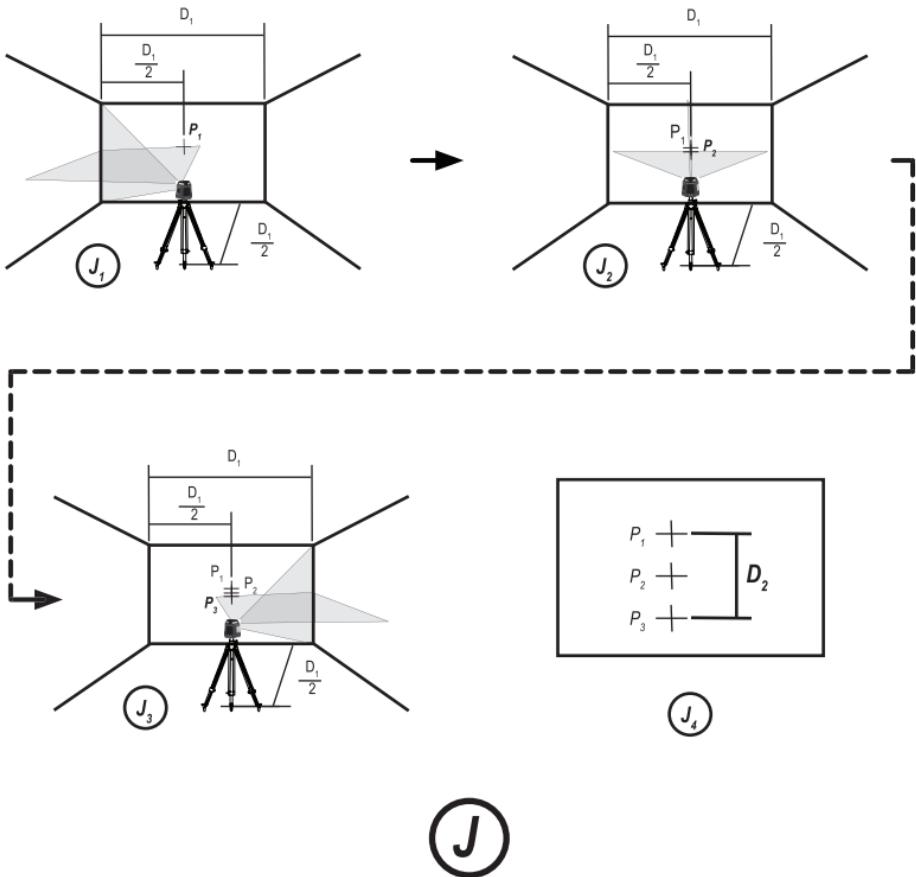


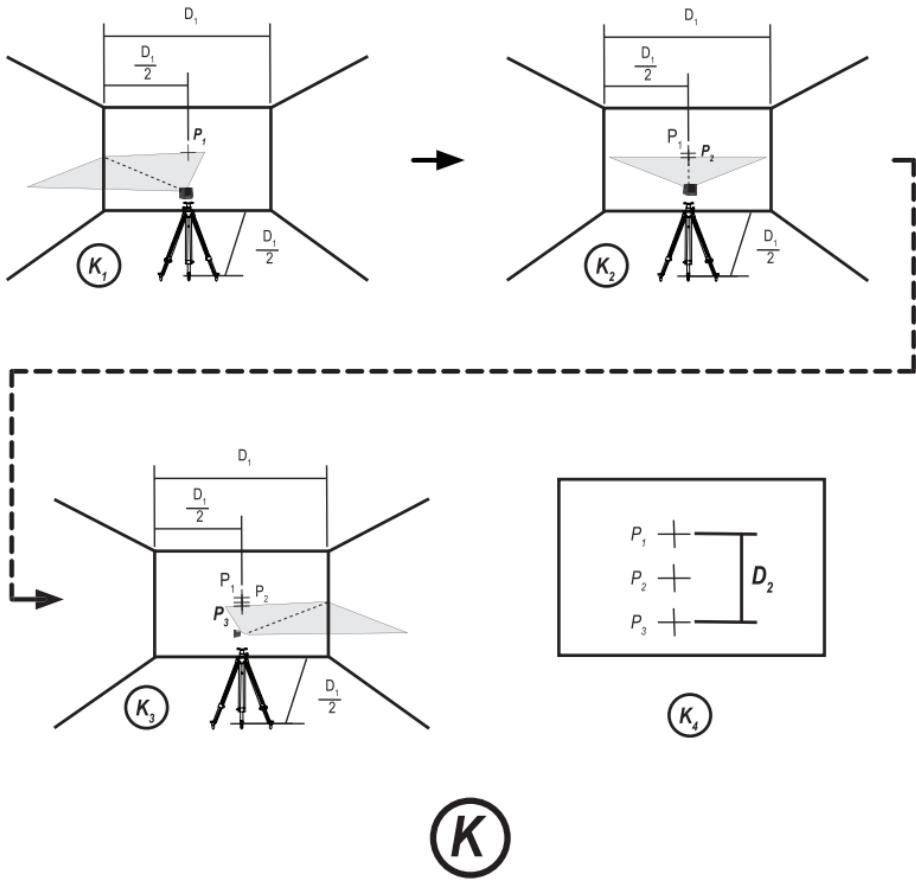


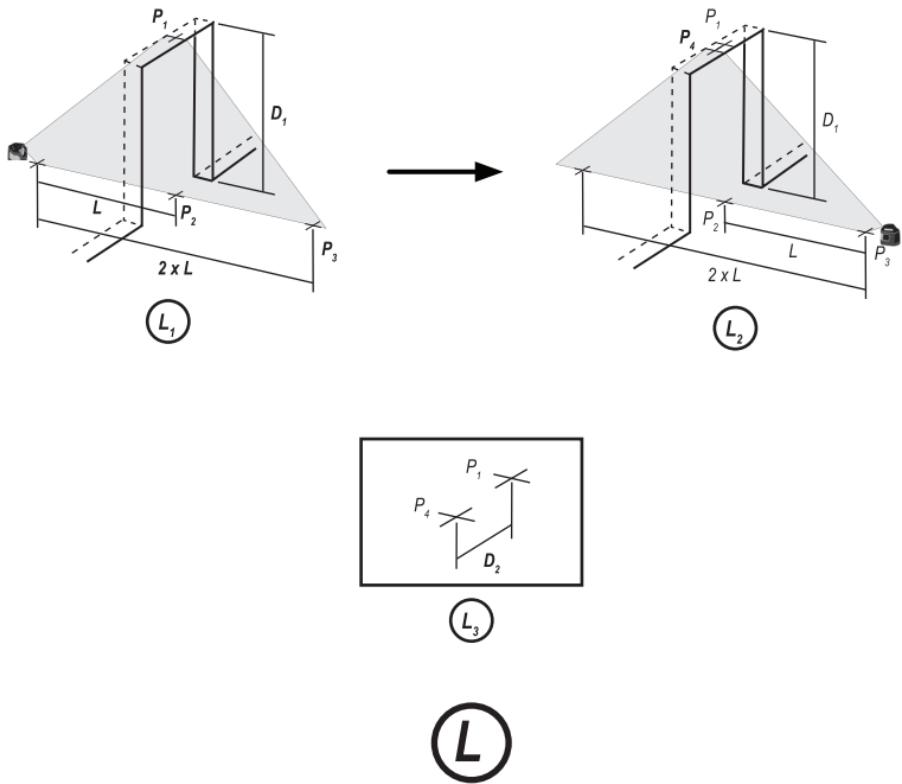


(H<sub>5</sub>)

(H)







## Notes

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---



# Contents

- Safety
- Product Overview
- Applications
- Keypad, Modes, and LED
- Batteries and Power
- Set Up
- Operation
- Accuracy Check and Calibration
- Specifications

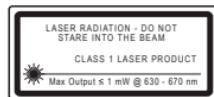


## WARNING:

- The following labels are placed on your laser tool to inform of the laser class for your convenience and safety. (Text has been translated here for your convenience)



IEC/ EN 60825-1



## User Safety



### WARNING:

- Carefully read the **Safety Instructions** and **Product Manual** before using this product. The person responsible for the instrument must ensure that all users understand and adhere to these instructions.



### CAUTION:

- While the laser tool is in operation, be careful not to expose your eyes to the emitting laser beam (red light source). Exposure to a laser beam for an extended time may be hazardous to your eyes.



### CAUTION:

- Glasses may be supplied in some of the laser tool kits. These are NOT certified safety glasses. These glasses are ONLY used to enhance the visibility of the beam in brighter environments or at greater distances from laser source.

Retain all sections of the manual for future reference.

## Product Overview

### Figure A - Laser Tool

1. Window for Front Horizontal and Vertical Beams
2. Pendulum / Transport Lock
3. Windows for 360° Horizontal Coverage Beams
4. Keypad
5. Battery Cover
6. 5/8 - 11 Threaded Mount
7. 1/4 - 20 Threaded Mount

### Figure B - Laser Tool Battery Location

5. Battery Cover
8. Batteries - 3 x "AA" (Included)

### Figure C - Pendulum / Transport Lock Positions

### Figure D - Keypad

### Figure E - Laser Modes

### Figure F - Manual Mode

### Figure G - Level Beam Accuracy

### Figure H - Level Beam Accuracy (Without Vertical Beam)

### Figure J- Horizontal Beam Accuracy



**Figure K-** Horizontal Beam Accuracy (Single Beam)

**Figure L -** Vertical Beam Accuracy

## Applications

### **Plumb**

- Using the vertical laser beam, establish a vertical reference plane.
- Position the desired object(s) until they are aligned with the vertical reference plane to ensure object(s) are plumb.

### **Level**

- Using the horizontal laser beam, establish a horizontal reference plane.
- Position the desired object(s) until they are aligned with the horizontal reference plane to ensure object(s) are level.

### **Square**

- Using the vertical and horizontal laser beams, establish a point where the 2 beams cross.
- Position the desired object(s) until they are aligned with both the vertical and horizontal laser beams to ensure object(s) are square.

### **Manual Mode** (See Figures © and ®)

- Disables self-leveling function and allows laser unit to project a rigid laser beam in any orientation.

## Keypad, Modes, and LED

### **Keypads** (See figure ®)



Power ON / OFF / Mode Key

### **Modes** (See figure ®)

#### Available Modes



- Horizontal Line (Front)
- All Horizontal Lines (360° Coverage)
- All Horizontal and Vertical Lines
- Only Vertical Line
- All beams OFF

### **LEDs** (See figure ®)



#### Power LED - Solid GREEN

- Power is ON

#### Power LED - Blinking RED

- Low Battery

#### Power LED - Solid RED

- Replace with New / Recharged Batteries



#### Lock LED - Solid RED

- Pendulum lock is ON
- Self-Levelling is OFF

#### Lock LED - Blinking RED

- Out of Compensation Range

## Batteries and Power

### **Battery Installation / Removal**

(See figure ®)

#### **Laser Tool**

- Turn laser tool to battery door and open.
- Install / Remove batteries. Orient batteries correctly when placing into battery compartment.
- Close battery door. Be sure that the door has been closed securely.



#### **WARNING:**

- Pay close attention to the battery holder's (+) and (-) markings for proper battery insertion. Batteries must be of same type and capacity. Do not use a combination of batteries with different capacities remaining.



## Set Up

- Place laser tool on a flat, stable surface.
- If using the auto levelling feature move the pendulum / transport lock to the unlocked position. The laser tool must then be positioned in its upright position on a surface that is within the specified compensation range.
- The laser tool can be placed in any orientation and be functional only when the pendulum / transport lock is in the locked position.

## **Mounting on an Accessories**

- Position accessory in a place where it will not be easily disturbed and near the central location of the area to be measured.
- Set up the accessory as required. Adjust positioning to be sure accessory base is near horizontal (*within laser tools compensation range*).
- Mount the laser tool to the accessory using the appropriate fastening method to be used with such accessory / laser tool combination.



### **CAUTION:**

- Do not leave the laser tool unattended on an accessory without fully tightening the fastening screw. Failing to do so may lead to the laser tool falling and sustaining possible damage.

### **NOTE:**

- It is best practice to always support laser tool with one hand when placing or removing laser tool from an accessory.

## Operation

### **NOTE:**

- See **LED Descriptions** for indications during operation.
- Before operating the laser tool always be sure to check the laser tool for accuracy.
- In Manual Mode, Self-Levelling is OFF. The accuracy of the beam is not guaranteed to be level.
- Laser tool will indicate when it is out of compensation range. Reference **LED Descriptions**. Reposition laser tool to be closer to level.
- When not in use, please be sure to power OFF the laser tool and place the pendulum lock in the locked position.

### **Power**

- Press to turn laser tool ON.
- To turn laser tool OFF, repeatedly press until the OFF mode is selected **OR** press and hold for ≥ 3 seconds to turn laser tool OFF while in any mode.

### **Mode**

- Press repeatedly to cycle through the available modes.

### **Self-Levelling / Manual Mode**

(See figures and

- The pendulum lock on the laser tool needs to be switched to the unlocked position to enable self-levelling.
- The laser tool can be used with the pendulum lock in the locked position when it is required to position the laser tool at various angles to project non-level straight lines and/or points (*where applicable*).

## Accuracy Check and Calibration

### **NOTE:**

- The laser tools are sealed and calibrated at the factory to the accuracies specified.
- It is recommended to perform a calibration check prior to its first use and then periodically during future use.
- The laser tool should be checked regularly to ensure its accuracies, especially for precise layouts.
- When performing the accuracy checks, use as large of an area / distance as possible. The greater the area / distance, the easier to measure the accuracy of the laser.
- Transport lock must be in the unlocked position to allow the laser tool to self-level before checking the accuracy.



## Level Beam Accuracy

(See figure ⑥)

- ⑤ Place laser tool as shown with laser ON. Mark point  $P_1$  at cross.
- ⑥ Rotate laser tool  $180^\circ$  and mark point  $P_2$  at cross.
- ⑦ Move laser tool close to wall and mark point  $P_3$  at cross.
- ⑧ Rotate laser tool  $180^\circ$  and mark point  $P_4$  at cross.
- ⑨ Measure the vertical distance between  $P_1$  and  $P_3$  to get  $D_3$  and the vertical distance between  $P_2$  and  $P_4$  to get  $D_4$ .
- Calculate the maximum offset distance and compare to the difference of  $D_3$  and  $D_4$  as shown in the equation.
- If the sum is not less than or equal to the calculated maximum offset distance the tool must be returned to your Stanley Distributor for calibration.

### Maximum Offset Distance:

$$\text{Maximum} = 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (D_1 \text{ m} - (2 \times D_2 \text{ m})) \\ = 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times (D_1 \text{ ft} - (2 \times D_2 \text{ ft}))$$

### Compare: (See figure ⑨)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{Maximum}$$

#### Example:

- $D_1 = 10 \text{ m}$ ,  $D_2 = 0,5 \text{ m}$
- $D_3 = 1,0 \text{ mm}$
- $D_4 = -1,5 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (10 \text{ m} - (2 \times 0,5 \text{ m})) = 3,6 \text{ mm}$   
*(maximum offset distance)*
- $(1,0 \text{ mm}) - (-1,5 \text{ mm}) = 2,5 \text{ mm}$
- $2,5 \text{ mm} \leq 3,6 \text{ mm}$

*(TRUE, tool is within calibration)*

## Level Beam Accuracy

(Without Vertical Beam) - (See figure ⑩)

- ⑤ Place laser tool as shown with laser ON. Mark point  $P_1$ .
- ⑥ Rotate laser tool  $180^\circ$  and mark point  $P_2$ .
- ⑦ Move laser tool close to wall and mark point  $P_3$ .
- ⑧ Rotate laser tool  $180^\circ$  and mark point  $P_4$ .
- ⑨ Measure the vertical distance between  $P_1$  and  $P_3$  to get  $D_3$  and the vertical distance between  $P_2$  and  $P_4$  to get  $D_4$ .
- Follow same calculations / example as when accuracy was checked with vertical beam.

## Horizontal Beam Accuracy

(See figure ⑪)

- ⑤ Place laser tool as shown with laser ON. Aim vertical beam towards the first corner or a set reference point. Measure out half of the distance  $D_1$  and mark point  $P_1$ .
- ⑥ Rotate laser tool and align front vertical laser beam with point  $P_1$ . Mark point  $P_2$  where the horizontal and vertical laser beams cross.
- ⑦ Rotate laser tool and aim vertical beam towards the second corner or set reference point. Mark point  $P_3$  so that it is vertically in line with points  $P_1$  and  $P_2$ .
- ⑧ Measure the vertical distance  $D_2$  between the highest and lowest point.
- Calculate the maximum offset distance and compare to  $D_2$ .
- If  $D_2$  is not less than or equal to the calculated maximum offset distance the tool must be returned to your Stanley Distributor for calibration.

### Maximum Offset Distance:

$$\text{Maximum} = 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m} \\ = 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

### Compare: (See figure ⑪)

$$D_2 \leq \text{Maximum}$$

#### Example:

- $D_1 = 5 \text{ m}$ ,  $D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$   
*(maximum offset distance)*
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$

*(TRUE, tool is within calibration)*

## Horizontal Beam Accuracy

(Without Vertical Beam) - (See figure ⑧)

- ⑧ Place laser tool as shown with laser ON. Roughly aim the laser tool towards the first corner or a set reference point. Measure out half of the distance  $D_1$ , and mark point  $P_1$ .
- ⑧ Rotate and roughly aim laser tool towards point  $P_1$ . Mark point  $P_2$  so that it is vertically in line with point  $P_1$ .
- ⑧ Rotate laser tool and roughly aim towards the second corner or set reference point. Mark point  $P_3$  so that it is vertically in line with points  $P_1$  and  $P_2$ .
- ⑧ Measure the vertical distance  $D_2$  between the highest and lowest point.
- Follow same calculations / example when accuracy was checked with vertical beam.

## Vertical Beam Accuracy

(See figure ⑨)

- ⑨ Measure the height of a reference point to get distance  $D_1$ . Place laser tool as shown with laser ON. Aim vertical beam towards reference point. Mark points  $P_1$ ,  $P_2$ , and  $P_3$  as shown.
- ⑨ Move laser tool to opposite side of reference point and align the same vertical beam with  $P_2$  and  $P_3$ .
- ⑨ Measure the horizontal distances between  $P_1$  and the vertical beam from the 2nd location.
- Calculate the maximum offset distance and compare to  $D_2$ .
- If  $D_2$  is not less than or equal to the calculated maximum offset distance the tool must be returned to your Stanley Distributor for calibration.

### Maximum Offset Distance:

$$= 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1, \text{m}$$

Maximum

$$= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1, \text{ft}$$

### Compare: (See figure ⑨)

$$D_2 \leq \text{Maximum}$$

### Example:

- $D_1 = 3 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$   
*(maximum offset distance)*
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$   
*(TRUE, tool is within calibration)*



## Specifications

### Laser Tool

	<b>SLL360 (77-137)</b>
Levelling Accuracy:	≤ 4 mm / 10 m
Horizontal / Vertical Accuracy	≤ 4 mm / 10 m
Compensation Range:	± 4°
Working Distance:	≥ 10 m
Laser Class:	Class 1 ( <i>IEC/EN60825-1</i> )
Laser Wavelength	635 nm
Operating Time ( <i>All lasers ON</i> ):	≥ 8 hours ( <i>Alkaline</i> )
Power Source:	3 x "AA" Batteries
IP Rating:	IP54
Operating Temperature Range:	-10° C to +50° C
Storage Temperature Range:	-25° C to +70° C



- Sicherheit
- Produktüberblick
- Anwendungen
- Tastenfeld, Modi und LED
- Batterien und Stromversorgung
- Konfiguration
- Bedienung
- Genauigkeitsprüfung und Kalibrierung
- Technische Daten

## Benutzersicherheit



### **WARNUNG:**

- Lesen Sie vor Verwendung des Produkts aufmerksam die **Sicherheitsanweisungen** und das **Produkthandbuch**. Die für das Instrument verantwortliche Person muss gewährleisten, dass sämtliche Benutzer die darin enthaltenen Anweisungen verstehen und befolgen.



### **ACHTUNG:**

- Während das Lasergerät in Betrieb ist, seien Sie vorsichtig, dass Ihre Augen nicht dem austretenden Laserstrahl ausgesetzt werden (rote Lichtquelle). Wenn Ihre Augen dem Laserstrahl für längere Zeit ausgesetzt sind, kann das für Ihre Augen gefährlich sein.



### **ACHTUNG:**

- In einigen Ausrüstungssets der Laser sind Schutzbrillen beigelegt. Diese sind NICHT als Sicherheitsbrillen zertifiziert. Diese Brillen werden NUR verwendet, um die Sicht auf den Strahl in helleren Umgebungen oder bei größeren Entfernungen zur Laserquelle zu verbessern.

Bewahren Sie alle Abschnitte des Handbuchs auf, um in Zukunft darauf jederzeit Zugriff zu haben.



### **WARNUNG:**

- Die folgenden Beispiele für Etiketten sind auf Ihrem Lasergerät angebracht, um Sie zu Ihrer Annehmlichkeit und Sicherheit über die Laserklasse zu informieren. Bitte wenden Sie sich an das **Produkthandbuch** bezüglich der technischen Daten eines speziellen Produktmodells. (Der Text wurde hier für Sie



IEC/EN 60825-1



## Produktübersicht

### **Abbildung A – Laserwerkzeug**

1. Fenster für Front horizontale und vertikale Strahlen
2. Pendel-/Transportsicherung
3. Fenster für 360° horizontale Strahlungsbündel
4. Keypad/Tastatur
5. Batterieabdeckung
6. 5/8 - 11 Stativgewinde
7. 1/4 - 20 Stativgewinde

### **Abbildung B – Position der Batterie im Laserwerkzeug**

5. Batterieabdeckung
8. Batterien - 3 x "AA"(LR6) (mit inbegriffen)

### **Abbildung C – Pendel-/Transportsicherung**

### **Abbildung D – Keypad/Tastatur**

### **Abbildung E – Laser-Modi**

### **Abbildung F – Manueller Betrieb**

### **Abbildung G – Genauigkeit des Nivellierstrahls**

### **Abbildung H - Genauigkeit des Nivellierstrahls (ohne vertikalen Strahl)**

### **Abbildung J - Genauigkeit des horizontalen Strahls**

### **Abbildung K - Genauigkeit des horizontalen Strahls (Einfachstrahl)**

### **Abbildung L - Genauigkeit des vertikalen Strahls**



# Anwendungen

## **Lot:**

- Mit dem vertikalen Laserstrahl eine vertikale Referenzebene einrichten.
- Position des/der gewünschten Objekts(e) ändern, bis diese(s) mit der vertikalen Referenzebene ausgerichtet ist/sind, um zu gewährleisten, dass das/die Objekt(e) im Lot ist/sind.

## **Nivellierung:**

- Mit dem horizontalen Laserstrahl eine horizontale Referenzebene einrichten.
- Position des/der gewünschten Objekts(e) ändern, bis diese(s) mit der horizontalen Referenzebene ausgerichtet ist/sind, um zu gewährleisten, dass das/die Objekt(e) in der Waage ist/sind.

## **Rechteck:**

- Sowohl mit dem vertikalen als auch dem horizontalen Laserstrahl einen Punkt einrichten, an dem sich der vertikale und horizontale Strahl kreuzen.
- Position des/der gewünschten Objekts(e) ändern, bis diese(s) sowohl mit dem vertikalen als auch dem horizontalen Laserstrahl ausgerichtet ist/sind, um zu gewährleisten, dass das/die Objekt(e) rechteckig ist/sind.

## **Selbstnivellierung deaktiviert:**

(Siehe Abbildung © und Ⓛ)

- Das Deaktivieren der Selbstnivellierungsfunktion ermöglicht es dem Lasergerät, einen starren Laserstrahl in beliebiger Ausrichtung zu projizieren.

# Keypad, Modi und LED

## **Keypads (Siehe Abbildung Ⓜ)**



Power AN / AUS / Modus-Taste

## **Modi (Siehe Abbildung Ⓝ)**

### **Verfügbare Modi**

- Horizontale Linie (vorne)
- Alle horizontalen Linien (360° Abdeckung)
- Alle horizontalen und vertikalen Linien
- Nur vertikale Linien
- Alle Strahlen AUS

## **LEDs (Siehe Abbildung Ⓞ)**



**Power-LED** – Leuchtet GRÜN

- Strom ist EIN

**Power-LED** – Blinkt ROT

- Batterie schwach

**Power-LED** – Leuchtet ROT

- Durch neue/aufgeladene Batterien ersetzen



**Sicherungs-LED** – Leuchtet ROT

- Pendelsicherung ist AN

**Sicherungs LED** - Blinkt ROT

- Außerhalb des Abgleichbereichs

# Batterien und Stromversorgung

## **Einlegen / Entfernen der Batterien**

(Siehe Abbildung Ⓟ)

## **Lasergerät**

- Drehen Sie das Laserwerkzeug um. Öffnen Sie die Batteriefachabdeckung durch Drücken und Herausschieben.
- Legen Sie die Batterien ein bzw. nehmen Sie sie heraus. Richten Sie die Batterien beim Einlegen in das Lasergerät ordnungsgemäß aus.
- Schließen Sie die Batteriefachabdeckung wieder, indem Sie die Abdeckung einschieben, bis sie einrastet.



## **WARNUNG:**

- Achten Sie besonders auf die Markierungen (+) und (-) der Batterien, sodass diese richtig eingelegt sind. Die Batterien müssen vom gleichen Typ sein und die gleiche Spannung aufweisen. Verwenden Sie keine kombinierten Batterien mit unterschiedlichen Restladungen.

# Aufbau

- Stellen Sie Ihr Werkzeug auf einer flachen und stabile Oberfläche
- Wenn Sie den Automatik-Modus benutzen, deaktivieren Sie die Pendel-/Transportsicherung. Dann muss das Laserwerkzeug senkrecht auf der Oberfläche innerhalb des Abgleichbereichs platziert werden.
- Ihr Laserwerkzeug kann beliebig ausgerichtet werden. Es funktioniert jedoch nur, wenn die Pendel-/Transportsicherung gesperrt ist.

# Anbringung von Zubehör

- Positionieren Sie das Zubehör dort wo sie nicht leicht gestört wird und nahe der zentralen Stelle desjenigen Bereichs, der gemessen werden soll.
- Bauen Sie das Zubehör wie vorgeschrieben auf. Passen Sie die Position an um sicherzustellen, dass der Fuß der Zubehör so horizontal wie möglich steht (*innerhalb des Abgleichbereichs des Laserwerkzeugs*).
- Bringen Sie das Laserwerkzeug auf dem Zubehör mithilfe angemessener Befestigungsmethoden an, die mit einem solchen Zubehör / einer solchen Laserwerkzeugskombination verwendet werden.



## **ACHTUNG:**

- Lassen Sie das Laserwerkzeug nicht unbeaufsichtigt auf einem Zubehör stehen ohne die Befestigungsschraube nicht komplett festgezogen zu haben. Andernfalls kann es sein, dass das Laserwerkzeug herunterfällt und einen dauerhaften Schaden erleidet.

## **HINWEIS:**

- Am besten stützen Sie das Laserwerkzeug mit einer Hand, wenn Sie es auf einem Zubehör anbringen oder davon entfernen.

# Bedienung

## **HINWEIS:**

- Siehe **LED-Beschreibungen** der Anzeigen während des Betriebs.
- Vor Inbetriebnahme des Lasergeräts sollten Sie das Lasergerät immer auf Genaugkeit überprüfen.
- Im manuellen Modus ist die Selbstnivellierung AUS. Es ist nicht garantiert, dass der Strahl genau eben ist.
- Das Lasergerät zeigt an, wenn er sich außerhalb des

Kompensationsbereichs befindet. Sehen Sie in den **LED-Beschreibungen** nach. Richten Sie das Lasergerät neu aus, damit es möglichst eben ist.

- Bei Nichtgebrauch sollten das Laserwerkzeug stets ausgeschaltet sein und die Pendelarretierung sich in der verriegelten Position befinden.

## **Einschalten**

- Drücken Sie , um das Laserwerkzeug EIN zu schalten.
- Um das Laserwerkzeug AUS zu schalten, drücken Sie wiederholt , bis der Modus AUS ausgewählt wird **ODER** halten Sie länger als 3 Sekunden gedrückt, um das Lasergerät in jedem Modus AUS zu schalten.

## **Modus**

- Drücken Sie wiederholt , um durch die verfügbaren Modi zu schalten.
- Selbstnivellierender / Manueller Modus**  
(Siehe Abbildungen und )
- Die Pendelarretierung des Laserwerkzeugs muss sich in der entriegelten Position befinden, um die Selbstnivellierung zu aktivieren.
  - Das Laserwerkzeug kann mit der Pendelarretierung in der verriegelten Position verwendet werden, wenn es erforderlich ist, das Laserwerkzeug in unterschiedlichen Winkeln zu positionieren, um nicht-ebene gerade Linien oder Punkte zu projizieren.

# Genauigkeitsprüfung und Kalibrierung

## **HINWEIS:**

- Die Lasergeräte werden im Werk versiegelt und kalibriert gemäß den angegebenen Genaugkeiten.
- Es wird empfohlen, vor der ersten Nutzung eine Kalibrierungsprüfung durchzuführen und dann regelmäßig während der weiteren Nutzung.
- Das Lasergerät sollte regelmäßig überprüft werden, um seine Genaugkeiten, insbesondere für präzise Einsätze, sicherzustellen.



## Genauigkeit des Nivellierstrahls (ohne vertikalen Strahl) - (Siehe Abbildung ④)

- Ⓛ Platzieren Sie das Laserwerkzeug wie angegeben und schalten Sie den Laser EIN. Markieren Sie den Punkt  $P_1$ , am Kreuz.
- Ⓛ Rotieren Sie das Laserwerkzeug um 180° und markieren Sie Punkt  $P_2$  am Kreuz.
- Ⓛ Bewegen Sie das Laserwerkzeug nahe zur Wand und markieren Sie den Punkt  $P_3$  am Kreuz.
- Ⓛ Rotieren Sie das Laserwerkzeug um 180° und markieren Sie Punkt  $P_4$  am Kreuz.
- Ⓛ Messen Sie den vertikalen Abstand zwischen  $P_1$  und  $P_3$ , um  $D_3$  zu erhalten und den vertikalen Abstand zwischen  $P_2$  und  $P_4$ , um  $D_4$  zu erhalten.
- Berechnen Sie den maximalen Versatzabstand und vergleichen Sie die Differenz von  $D_3$  und  $D_4$ , wie in der Gleichung dargestellt.
- Ist die Summe kleiner oder gleich dem berechneten maximalen Versatzabstand, muss das Werkzeug an Ihren Stanley-Lieferanten zur Kalibrierung zurückgesandt werden.

### Maximaler Versatzabstand:

$$\begin{aligned} &= 0,4 \frac{\text{m}}{\text{m}} \times (D_1 \text{ m} - (2 \times D_2 \text{ m})) \\ \text{Maximum} &= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times (D_1 \text{ ft} - (2 \times D_2 \text{ ft})) \end{aligned}$$

### Vergleiche: (Siehe Abbildung ⑤)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{Maximum}$$

## Genauigkeit des horizontalen Strahls

(Siehe Abbildung ①)

- Ⓛ Platzieren Sie das Laserwerkzeug wie angegeben und schalten Sie den Laser EIN. Richten Sie den vertikalen Strahl in Richtung der ersten Ecke oder richten Sie einen Festpunkt ein. Messen Sie die halbe Distanz  $D_1$  zu und markieren Sie Punkt  $P_1$ .
- Ⓛ Rotieren Sie das Laserwerkzeug und fluchten Sie den vorderen vertikalen Laserstrahl mit Punkt  $P_1$ . Markieren Sie Punkt  $P_2$ , wo sich der horizontale und der vertikale Laserstrahl kreuzen.
- Ⓛ Rotieren Sie das Laserwerkzeug und richten Sie den vertikalen Strahl in Richtung der zweiten Ecke oder richten Sie einen Festpunkt ein. Markieren Sie Punkt  $P_3$ , so dass er vertikal mit Punkten  $P_1$  und  $P_2$  ausgerichtet ist.
- Ⓛ Messen Sie die vertikale Distanz  $D_2$  zwischen dem höchsten und dem niedrigsten Punkt.
- Berechnen Sie den maximalen Versatzabstand und vergleichen Sie ihn mit  $D_2$ .
- Ist  $D_2$  nicht kleiner oder gleich dem berechneten maximalen Versatzabstand, muss das Werkzeug an Ihren Stanley-Lieferanten zur Kalibrierung zurückgesandt werden.

- Die Transportarretierung muss sich in der eingiegelten Position befinden, damit das Laserwerkzeug sich selbst nivellieren kann, bevor die Genauigkeit überprüft wird.

## Genauigkeit des Nivellierstrahls (Siehe Abbildung ④)

- Ⓛ Platzieren Sie das Laserwerkzeug wie angegeben und schalten Sie den Laser EIN. Markieren Sie den Punkt  $P_1$ , am Kreuz.
- Ⓛ Rotieren Sie das Laserwerkzeug um 180° und markieren Sie Punkt  $P_2$  am Kreuz.
- Ⓛ Bewegen Sie das Laserwerkzeug nahe zur Wand und markieren Sie den Punkt  $P_3$  am Kreuz.
- Ⓛ Rotieren Sie das Laserwerkzeug um 180° und markieren Sie Punkt  $P_4$  am Kreuz.
- Ⓛ Messen Sie den vertikalen Abstand zwischen  $P_1$  und  $P_3$ , um  $D_3$  zu erhalten und den vertikalen Abstand zwischen  $P_2$  und  $P_4$ , um  $D_4$  zu erhalten.
- Berechnen Sie den maximalen Versatzabstand und vergleichen Sie die Differenz von  $D_3$  und  $D_4$ , wie in der Gleichung dargestellt.
- Ist die Summe kleiner oder gleich dem berechneten maximalen Versatzabstand, muss das Werkzeug an Ihren Stanley-Lieferanten zur Kalibrierung zurückgesandt werden.

### Beispiel:

- $D_1 = 10 \text{ m}, D_2 = 0,5 \text{ m}$
  - $D_3 = 1,0 \text{ mm}$
  - $D_4 = -1,5 \text{ mm}$
  - $0,4 \frac{\text{m}}{\text{m}} \times (10 \text{ m} - (2 \times 0,5 \text{ m})) = 3,6 \text{ mm}$
- (maximaler Versatzabstand)
- $(1,0 \text{ mm}) - (-1,5 \text{ mm}) = 2,5 \text{ mm}$
  - $2,5 \text{ mm} \leq 3,6 \text{ mm}$

(WAHR, Werkzeug befindet sich innerhalb des



## Genauigkeit des vertikalen Strahls

(Siehe Abbildung ④)

- ④ Messen Sie die Höhe eines Festpunkts, um die Distanz D<sub>1</sub> zu erhalten. Platzieren Sie das Laserwerkzeug wie angegeben und schalten Sie den Laser EIN. Richten Sie den vertikalen Strahl in Richtung des Festpunkts aus. Markieren Sie Punkte P<sub>1</sub>, P<sub>2</sub> und P<sub>3</sub> wie dargestellt.
- ④ Bewegen Sie das Laserwerkzeug nur gegenüberliegenden Seite des Festpunkts und fluchten Sie den selben vertikalen Strahl mit P<sub>2</sub> und P<sub>3</sub>.
- ④ Messen Sie die horizontalen Abstände zwischen P<sub>1</sub> und dem vertikalen Strahl von der 2. Stelle.
- Berechnen Sie den maximalen Versatzabstand und vergleichen Sie ihn mit D<sub>2</sub>.
- Ist D<sub>2</sub> nicht kleiner oder gleich dem berechneten maximalen Versatzabstand, muss das Werkzeug an Ihren Stanley-Lieferanten zur Kalibrierung zurückgesandt werden

### Maximaler Versatzabstand:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m}$$

Maximum

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

**Vergleiche:** (Siehe Abbildung ④)  
 $D_2 \leq \text{Maximum}$

### Beispiel:

- D<sub>1</sub> = 5 m, D<sub>2</sub> = 1,0 mm

$$0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$$

(maximaler Versatzabstand)

- 1,0 mm ≤ 2,0 mm

(WAHR, Werkzeug befindet sich innerhalb des Kalibrierungsbereichs)

## Genauigkeit des horizontalen Strahls

(ohne vertikalen Strahl) - (Siehe Abbildung ⑤)

- ⑤ Platzieren Sie das Laserwerkzeug wie angegeben und schalten Sie den Laser EIN. Richten Sie den vertikalen Strahl in Richtung der ersten Ecke oder richten Sie einen Festpunkt ein. Messen Sie die halbe Distanz D<sub>1</sub> zu und markieren Sie Punkt P<sub>1</sub>.
- ⑤ Rotieren Sie das Laserwerkzeug und richten Sie es grob auf Punkt P<sub>1</sub> aus. Markieren Sie Punkt P<sub>2</sub>, sodass er vertikal mit Punkt P<sub>1</sub> ausgerichtet ist.
- ⑤ Rotieren Sie das Laserwerkzeug und richten Sie es grob in Richtung der zweiten Ecke oder richten Sie einen Festpunkt ein. Markieren Sie Punkt P<sub>3</sub>, so dass er vertikal mit Punkten P<sub>1</sub> und P<sub>2</sub> ausgerichtet ist.
- ⑤ Messen Sie die vertikale Distanz D<sub>2</sub> zwischen dem höchsten und dem niedrigsten Punkt.
- Folgen Sie derselben Rechnung / Beispiel wie bei Überprüfung der Genauigkeit mithilfe eines vertikalen Strahls.

### Maximaler Versatzabstand:

$$= 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m}$$

Maximum

$$= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

**Vergleiche:** (Siehe Abbildung ⑤)  
 $D_2 \leq \text{Maximum}$

### Beispiel:

- D<sub>1</sub> = 3 m, D<sub>2</sub> = 1,0 mm
- 0,8  $\frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$
- 1,0 mm ≤ 2,4 mm  
(WAHR, Werkzeug befindet sich innerhalb des Kalibrierungsbereichs)



## Technische Daten

### Laserwerkzeug

	<b>SLL360 (77137)</b>
Genaugigkeit:	$\pm 4 \text{ mm} / 10 \text{ m}$
horizontale / vertikale Genauigkeit	$\pm 4 \text{ mm} / 10 \text{ m}$
Abgleichbereich	$\pm 4^\circ$
Arbeitsabstand:	10 m
Laserklasse:	Class 1 ( <i>IEC/EN60825-1</i> )
Laserwellenlänge	635 nm
Laufzeit (alle Laser EIN):	8 Stunden ( <i>Alkaline</i> )
Stromversorgung:	3 x "AA" ( <i>LR6</i> ) Batterien
IP.Schutzgrad:	IP54
Betriebstemperatur:	-10° C ~ +50° C
Lagertemperatur:	-25° C ~ +70° C



# F Table des matières

- Sécurité
- Aperçu du produit
- Applications
- Clavier, modes et écran LED
- Piles et alimentation
- Configuration
- Fonctionnement
- Vérification de la précision et calibrage
- Spécifications techniques

## Sécurité de l'utilisateur



### **AVERTISSEMENT :**

- Lisez attentivement les consignes de sécurité et le manuel d'utilisation avant d'utiliser ce produit. La personne responsable de l'instrument doit s'assurer que tous les utilisateurs comprennent ces instructions et y adhèrent.



### **MISE EN GARDE :**

- Lors de l'utilisation de l'outil laser, veillez à ne pas exposer vos yeux au faisceau laser (source lumineuse rouge). L'exposition prolongée des yeux au faisceau laser peut être dangereuse.



### **MISE EN GARDE :**

- Tous les kits d'outils laser ne comprennent pas de lunettes. Ces lunettes ne sont PAS des lunettes de protection certifiées. Elles sont UNIQUEMENT destinées à améliorer la visibilité du faisceau dans des environnements très lumineux ou à de grandes distances de la source du laser.

Conservez l'ensemble des sections de ce manuel pour une consultation ultérieure.



### **AVERTISSEMENT :**

- Les étiquettes suivantes sont collées sur votre outil laser afin de vous indiquer la classe du laser pour votre confort et votre sécurité. Veuillez vous référer au manuel d'utilisation pour connaître les spécificités d'un modèle en particulier. (Le texte a été traduit ici pour votre

commodité)



IEC/EN 60825-1



## Aperçu du produit

### **Figure A - Outil laser**

1. Fente des rayons avant verticaux et horizontaux
2. Verrou de transport / pendule
3. Fente des rayons à couverture horizontale 360°
4. Clavier
5. Couvercle des piles
6. Filetage 5/8 - 11
7. Filetage 1/4 - 20

### **Figure B - Emplacement de la batterie de l'outil laser**

5. Couvercle des piles
8. Piles - 3 piles AA (LR6) (fournies)

### **Figure C - Positions du verrou de transport / pendule**

### **Figure D - Clavier**

### **Figure E - Modes laser**

### **Figure F - Mode manuel**

### **Figure G - Précision du rayon de niveau**

### **Figure H - Précision du rayon de niveau (sans rayon vertical)**

### **Figure J - Précision du rayon horizontal**

### **Figure K - Précision du rayon horizontal (un seul rayon)**

### **Figure L - Précision du rayon vertical**



# Applications

## Aplomb

- À l'aide du faisceau laser vertical, établir un plan de référence vertical.
- Positionner l'/les objet(s) souhaité(s) de sorte qu'il(s) soi(en)t aligné(s) sur le plan de référence vertical et qu'il(s) soi(en)t ainsi d'aplomb.

## Niveau

- À l'aide du faisceau laser horizontal, établir un plan de référence horizontal.
- Positionner l'/les objet(s) souhaité(s) de sorte qu'il(s) soi(en)t aligné(s) sur le plan de référence horizontal et qu'il(s) soi(en)t ainsi à niveau.

## Équerre

- À l'aide des faisceaux laser vertical et horizontal, établir un point où ces deux faisceaux se croisent.
- Positionner l'/les objet(s) souhaité(s) de sorte qu'il(s) soi(en)t aligné(s) à la fois sur les faisceaux vertical et horizontal et que cet/ces objet(s) soi(en)t ainsi mis en équerre.

## Mise à niveau automatique désactivée

(voir figure ④ et ⑤)

- Désactiver la fonction de mise à niveau automatique permet à l'outil laser de projeter un faisceau rigide dans n'importe quelle direction.

## Clavier, modes et LED

### Claviers (voir figure ⑥)



Touche Alimentation ON / OFF / Mode

## Modes (voir figure ⑦)

### Modes disponibles

- Ligne horizontale (avant)
- Toutes les lignes horizontales (couverture 360°)
- Toutes les lignes horizontales et verticales
- Ligne verticale uniquement
- Désactiver tous les rayons

## LED (voir figure ⑧)

LED d'alimentation - VERT continu

- L'appareil est sous tension

LED d'alimentation - ROUGE clignotant

- Batteries faibles

LED d'alimentation - ROUGE continu

- Remplacer/recharger les batteries

LED de verrouillage - ROUGE continu

- Le verrou de pendule est ACTIVÉ
- La mise à niveau automatique est DÉSACTIVÉE

LED de verrouillage - ROUGE clignotant

- Hors plage de compensation

## Piles et alimentation

### Installation / Retrait des piles

(Voir figure ⑨)

#### Outil laser

- Tournez l'outil laser vers le bas. Ouvrez le couvercle du compartiment à piles en appuyant dessus et en le faisant coulisser.
- Installez / retirez les piles. Orientez correctement les piles lorsqu'elles sont placées dans l'outil laser.
- Fermez le couvercle du compartiment à piles en le faisant coulisser jusqu'à ce qu'il soit bien en place et fermé.



#### Avertissement :

- Pour une bonne insertion des piles, prétez attention aux symboles (+) et (-) figurant dans le compartiment à piles. Les piles doivent être du même type et de la même puissance. N'utilisez pas de piles de puissances différentes.

# Mise en service

- Placer l'outil laser sur une surface stable et plane.
- En cas d'utilisation de la fonction de mise à niveau automatique, placer le verrou du pendule/pendule sur la position déverrouillée. L'outil laser doit alors être placé dans sa position verticale sur une surface comprise dans la plage de compensation spécifiée.
- L'outil laser peut être placé dans n'importe quelle orientation et n'être fonctionnel que lorsque le verrou de transport/pendule se trouve en position verrouillée.

## **Monter un accessoire**

- Placer l'accessoire à un endroit où il ne sera pas déplacé accidentellement, à proximité du centre de la zone à mesurer.
- Installer l'accessoire comme requis. Ajuster le positionnement de manière à ce que la base de l'accessoire soit pratiquement horizontale (dans la plage de compensation de l'outil laser).
- Monter l'outil laser sur l'accessoire à l'aide de la méthode de fixation adaptée à l'accessoire et l'outil en question.



### **ATTENTION:**

- Ne pas laisser l'outil laser sans surveillance sur un accessoire sans avoir complètement serré la vis de fixation, sans quoi l'outil laser pourrait chuter et être endommagé.

### **REMARQUE:**

- Les bonnes pratiques recommandent de toujours soutenir l'outil laser d'une main lorsqu'on l'installe ou l'enlève d'un accessoire.

## **Fonctionnement**

### **REMARQUE :**

- Consultez les Descriptions LED pour en savoir plus sur les indications affichées durant l'utilisation.
- Avant d'utiliser l'outil laser, assurez-vous de toujours bien vérifier la qualité de sa précision.
- En mode manuel, la fonction Mise à niveau automatique est DÉSACTIVÉE. La précision du faisceau n'est pas garantie d'être à niveau.
- L'outil laser indiquera si la plage de compensation est dépassée. Référence Descriptions LED. Repositionnez l'outil laser pour obtenir une meilleure mise à niveau.
- Lorsqu'il n'est pas utilisé, assurez-vous d'éteindre l'outil

laser et de mettre le verrou du pendule en position verrouillée.

### **Alimentation**

- Appuyez sur le bouton pour mettre l'outil laser SOUS TENSION.
- Pour mettre HORS TENSION l'outil laser, appuyez plusieurs fois sur jusqu'à ce que le mode ARRÊT soit sélectionné OU appuyez sur le bouton et maintenez-le enfoncé pendant ≥ 3 secondes pour mettre hors tension l'outil laser dans n'importe quel mode.

### **Mode**

- Appuyez sur le bouton plusieurs fois pour choisir parmi les différents modes disponibles.

### **Mode mise à niveau automatique / manuel**

(Voir Figures et

- Le verrou du pendule sur l'outil laser doit être désactionné afin de pouvoir effectuer la mise à niveau automatique.
- L'outil laser peut être utilisé avec le verrou du pendule actionné lorsqu'il est nécessaire de positionner l'outil laser à différents angles pour projeter des lignes droites ou des points qui ne sont pas à niveau.

## Vérification de la précision et calibrage

### **REMARQUE :**

- Les outils lasers sont scellés et calibrés en usine pour correspondre aux précisions spécifiées.
- Une vérification du calibrage est recommandée avant la première utilisation de votre laser puis à intervalles réguliers.
- L'outil laser doit être vérifié régulièrement de manière à s'assurer de son exactitude, en particulier pour des topologies précises.
- Le verrou de transport doit être en position déverrouillée afin que l'outil laser puisse effectuer la mise à niveau automatique avant de vérifier la précision.



## Précision du rayon de niveau

(Voir figure ④)

- ④ Placer l'outil laser comme indiqué, en activant le laser (position ON). Marquer le point  $P_1$  sur la croix.
- ④ Faire pivoter l'outil de  $180^\circ$  et marquer le point  $P_2$  sur la croix.
- ④ Déplacer l'outil près du mur et marquer le point  $P_3$  sur la croix.
- ④ Faire pivoter l'outil de  $180^\circ$  et marquer le point  $P_4$  sur la croix.
- ④ Mesurer la distance verticale entre  $P_1$  et  $P_2$  pour obtenir  $D_3$  et la distance verticale entre  $P_2$  et  $P_4$  pour obtenir  $D_4$ .
- Calculer la distance de décalage maximale et la comparer à la différence de  $D_3$  et  $D_4$  comme indiqué dans l'équation.
- Si la somme n'est pas inférieure ou égale à la distance de décalage maximale calculée, l'outil doit être renvoyé à votre distributeur Stanley pour être étalonné.

### Distance maximale de décalage :

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (D_1 \text{ m} - (2 \times D_2 \text{ m}))$$

Maximum

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times (D_1 \text{ ft} - (2 \times D_2 \text{ ft}))$$

Comparer: (voir figure ④)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{Maximum}$$

### Exemple :

- $D_1 = 10 \text{ m}, D_2 = 0,5 \text{ m}$
  - $D_3 = 1,0 \text{ mm}$
  - $D_4 = -1,5 \text{ mm}$
  - $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (10 \text{ m} - (2 \times 0,5 \text{ m})) = 3,6 \text{ mm}$   
(distance maximale de décalage)
  - $(1,0 \text{ mm}) - (-1,5 \text{ mm}) = 2,5 \text{ mm}$
  - $2,5 \text{ mm} \leq 3,6 \text{ mm}$
- (VRAI, l'outil est bien dans les marges d'étalonnage)

## Précision du rayon de niveau

(Sans rayon vertical) - (voir figure ①)

- ① Placer l'outil laser comme indiqué, en activant le laser (position ON). Marquer le point  $P_1$ .
- ① Faire pivoter l'outil de  $180^\circ$  et marquer le point  $P_2$ .
- ① Déplacer l'outil près du mur et marquer le point  $P_3$ .

- ① Faire pivoter l'outil de  $180^\circ$  et marquer le point  $P_4$ .
- ① Mesurer la distance verticale entre  $P_1$  et  $P_4$  pour obtenir  $D_3$  et la distance verticale entre  $P_2$  et  $P_4$  pour obtenir  $D_4$ .
- Suivre les calculs indiqués précédemment (vérification avec le rayon vertical) ainsi que l'exemple fourni.

## Précision du rayon horizontal

(Voir figure ①)

- ① Placer l'outil laser comme indiqué, en activant le laser (position ON). Orienter le rayon vertical vers le premier angle ou vers un point de référence défini. Mesurer la moitié de la distance  $D_1$  et marquer le point  $P_1$ .
- ① Faire pivoter l'outil laser et aligner le rayon laser vertical avant sur le point  $P_1$ . Marquer le point  $P_2$  à l'intersection des rayons laser horizontal et vertical.
- ① Faire pivoter l'outil laser et orienter le rayon vertical vers le deuxième angle ou vers un second point de référence défini. Marquer le point  $P_3$  de manière à ce qu'il soit verticalement aligné sur les points  $P_1$  et  $P_2$ .
- ① Mesurer la distance verticale  $D_2$  entre le point le plus bas et le point le plus élevé.
- Calculer la distance de décalage maximale et la comparer à  $D_2$ .
- Si  $D_2$  n'est pas inférieure ou égale à la distance de décalage maximale calculée, l'outil doit être renvoyé à votre distributeur Stanley pour être étalonné.



### Distance maximale de décalage :

$$\begin{aligned} \text{Maximum} \\ &= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m} \\ &= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft} \\ \text{Comparer :} &\text{(voir figure } \textcircled{4}) \\ D_2 &\leq \text{Maximum} \end{aligned}$$

#### **Exemple :**

- $D_1 = 5 \text{ m}$ ,  $D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$   
(distance maximale de décalage)
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$   
(VRAI, l'outil est bien dans les marges d'étalonnage)

## Précision du rayon horizontal

(Sans rayon vertical) - (voir figure  $\textcircled{5}$ )

- $\textcircled{1}$  Placer l'outil laser comme indiqué, en activant le laser (position ON). Orienter approximativement l'outil laser vers le premier angle ou un point de référence défini. Mesurer la moitié de la distance  $D_1$  et marquer le point  $P_1$ .
- $\textcircled{2}$  Faire pivoter l'outil et l'orienter approximativement vers le point  $P_1$ . Marquer le point  $P_2$  de manière à ce qu'il soit verticalement aligné sur les points  $P_1$ .
- $\textcircled{3}$  Faire pivoter l'outil laser et l'orienter approximativement vers le deuxième angle ou vers un second point de référence défini. Marquer le point  $P_3$  de manière à ce qu'il soit verticalement aligné sur les points  $P_1$  et  $P_2$ .
- $\textcircled{4}$  Mesurer la distance verticale  $D_2$  entre le point le plus bas et le point le plus élevé.
- Suivre les calculs indiqués précédemment (vérification avec le rayon vertical) ainsi que l'exemple fourni.

## Précision du rayon vertical

(Voir figure  $\textcircled{1}$ )

- $\textcircled{1}$  Mesurer la hauteur d'un point de référence pour obtenir la distance  $D_1$ . Placer l'outil laser comme indiqué, en activant le laser (position ON). Orienter le rayon vertical vers le point de référence. Marquer les points  $P_1$ ,  $P_2$  et  $P_3$  comme indiqué.
- $\textcircled{2}$  Déplacer l'outil laser vers le côté opposé du point de référence et aligner le même rayon vertical sur les points  $P_2$  et  $P_3$ .
- $\textcircled{3}$  Mesurer les distances horizontales entre  $P_1$  et le rayon vertical à partir du 2e emplacement.
- $\textcircled{4}$  Calculer la distance de décalage maximale et la comparer à  $D_2$ .
- Si  $D_2$  n'est pas inférieure ou à égale à la distance de décalage maximale calculée, l'outil doit être renvoyé à votre distributeur Stanley pour être étalonné.

### Distance maximale de décalage :

$$\begin{aligned} \text{Maximum} \\ &= 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m} \\ &= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft} \end{aligned}$$

Comparer : (voir figure  $\textcircled{5}$ )

$$D_2 \leq \text{Maximum}$$

#### **Exemple :**

- $D_1 = 3 \text{ m}$ ,  $D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$   
(distance maximale de décalage)
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$   
(VRAI, l'outil est bien dans les marges d'étalonnage)



## Spécifications

### Outil laser

	<b>SLL360 (77137)</b>
Précision de mise à niveau :	<b>± 4 mm / 10 m</b>
Précision horizontale / verticale	<b>± 4 mm / 10 m</b>
Plage de compensation	<b>± 4°</b>
Distance fonctionnelle :	<b>10 m</b>
Classe de laser	<b>Classe 1 (IEC/EN60825-1)</b>
Longueur d'onde laser	<b>635 nm</b>
Autonomie (tous lasers activés) :	<b>8 heures (piles alcalines)</b>
Source d'alimentation	<b>3 piles AA (LR6)</b>
IP nominal	<b>IP54</b>
Température de fonctionnement	<b>-10° C ~ +50° C</b>
Température de conservation :	<b>-25° C ~ +70° C</b>



- Sicurezza
- Presentazione del prodotto
- Applicazioni
- Tastiera, modalità e LED
- Batterie e alimentazione
- Montaggio
- Funzionamento
- Controllo della precisione e della calibrazione
- Specifiche

## Sicurezza dell'utente



### ATTENZIONE:

- Leggere attentamente le *Istruzioni di sicurezza* e il *Manuale del prodotto* prima di utilizzare questo prodotto. La persona responsabile dello strumento deve assicurarsi che tutti gli utenti comprendano e seguano queste istruzioni.



### PRECAUZIONI:

- Mentre l'apparecchiatura laser è in funzione, fare attenzione a non esporre gli occhi al raggio laser emesso (la sorgente luminosa rossa). L'esposizione prolungata a un raggio laser può essere pericolosa per gli occhi.



### PRECAUZIONI:

- Alcuni kit di apparecchiature laser possono contenere degli occhiali, i quali NON sono occhiali di protezione certificati. Tali occhiali hanno la SOLA funzione di migliorare la visibilità del raggio in ambienti più luminosi o a distanze maggiori dalla sorgente laser.

Conservare tutte le sezioni del manuale per consultazioni future.



### ATTENZIONE:

- I seguenti esempi di etichette presenti sull'apparecchiatura laser forniscono informazioni sul tipo di laser per facilitarne l'uso e per la sicurezza. Per le specifiche del prodotto relative a un modello in particolare, consultare il *Manuale del prodotto*. (Il testo è stato tradotto qui per la comodità dell'utente)



IEC/EN 60825-1



## Informazioni Generali Prodotto

### Figura A - Utensile Laser

1. Finestra per raggi anteriori orizzontali e verticali
2. Pendolo / Dispositivo di blocco per trasporto
3. Finestre per raggi di copertura orizzontali a 360°
4. Tastiera
5. Coperchio batterie
6. 5/8 - 11 Base filettata
7. 1/4 - 20 Base filettata

### Figura B - Vano batterie utensile laser

5. Coperchio batterie
8. Batterie - 3 x "AA" (LR6) (Incluse)

### Figura C - Pendolo / Dispositivo di blocco per trasporto

### Figura D - Tasti

### Figura E - Modalità laser

### Figura F - Modalità manuale

### Figura G - Accuratezza livello del raggio

### Figura H - Accuratezza livello del raggio (Senza raggio verticale)

### Figura J - Accuratezza livello del raggio orizzontale

### Figura K - Accuratezza raggio orizzontale (Raggio singolo)

### Figura L - Accuratezza raggio verticale



# Applicazioni

## A piombo

- Usando il raggio laser verticale, fissare un piano di riferimento verticale.
- Posizionare il/gli oggetto/i desiderato/i finché non è/sono allineato/i con il piano di riferimento verticale per assicurarsi che il/gli oggetto/ i sia/no a piombo.

## A livello

- Usando il raggio laser orizzontale, fissare un piano di riferimento orizzontale.
- Posizionare il/gli oggetto/i desiderato/i finché non è/ sono allineato/i con il piano di riferimento orizzontale per assicurarsi che il/gli oggetto/ i sia/no a livello.

## Squadro

- Usando sia il raggio laser verticale sia quello orizzontale, fissare un punto in cui il raggio verticale e quello orizzontale si intersecano.
- Posizionare il/gli oggetto/i desiderato/ i finché non è/sono allineato/i sia con il raggio laser verticale sia con quello orizzontale per assicurarsi che il/gli oggetto/ i sia/no a squadro.

## Autolivellamento disabilitato

(Vedere la figura ④) i ⑥)

- Disabilitare la funzione di autolivellamento permette all'unità laser di proiettare un raggio laser rigido in qualsiasi direzione.

# Tasti, Modalità e LED

Tasti (Vedere la figura ④)



Alimentazione ON / OFF / Tasto modalità

Modalità (Vedere la figura ④)

Modalità disponibili

- Linea orizzontale (Parte anteriore)
- Tutte le linee orizzontali (Copertura di 360°)
- Tutte le linee orizzontali e verticali
- Solo la linea verticale
- Tutti i raggi su OFF

LED (Vedere la figura ④)

### Luce LED - VERDE fisso



- Alimentazione ACCESA

### Luce LED - ROSSO lampeggiante

- Carica batteria bassa

### Luce LED - ROSSO fisso

- Sostituire con Batterie Nuove / Ricaricabili

### Blocco LED - ROSSO fisso



- Il blocco del pendolo è ATTIVATO

### Blocco LED - ROSSO lampeggiante

- Il dispositivo di auto-livellazione è ISATTIVATO
- Fuori della gamma di compensazione

# Batterie e alimentazione

## Installazione/rimozione delle batterie

(Vedere figura ④)

### Apparecchiatura laser

- Capovolgere l'apparecchiatura laser. Aprire il coperchio dell'alloggiamento batterie premendolo e facendolo scivolare.
- Installare / rimuovere le batterie. Inserire le batterie nella direzione giusta all'interno dell'apparecchiatura laser.
- Chiudere e bloccare la copertura dell'alloggiamento batterie facendolo scivolare finché non si chiude completamente.



### ATTENZIONE:

- Prestare molta attenzione ai segni della polarità (+) e (-) all'interno dell'alloggiamento batterie, in modo da inserire queste ultime in modo corretto. Le batterie devono essere dello stesso tipo e della stessa capacità. Non usare batterie con diversi livelli di carica.



# Impostazioni

- Posizionare l'utensile a laser su una superficie piatta e stabile.
- Se si utilizza il dispositivo di auto-livellazione spostare il pendolo / dispositivo di blocco per il trasporto sulla posizione di sblocco. L'utensile a laser deve quindi essere posizionato dritto su una superficie entro la gamma di compensazione specifica.
- L'utensile a laser può essere posizionato in una qualsiasi posizione e funzionare solo quando il pendolo / dispositivo di blocco per il trasporto si trovano nella posizione di blocco.

## **Montaggio accessori**

- Posizionare gli accessori in un luogo dove non potranno essere spostati facilmente e vicino all'area da misurare.
- Montare l'accessorio come richiesto. Regolare la posizione per assicurarsi che la base sia quasi orizzontale (*all'interno della gamma di compensazione dell'utensile a laser*).
- Montare l'utensile a laser sull'accessorio utilizzando il sistema di montaggio adatto per questo accessorio /utensile laser.



### **ATTENZIONE:**

- Non lasciare l'utensile laser incustodito senza serrare completamente la vite di blocco. La mancata osservanza di questa regola potrà far cadere l'utensile e causare danni.

### **NOTE:**

- Reggere l'utensile a laser con una mano quando si monta o smonta un accessorio.

## **Funzionamento**

### **NOTA:**

- Per indicazioni durante il funzionamento, consultare la sezione descrittiva **LED**.
- Prima di utilizzare l'apparecchiatura laser, controllarne la precisione.
- In modalità manuale, l'autolivellamento è disattivato. Non è garantito che la precisione del raggio sia a livello.
- L'apparecchiatura laser indicherà quando è fuori dall'intervallo di compensazione. Consultare la sezione descrittiva **LED**. Riposizionare l'apparecchiatura laser per correggere il livellamento.
- Quando non è utilizzata, assicurarsi che l'apparecchiatura laser sia spenta e inserire il bloccaggio oscillazione.

### **Accensione/spegnimento**



- Premere per accendere l'apparecchiatura laser.
- Per spegnere l'apparecchiatura laser, premere ripetutamente finché non si seleziona la modalità di spegnimento **OPPURE** tenere premuto per almeno 3 secondi per spegnere l'apparecchiatura laser mentre è in qualsiasi modalità.

### **Modalità**



- Premere ripetutamente per visualizzare ciclicamente le modalità disponibili.

### **Modalità autolivellamento / manuale**

*(Vedere figure C) e (F)*

- Il bloccaggio oscillazione sull'apparecchiatura laser deve essere disinserito per consentire l'autolivellamento.
- L'apparecchiatura laser può essere utilizzata con il bloccaggio oscillazione inserito quando deve essere posizionata in vari angoli per proiettare linee rette o punti non a livello.

## **Controllo della precisione e della calibrazione**

### **NOTA:**

- Le apparecchiature laser sono sigillate e calibrate al momento della fabbricazione secondo i valori specificati.
- Si consiglia di controllare la calibrazione prima di utilizzare l'apparecchiatura laser per la prima volta e di ripetere periodicamente questo controllo per i futuri utilizzi.
- L'apparecchiatura laser deve essere controllata regolarmente per garantire la precisione, in particolar modo per le tracciature di precisione.
- **Il bloccaggio per il trasporto deve essere disinserito per consentire all'apparecchiatura laser di eseguire l'autolivellamento prima di controllare la precisione.**



## Accuratezza livello del raggio

(Vedere figura ⑥)

- ⑤ Posizionare l'utensile a laser come indicato con il laser su ON. Segnare il punto  $P_1$ .
- ⑥ Ruotare l'utensile a laser di  $180^\circ$  e segnare il punto  $P_2$ .
- ⑦ Spostare l'utensile a laser vicino al muro e segnare il punto  $P_3$ .
- ⑧ Ruotare l'utensile a laser di  $180^\circ$  e segnare il punto  $P_4$ .
- ⑨ Misurare la distanza verticale tra  $P_1$  e  $P_3$  per ottenere  $D_3$  e la distanza verticale tra  $P_2$  e  $P_4$  per ottenere  $D_4$ .
- Calcolare la distanza massima di sfasamento e paragonare alla differenza tra  $D_3$  e  $D_4$ , come indicato nell'equazione.
- **Se la somma non è inferiore o pari alla distanza di sfasamento massima calcolata, l'utensile dovrà essere riconsegnato al Distributore Stanley per essere calibrato.**

### Distanza massima di sfasamento:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (D_1 \text{ m} - (2 \times D_2 \text{ m}))$$

Massimo

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times (D_1 \text{ ft} - (2 \times D_2 \text{ ft}))$$

### Paragonare: (Vedere figura ⑥)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{Massimo}$$

#### Esempio:

- $D_1 = 10 \text{ m}$ ,  $D_2 = 0,5 \text{ m}$
- $D_3 = 1,0 \text{ mm}$
- $D_4 = -1,5 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (10 \text{ m} - (2 \times 0,5 \text{ m})) = 3,6 \text{ mm}$   
**(distanza massima di sfasamento)**
- $(1,0 \text{ mm}) - (-1,5 \text{ mm}) = 2,5 \text{ mm}$
- $2,5 \text{ mm} \leq 3,6 \text{ mm}$
- **(VERO, utensile calibrato)**

## Accuratezza livello del raggio

(Senza raggio verticale) - (Vedere figura ⑦)

- ⑩ Posizionare l'utensile a laser come indicato con il laser su ON. Segnare il punto  $P_1$ .
- ⑪ Ruotare l'utensile a laser di  $180^\circ$  e segnare il punto  $P_2$ .
- ⑫ Spostare l'utensile a laser vicino al muro e segnare il punto  $P_3$ .
- ⑬ Ruotare l'utensile a laser di  $180^\circ$  e segnare il punto  $P_4$ .

- ⑭ Misurare la distanza verticale tra  $P_1$  e  $P_3$  per ottenere  $D_3$  e la distanza verticale tra  $P_2$  e  $P_4$  per ottenere  $D_4$ .
- Seguire gli stessi calcoli / esempi quando l'accuratezza viene controllata con il raggio verticale.

## Accuratezza livello del raggio

### orizzontale

(Vedere figura ①)

- ⑤ Posizionare l'utensile a laser come indicato con il laser su ON. Rivolgere il raggio laser verso il primo angolo o verso un punto di riferimento impostato. Misurare la metà della distanza  $D_1$  e segnare il punto  $P_1$ .
- ⑥ Ruotare l'utensile a laser e allineare il raggio verticale anteriore con il punto  $P_1$ . Indicare il punto  $P_2$  dove i raggi laser orizzontali e verticali si incontrano.
- ⑦ Ruotare l'utensile al laser e puntare il raggio verticale verso il secondo angolo o impostare il punto di riferimento. Segnare il punto  $P_3$  in modo che si trovi verticalmente in linea con i punti  $P_1$  e  $P_2$ .
- ⑧ Misurare la distanza verticale  $D_2$  tra il punto più alto e il più basso.
- ⑨ Calcolare la distanza massima di sfasamento e paragonare a  $D_2$ .
- **Se  $D_2$  non è inferiore o pari alla distanza di sfasamento massima calcolata, l'utensile dovrà essere riconsegnato al Distributore Stanley per essere calibrato.**

### Distanza massima di sfasamento:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m}$$

Massimo

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

### Paragonare: (Vedere figura ①)

$$D_2 \leq \text{Maximum}$$

#### Esempio:

- $D_1 = 5 \text{ m}$ ,  $D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$   
**(distanza massima di sfasamento)**
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$
- **(VERO, utensile calibrato)**



# Accuratezza livello del raggio orizzontale

(Senza raggio verticale) - (Vedere figura ⑩)

- ⑩ Posizionare l'utensile al laser come indicato con il laser su ON. Puntare il raggio laser verso il primo angolo o verso un punto di riferimento impostato. Misurare la metà della distanza  $D_1$  e segnare il punto  $P_1$ .
- ⑩ Ruotare l'utensile a laser e puntarlo verso il punto  $P_1$ . Indicare il punto  $P_2$  in modo che siano verticalmente allineati con il punto  $P_1$ .
- ⑩ Ruotare l'utensile a laser e puntare il raggio verticale verso il secondo angolo o impostare il punto di riferimento. Segnare il punto  $P_3$  in modo che si trovi verticalmente in linea con i punti  $P_1$  e  $P_2$ .
- ⑩ Misurare la distanza verticale  $D_2$  tra il punto più alto e il più basso.
- Calcolare la distanza massima di sfasamento e paragonare a  $D_2$ . Seguire gli stessi calcoli /esempi quando l'accuratezza viene controllata con la verticale.

# Accuratezza livello del raggio verticale

(Vedere figura ⑪)

- ⑩ Misurare l'altezza di un punto di riferimento per ottenere la distanza  $D_1$ . Posizionare l'utensile a laser come indicato con il laser su ON. Indirizzare il raggio verticale verso il punto di riferimento. Segnare i punti  $P_1$ ,  $P_2$ , e  $P_3$  come mostrato.
- ⑩ Spostare l'utensile a laser dall'altro lato del punto di riferimento e allineare lo stesso raggio verticale con  $P_2$  e  $P_3$ .
- ⑩ Misurare le distanze orizzontali tra  $P_1$  e il raggio verticale dal secondo punto.
- Calcolare la distanza massima di sfasamento massima e paragonare a  $D_2$ .
- Se  $D_2$  è inferiore o è pari alla distanza di sfasamento massima calcolata, l'utensile dovrà essere consegnato al Distributore Stanley per essere calibrato.

## Distanza massima di sfasamento:

$$\begin{aligned} &= 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1, \text{m} \\ \text{Massimo} \\ &= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1, \text{ft} \end{aligned}$$

**Paragonare:** (Vedere la figura ⑫)

$$D_2 \leq \text{Massimo}$$

**Esempio:**

- $D_1 = 3 \text{ m}$ ,  $D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$   
*(distanza massima di sfasamento)*
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$   
*(VERO, utensile calibrato)*



## Specifiche

### Utensile Laser

	<b>SLL360 (77137)</b>
Accuratezza livellazione:	$\pm 4$ mm / 10 m
Accuratezza Orizzontale / Verticale	$\pm 4$ mm / 10 m
Gamma compensazione:	$\pm 4^\circ$
Distanza di lavoro:	$\geq 10$ m
Classe laser:	Class 1 ( <i>IEC/EN60825-1</i> )
Lunghezza d'onda laser	635 nm
Tempo di funzionamento (Tutti i laser ATTIVATI):	8 ore ( <i>alcaline</i> )
Fonte di alimentazione :	3 batterie x "AA" ( <i>LR6</i> )
Classificazione IP:	IP54
Gamma di temperature di funzionamento:	-10° C ~ +50° C
Gamma di temperature di riponimento:	-25° C ~ +70° C



- Seguridad
- Visión general del producto
- Aplicaciones
- Botones, modos y LED
- Pilas, batería y alimentación
- Configuración
- Manejo
- Control de precisión y calibración
- Especificaciones

## Seguridad de los usuarios


**ADVERTENCIA:**

- *Lea detenidamente las instrucciones de seguridad y el manual del producto antes de utilizar este producto. La persona responsable del instrumento debe asegurarse de que todos los usuarios comprendan y cumplan las presentes instrucciones.*


**PRECAUCIÓN:**

- *Cuando la herramienta láser esté en funcionamiento, tenga cuidado de que sus ojos no queden expuestos al haz láser (fuente de luz roja). La exposición prolongada a un haz láser puede ser perjudicial para la vista.*


**PRECAUCIÓN:**

- *Es posible que en algunos kits de herramientas láser se incluyan unas gafas. NO se trata de gafas de seguridad homologadas. Su ÚNICA finalidad es mejorar la visibilidad del haz láser en entornos con mucha luz o a mayores distancias de la fuente del láser.*

Guarde todas las secciones del manual como referencia para el futuro.


**ADVERTENCIA:**

- *En pro de una mayor comodidad y seguridad, la herramienta láser contiene las siguientes etiquetas con información sobre la categoría del láser. Rogamos consulte el manual del producto para obtener información específica sobre un modelo concreto. (Se ha traducido el texto para su conveniencia)*



IEC/EN 60825-1



RADIACIÓN LÁSER - NO  
MIRE FIJAMENTE EL HAZ NI MIRE  
DIRECCIONALMENTE CON  
INSTRUMENTOS ÓPTICOS  
PRODUCTO LÁSER CLASE 1

Potencia max. < 1 mW @ 630 - 670 nm

## Especificaciones del Producto

**Figura A - Herramienta Láser**

1. Ventana para rayos frontales horizontales y verticales
2. Péndulo / Cerradura de transporte
3. Ventana para rayos de cobertura horizontal de 360°
4. Teclado
5. Tapa de pilas
6. 5/8 - 11 Montura de rosca
7. 1/4 - 20 Montura de rosca

**Figura B - Ubicación de la batería de la herramienta láser**

5. Tapa de pilas
8. Pilas - 3 x "AA" (LR6) (*Incluidas*)

**Figura C - Péndulo / Posiciones de la cerradura de transporte**
**Figura D - Teclado**
**Figura E - Modos Láser**
**Figura F - Modo manual**
**Figura G - Precisión del rayo nivelador**
**Figura H - Precisión del rayo nivelador (*sin el rayo vertical*)**
**Figura J - Precisión del rayo horizontal**
**Figura K - Precisión del rayo horizontal (*rayo simple*)**
**Figura L - Precisión del rayo vertical**


# Aplicaciones

## **Plomada**

- con ayuda del haz láser vertical, establezca un plano vertical de referencia.
- Coloque el objeto u objetos hasta que se encuentren alineados con el plano vertical de referencia para garantizar la plomada del objeto u objetos.

## **Nivel**

- con ayuda del haz láser horizontal, establezca un plano horizontal de referencia.
- Coloque el objeto u objetos hasta que se encuentren alineados con el plano horizontal de referencia para garantizar el nivel del objeto u objetos.

## **Escuadra**

- usando los haces de láser vertical y horizontal, establezca el punto en el que se crucen dichos haces.
- Coloque el objeto u objetos hasta que se encuentren alineados con los haces láser vertical y horizontal para garantizar que los objetos queden cuadrados.

## **Autonivelación desactivada**

(Véanse las figuras ④ y ⑤)

- desactivar la función de autonivelación permite que la unidad láser proyecte un haz láser rígido en cualquier dirección.

# Teclado, Modos y LED

## **Teclados (Ver figura ①)**



**ENCENDIDO/ APAGADO/ Tecla de modo**

## **Modos (Ver figura ②)**

### **Modos disponibles**

- Línea horizontal (Frontal)
  - Todas las líneas horizontales (Cobertura de 360°)
  - Todas las líneas horizontales y verticales
  - Sólo líneas verticales
  - Todos los rayos APAGADOS



## **LEDs (Ver figura ②)**



### **LED de energía - VERDE**

- ENCENDIDO
- LED de energía - ROJO intermitente
- BATERÍA baja
- LED de energía - ROJO fijo
- Coloque pilas nuevas / recargadas



### **Cerradura de LED - ROJO**

- Cerradura de péndulo está ENCENDIDO
- Nivelamiento automático está APAGADO
- Cerradura de LED - ROJO Intermitente
- Fuerza de alcance de compensación

# Batterien und Stromversorgung

# Pilas, batería y alimentación

## **Instalación y extracción de las pilas**

(Ver figura ⑧)

### **Herramienta láser**

- Gire la herramienta láser boca abajo. Presione y deslice la tapa del compartimento de las pilas para abrirlo.
- Coloque o extraiga las pilas. Coloque las pilas orientadas correctamente en la herramienta láser.
- Cierre y bloquee la tapa del compartimento de las pilas deslizándola hasta que quede correctamente cerrada.



### **ADVERTENCIA:**

- Preste mucha atención a las marcas (+) y (-) de los retenedores de las pilas para asegurarse de que estén bien colocadas. Las pilas deben ser del mismo tipo y tener la misma capacidad. No mezcle pilas con un nivel de carga diferente.



# Montaje

- Coloque la herramienta láser en un superficie lisa y estable.
- Si utiliza el nivelamiento automático mueva el péndulo / cerradura de transporte a la posición de desbloqueada/ abierto. La herramienta láser debe entonces ser colocada en su posición erguida en una superficie que esté dentro del alcance de compensación especificado.
- La herramienta láser puede ser colocada en cualquier orientación y ser funcional sólo cuando el péndulo / cerradura de transporte está en posición de bloqueo.

## **Montaje de accesorios**

- Coloque los accesorios en un lugar donde no vayan a ser movidos fácilmente y cerca de la ubicación central del área que se va a medir.
- Monte el accesorio según se indique. Ajuste la posición para asegurar que la base del accesorio está casi en posición horizontal (*dentro del alcance de compensación de la herramienta láser*).
- Monte la herramienta láser al accesorio utilizando los métodos apropiados de sujeción que se han de usar con tal accesorio/ combinación de herramienta láser.



### **ATENCIÓN:**

- No deje la herramienta láser sin supervisión en un accesorio sin ajustar completamente los tornillos de sujeción., en caso contrario la herramienta láser puede caerse y dañarse.

### **NOTA:**

- Es aconsejable siempre sujetar la herramienta láser con una mano cuando se coloque o retire la herramienta láser de un accesorio.

# Manejo

### **NOTA:**

- En el apartado **Descripciones de los LED** se explican las indicaciones de funcionamiento de la herramienta.
- Antes de utilizar la herramienta láser, compruebe siempre su precisión.
- En el modo manual, la autonivelación se desactiva y no se garantiza que la precisión del haz esté nivelada.
- La herramienta láser indica cuándo se encuentra fuera del rango de compensación. Véase el apartado **Descripciones de los LED**. Vuelva a colocar la herramienta láser para que esté más o menos nivelada.

- Cuando no utilice la herramienta láser, asegúrese de que esté apagada y coloque el bloqueo del péndulo en la posición de bloqueo.

### **Alimentación**

- Pulse para encender la herramienta láser.
- Para apagar la herramienta láser, pulse repetidamente hasta seleccionar el modo de apagado mantenga pulsado durante ≥ 3 segundos para apagar la herramienta láser desde cualquier modo.

### **Modo**

- Pulse repetidamente para navegar por los modos disponibles.

### **Autonivelación / modo manual**

(Véase las figuras y )

- Para poder activar la autonivelación es necesario desbloquear el bloqueo del péndulo de la herramienta láser.
- La herramienta láser se puede utilizar con el bloqueo del péndulo bloqueado si es necesario colocar la herramienta láser en distintos ángulos para proyectar puntos o líneas rectas no nivelados.

# Control de precisión y calibración

### **NOTA:**

- Las herramientas láser se sellan y calibran en fábrica de acuerdo con las precisiones especificadas.
- Se recomienda revisar la calibración antes de utilizar la herramienta por primera vez y, a partir de ahí, de manera periódica.
- Revise la herramienta láser de forma regular para mantenerla precisa, especialmente para obtener trazados exactos.
- Antes de comprobar la precisión es necesario que el bloqueo de transporte esté desbloqueado para que la herramienta pueda autonivelarse.



## Precisión del rayo de nivelamiento

(Ver figura ⑥)

- ⑤ Coloque la herramienta láser como se muestra con el láser ENCENDIDO. Marque el punto  $P_1$  en la cruz.
- ⑥ Rote la herramienta láser  $180^\circ$  y marque el  $P_2$  en la cruz.
- ⑦ Mueva la herramienta láser cerca de la pared y marque el punto  $P_3$  en la cruz.
- ⑧ Rote la herramienta láser  $180^\circ$  y marque el punto  $P_4$  en la cruz.
- ⑨ Mida la distancia vertical entre  $P_1$  y  $P_3$  para obtener  $D_3$  y la distancia vertical entre  $P_2$  y  $P_4$  para obtener  $D_4$ .
- Calcule la distancia de desvío máxima y compare a la diferencia entre  $D_3$  y  $D_4$  como se muestra en la ecuación.
- Si la suma es no menor o igual a la distancia de desvío máxima calculada, la herramienta ha de ser enviada a su Distribuidor Stanley para que sea recalibrada.

### Distancia de desvío máxima:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (D_1 \text{ m} - (2 \times D_2 \text{ m}))$$

Máximo

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times (D_1 \text{ ft} - (2 \times D_2 \text{ ft}))$$

### Compare: (Ver figura ⑨)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{Máximo}$$

Ejemplo:

- $D_1 = 10 \text{ m}, D_2 = 0,5 \text{ m}$
- $D_3 = 1,0 \text{ mm}$
- $D_4 = -1,5 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (10 \text{ m} - (2 \times 0,5 \text{ m})) = 3,6 \text{ mm}$   
(distancia de desvío máxima)
- $(1,0 \text{ mm}) - (-1,5 \text{ mm}) = 2,5 \text{ mm}$
- $2,5 \text{ mm} \leq 3,6 \text{ mm}$

(VERDADERO, la herramienta está calibrada)

## Precisión del rayo nivelador

(Sin el rayo vertical) - (Ver figura ⑩)

- ⑩ Coloque la herramienta láser como se muestra con el láser ENCENDIDO. Marque el punto  $P_1$ .
- ⑪ Rote la herramienta láser  $180^\circ$  y marque el  $P_2$ .
- ⑫ Mueva la herramienta láser cerca de la pared y marque el punto  $P_3$ .

- ⑬ Rote la herramienta láser  $180^\circ$  y marque el punto  $P_4$ .
- ⑭ Mida la distancia vertical entre  $P_1$  y  $P_3$  para obtener  $D_3$  y la distancia vertical entre  $P_2$  y  $P_4$  para obtener  $D_4$ .
- Siga los mismos cálculos / ejemplo para verificar la precisión del rayo vertical.

## Precisión del rayo horizontal

(Ver figura ⑪)

- ⑮ Coloque la herramienta láser como se muestra con el láser ENCENDIDO. Apunte el rayo vertical hacia la primera esquina o punto de referencia. Mida la mitad de la distancia  $D_1$  y marque el punto  $P_1$ .
- ⑯ Rote la herramienta láser y alinee el rayo láser frontal con el punto  $P_1$ . Marque el punto  $P_2$  donde se cruzan el rayo vertical y el horizontal.
- ⑰ Rote la herramienta láser y apunte al rayo vertical hacia la segunda esquina o el punto de referencia. Marque el punto  $P_3$  para que este verticalmente alineado con los puntos  $P_1$  y  $P_2$ .
- ⑱ Mida la distancia vertical  $D_2$  entre el punto más alto y el más bajo.
- Calcule la distancia de desvío máxima y compárela a  $D_2$ .
- Si  $D_2$  no es menor o igual que a la distancia de desvío máxima calculada, la herramienta ha de ser enviada a su Distribuidor Stanley para que sea recalibrada.

### Distancia de desvío máxima:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m}$$

Máximo

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

### Compare: (Ver figura ⑩) $D_2 \leq \text{Máximo}$

Ejemplo:

- $D_1 = 5 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
  - $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$   
(distancia de desvío máxima)
  - $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$
- (VERDADERO, la herramienta está calibrada)

## Precisión del rayo horizontal

(Sin el rayo vertical) - (Ver figura ⑩)

- ⑩ Coloque la herramienta láser como se muestra con el láser ENCENDIDO. Apunte aproximadamente el rayo vertical hacia la primera esquina o punto de referencia. Mida la mitad de la distancia  $D_1$  y marque el punto  $P_1$ .
- ⑩ Rote la herramienta láser y alinee el rayo láser frontal con el punto  $P_1$ . Marque el punto  $P_2$  para que esté alineado verticalmente con el punto  $P_1$ .
- ⑩ Rote la herramienta láser y apunte aproximadamente hacia la segunda esquina o punto de referencia. Marque el punto  $P_3$  para que esté alineado verticalmente con los puntos  $P_1$  y  $P_2$ .
- ⑩ Mida la distancia vertical  $D_2$  entre el punto más alto y el más bajo.
- Siga los mismos cálculos / ejemplo para verificar la precisión del rayo vertical.

## Precisión del rayo vertical

(Ver figura ⑪)

- ⑪ Mida la altura de un punto de referencia para obtener la distancia  $D_1$ . Coloque la herramienta láser como se muestra con el láser ENCENDIDO. Apunte el rayo vertical hacia el punto de referencia. Marque los puntos  $P_1$ ,  $P_2$  y  $P_3$  según se muestra.
- ⑪ Mueva la herramienta láser al lado opuesto del punto de referencia y alinee el mismo rayo láser vertical con  $P_2$  y  $P_3$ .
- ⑪ Mida las distancias horizontales entre  $P_1$  y el láser vertical desde esta ubicación.
- Calcule la distancia de desvío máxima y compárela a  $D_2$ .
- Si  $D_2$  no es menor o igual que a la distancia de desvío máxima calculada, la herramienta ha de ser enviada a su Distribuidor Stanley para que sea recalibrada.

### Distancia de desvío máxima:

$$\begin{aligned} &= 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m} \\ \text{Máximo} &= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft} \end{aligned}$$

Compare: (Ver figura ⑫)

$$D_2 \leq \text{Máximo}$$

### Ejemplo:

- $D_1 = 3 \text{ m}$ ,  $D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$   
*(distancia de desvío máxima)*
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$   
*(VERDADERO, la herramienta está calibrada)*



## Especificaciones

### Herramienta Láser

	<b>SLL360 (77137)</b>
Precisión de nivelado:	± 4 mm / 10 m
Precisión horizontal / vertical	± 4 mm / 10 m
Alcance de compensación:	± 4°
Distancia de trabajo:	10 m
Clase de láser:	Clase 1 ( <i>IEC/EN60825-1</i> )
Longitud de onda de láser:	635 nm
Tiempo de operación (todos los láseres ENCENDIDOS):	8 horas ( <i>Alcalina</i> )
Fuente de energía:	Pilas 3 x "AA" ( <i>LR6</i> )
Clasificación IP:	IP54
Temperatura de operación:	-10° C ~ +50° C
Temperatura de almacenamiento:	-25° C ~ +70° C



- Segurança
- Descrição geral do produto
- Teclado, Modos e LED
- Pilhas e alimentação
- Configuração
- Funcionamento
- Aplicações
- Verificação da Precisão e Calibração
- Especificações

## **Segurança do utilizador**


**ATENÇÃO:**

- Leia atentamente as *Instruções de Segurança* e o *Manual do Produto* antes de utilizar este produto. A pessoa responsável pelo instrumento deve assegurar que todos os utilizadores compreendem e cumpram estas instruções.


**CUIDADO:**

- Enquanto a ferramenta laser estiver em funcionamento, tenha cuidado para não expor a vista ao feixe emissor do laser (fonte de luz vermelha). A exposição prolongada ao feixe de laser pode ser perigosa para a sua vista.


**CUIDADO:**

- Alguns conjuntos de ferramentas laser podem ser fornecidos com óculos. Estes NÃO são óculos de segurança certificados. Estes óculos são APENAS utilizados para realçar a visibilidade do feixe em ambientes mais claros ou a grandes distâncias da fonte laser.

Guarde todas as secções do manual para referência futura.


**AVISO:**

- As amostras de etiquetas que se seguem são colocadas na ferramenta laser para sua conveniência e segurança e contêm informação sobre a classe de laser. Consulte o *Manual do Produto* para obter informação específica sobre um determinado modelo (O texto foi traduzido aqui para sua conveniência)



IEC/EN 60825-1



## **Resumo do Produto**

**Figura A** - Ferramenta de Laser

1. Janela para raios frontais horizontais e verticais
2. Tranca de transporte / pêndulo
3. Janelas para raios de cobertura horizontal a 360°
4. Teclado
5. Tampa pilhas
6. Pés de enroscar 5/8 - 11
7. Pés de Enroscar 1/4 - 20

**Figura B** - Localização das pilhas da ferramenta de laser

5. Tampa pilhas
8. Pilhas - 3 x "AA" (LR6) (incluídas)

**Figura C** - Posições da tranca de transporte / pêndulo

**Figura D** - Teclado

**Figura E** - Modos de Laser

**Figura F** - Modo Manual

**Figura G** - Precisão do raio nívelador

**Figura H** - Precisão do raio nívelador (*sem raio vertical*)

**Figura J** - Precisão do raio horizontal

**Figura K** - Precisão do raio horizontal (*raio simples*)

**Figura L** - Precisão do raio vertical


# Aplicações

## Aprumar

- Utilizando o raio laser vertical, estabeleça um plano de referência vertical.
- Posicione o(s) objecto(s) desejados até ficarem alinhados com o plano de referência vertical para se certificar de que o(s) objecto(s) estão aprumados.

## Nível

- Utilizando o raio laser horizontal, estabeleça um plano de referência horizontal.
- Posicione o(s) objecto(s) desejados até ficarem alinhados com o plano de referência horizontal para se certificar de que o(s) objecto(s) estão nivelados.

## Esquadria

- Utilizando quer o raio laser horizontal quer vertical, estabeleça o ponto em que os raios vertical e horizontal se cruzam.
- Posicione o(s) objecto(s) desejados até ficarem alinhados com o raio laser horizontal e vertical para se certificar de que o(s) objecto(s) estão em esquadria.

## Auto-calibragem desactivada

(consulte a figura ④ e ⑥)

A desactivação da função de auto-calibragem permite que a unidade de laser projecte um raio laser rígido em qualquer orientação.

## Teclado, modos e LED

### Teclados (consulte a figura ①)



Potência ligado / desligado / tecla de modo

### Modos (consulte a figura ③)

#### Modos disponíveis

- Linha horizontal (Frontal)
- Todas as linhas horizontais (Cobertura a 360°)
- Todas as linhas horizontais e verticais
- Só linhas verticais
- Todos os raios DESLIGADOS

### LEDs (consulte a figura ②)



#### LED de potência - VERDE

- Está ligado

#### LED de potência - VERMELHO intermitente

- Pouca bateria

#### LED de potência - VERMELHO

- Substituir as pilhas por novas / recarregadas



#### LED de tranca - VERMELHO

- Tranca do péndulo está ligada
- Nivelamento automático desligado

#### LED de tranca - VERMELHO intermitente

- Fora do alcance de compensação

## Pilhas e alimentação

### Instalação / Remoção das Pilhas

(Consulte a figura ⑧)

### Ferramenta Laser

- Vire a ferramenta laser para baixo. Abra a tampa do compartimento de pilhas, premindo e deslizando para fora.
- Instale / Retire as pilhas. Posicione as pilhas correctamente na ferramenta laser.
- Feche e tranque a tampa do compartimento de pilhas, deslizando-a até ficar segura.



### AVISO:

- Tenha particular atenção às marcações de (+) e (-) no compartimento das pilhas para a colocação correcta das pilhas. As pilhas devem ser do mesmo tipo e capacidade. Não utilize combinações de pilhas com cargas diferentes Batterien mit unterschiedlichen Restladungen.

# Montagem

- Coloque a ferramenta de laser numa superfície plana e estável.
- Através do auto-nivelamento, coloque a tranca de transporte / pêndulo na posição de destrancada. A ferramenta de laser deverá ser colocada de pé numa superfície que esteja dentro do alcance de compensação especificado.
- A ferramenta de laser pode ser colocada em qualquer orientação e funcionar apenas quando a tranca de transporte / pêndulo estiver na posição de trancada.

## **Encaixe de acessórios**

- Coloque o acessório num local onde não seja facilmente movimentado e perto do local central da área a medir.
- Monte o acessório conforme indicado. Ajuste a posição para que a base do acessório esteja perto da posição horizontal (*e dentro do alcance de compensação da ferramenta de laser*).
- Monte a ferramenta de laser no acessório com o método apropriado para cada acessório / combinação da ferramenta.

### **CUIDADO:**

- *Não deixe a ferramenta de laser não vigiada sobre o acessório sem apertar o parafuso completamente, caso contrário, a ferramenta de laser pode cair e danificar-se.*

### **NOTA:**

- Quando montar a ferramenta de laser num acessório ou a retirar do mesmo, deverá apoiá-la sempre sobre uma mão

## **Funcionamento**

### **NOTA:**

- Consulte as **Descrições dos LED** para indicações durante a utilização.
- Antes de utilizar a ferramenta laser, verifique sempre a precisão da ferramenta laser.
- No Modo Manual, o Auto-nivelamento está DESLIGADO. Não há garantia da precisão do feixe estar nivelado.
- A ferramenta laser indicará quando estiver fora da gama de compensação. Consulte as **Descrições dos LED**. Reposite a ferramenta laser de forma a ficar mais nivelada.
- Quando não estiver em uso, assegure-se de que DESLIGA a ferramenta laser e que coloca o travão do pêndulo na posição de travamento.

### **Ligar**

- Prima  para LIGAR a ferramenta laser.
- Para DESLIGAR a ferramenta laser, prima repetidamente até seleccionar o modo DESLIGAR **OU** mantenha a tecla  premida durante cerca de 3 segundos para DESLIGAR a ferramenta em qualquer modo.

### **Modo**

- Prima  repetidamente para passar sequencialmente pelos modos disponíveis.

### **Modo de Auto-Nivelamento / Manual**

(Consulte as figuras  e )

- O travão do pêndulo na ferramenta laser necessita de ser comutado para a posição destravado para permitir o auto-nivelamento.
- A ferramenta laser pode ser utilizada com o pêndulo travado quando for necessário posicionar a ferramenta em vários ângulos para projectar linhas rectas ou pontos não nivelados.

## **Verificação da Precisão e Calibração**

### **NOTA:**

- As ferramentas laser são seladas e calibradas na fábrica com as precisões especificadas.
- Recomendamos que execute uma verificação da calibração antes da primeira utilização e periodicamente durante a sua utilização.
- A ferramenta laser deve ser regularmente verificada para assegurar a sua precisão, especialmente para configurações de precisão.
- **O travão de transporte deve estar destravado para permitir que a ferramenta laser execute o auto-nivelamento antes de verificar a precisão.**



## Precisão do raio de nivelamento

(consulte a figura ⑥)

- ⑤ Posicione a ferramenta de laser conforme a figura, com o laser ligado. Marque o ponto  $P_1$ .
- ⑥ Rode a ferramenta de laser a  $180^\circ$  e marque o ponto  $P_2$ .
- ⑦ Aproxime a ferramenta de laser da parede e marque o ponto  $P_3$ .
- ⑧ Rode a ferramenta de laser a  $180^\circ$  e marque o ponto  $P_4$ .
- ⑨ Meça a distância vertical entre  $P_1$  e  $P_3$  para obter  $D_3$  e a distância vertical entre  $P_2$  e  $P_4$  para obter  $D_4$ .
- Calcule a distância de desvio e compare com a diferença de  $D_3$  e  $D_4$ , conforme mostra a equação.
- Se a soma não for menor ou igual à distância máxima de desvio calculada, a ferramenta deverá ser enviada para o seu Distribuidor Stanley para ser recalibrada.

### Distância máxima de desvio:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (D_1, \text{m} - (2 \times D_2, \text{m}))$$

Máximo

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times (D_1, \text{ft} - (2 \times D_2, \text{ft}))$$

Compare: (consulte a figura ⑨)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{Máximo}$$

Exemplo:

- $D_1 = 10 \text{ m}, D_2 = 0,5 \text{ m}$
- $D_3 = 1,0 \text{ mm}$
- $D_4 = -1,5 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (10 \text{ m} - (2 \times 0,5 \text{ m})) = 3,6 \text{ mm}$   
(distância máxima de desvio)
- $(1,0 \text{ mm}) - (-1,5 \text{ mm}) = 2,5 \text{ mm}$
- $2,5 \text{ mm} \leq 3,6 \text{ mm}$

(VERDADEIRO, a ferramenta está calibrada)

## Precisão do raio de nivelamento

(Sem o raio vertical) - (consulte a figura ⑩)

- ⑩ Posicione a ferramenta de laser conforme a figura, com o laser ligado. Marque o ponto  $P_1$ .
- ⑪ Rode a ferramenta de laser a  $180^\circ$  e marque o ponto  $P_2$ .
- ⑫ Aproxime a ferramenta de laser da parede e marque

o ponto  $P_3$ .

- ⑬ Rode a ferramenta de laser a  $180^\circ$  e marque o ponto  $P_4$ .
- ⑭ Meça a distância vertical entre  $P_1$  e  $P_3$  para obter  $D_3$  e a distância vertical entre  $P_2$  e  $P_4$  para obter  $D_4$ .
- Siga o mesmo cálculo / exemplo de verificação da precisão com o raio vertical.

## Precisão do raio horizontal

(consulte a figura ⑪)

- ⑮ Posicione a ferramenta de laser conforme a figura, com o laser ligado. Aponte o raio vertical para o primeiro canto ou ponto de referência. Meça metade da distância  $D_1$  e marque o ponto  $P_1$ .
- ⑯ Rode a ferramenta de laser e alinhe o raio de laser vertical com o ponto  $P_1$ . Marque o ponto  $P_2$  no cruzamento entre os raios horizontais e verticais.
- ⑰ Rode a ferramenta de laser e aponte o raio vertical para o segundo canto ou ponto de referência. Marque o ponto  $P_3$  para que esteja verticalmente alinhado com os pontos  $P_1$  e  $P_2$ .
- ⑱ Meça a distância vertical  $D_2$  entre o ponto mais alto e o mais baixo.
- Calcule a distância máxima de desvio e compare com  $D_2$ .
- Se  $D_2$  não for menor ou igual à distância máxima de desvio calculada, a ferramenta deverá ser enviada para o seu Distribuidor Stanley para ser recalibrada.

### Distância máxima de desvio:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1, \text{m}$$

Máximo

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1, \text{ft}$$

Compare: (consulte a figura ⑩)  
 $D_2 \leq \text{Máximo}$

Exemplo:

- $D_1 = 5 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$   
(distância máxima de desvio)
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$

(VERDADEIRO, a ferramenta está calibrada)



## Precisão do raio horizontal

(Sem o raio vertical) - (consulte a figura ④)

- ④ Posicione a ferramenta de laser conforme a figura, com o laser ligado. Aponte o raio vertical aproximadamente para o primeiro canto ou ponto de referência. Meça metade da distância  $D_1$  e marque o ponto  $P_1$ .
- ④ Rode e aponte a ferramenta de laser aproximadamente para o ponto  $P_1$ . Marque o ponto  $P_2$  para que esteja verticalmente alinhado com o ponto  $P_1$ .
- ④ Rode a ferramenta de laser e aponte aproximadamente para o segundo canto ou ponto de referência. Marque o ponto  $P_3$  para que esteja verticalmente alinhado com os pontos  $P_1$  e  $P_2$ .
- ④ Meça a distância vertical  $D_2$  entre o ponto mais alto e o mais baixo.
- Siga o mesmo cálculo / exemplo de verificação da precisão com o raio vertical.

## Precisão do raio vertical

(consulte a figura ⑤)

- ④ Meça a altura de um ponto de referência para obter a distância  $D_1$ . Posicione a ferramenta de laser conforme a figura, com o laser ligado. Aponte o raio vertical para o ponto de referência. Marque os pontos  $P_1$ ,  $P_2$ , e  $P_3$  conforme ilustrado.
- ④ Coloque a ferramenta de laser num local oposto ao ponto de referência e alinhe o mesmo raio vertical com  $P_2$  e  $P_3$ .
- ④ Meça as distâncias horizontais entre  $P_1$  e o raio vertical do segundo local.
- Calcule a distância máxima de desvio e compare com  $D_1$ .
- Se  $D_2$  não for menor ou igual à distância máxima de desvio calculada, a ferramenta deverá ser enviada para seu Distribuidor Stanley para ser recalibrada.

### Distância máxima de desvio:

$$\begin{aligned} &= 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1, \text{m} \\ \text{Máximo} &= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1, \text{ft} \end{aligned}$$

Compare: (consulte a figura ⑤)

$$D_2 \leq \text{Máximo}$$

### Exemplo:

- $D_1 = 3 \text{ m}$ ,  $D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$   
*(distância máxima de desvio)*
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$   
*(VERDADEIRO, a ferramenta está calibrada)*



## Especificações

### Ferramenta de Laser

	<b>SLL360 (77137)</b>
Precisão de nivelamento:	± 4 mm / 10 m
Precisão vertical / horizontal:	± 4 mm / 10 m
Alcance de compensação:	± 4°
Distância de operação:	10 m
Classe laser:	Classe 1 ( <i>IEC/EN60825-1</i> )
Comprimento de onda de laser	635 nm
Tempo de operação (todos os lasers ligados):	8 horas ( <i>Alcalino</i> )
Fonte de potência:	Pilhas - 3 x "AA" ( <i>LR6</i> )
Classificação IP:	IP54
Temperatura de operação:	-10° C ~ +50° C
Temperatura de armazenamento:	-25° C ~ +70° C



- Veiligheid
- Overzicht van product
- Toepassingen
- Toetsenbord, Standen en LED
- Batterijen en voeding
- Opstelling
- Bediening
- Nauwkeurigheidscontrole en kalibratie
- Technische gegevens

## Veiligheid van de gebruiker



### **WAARSCHUWING:**

- Lees de **Veiligheidsaanwijzingen** en de **Gebruiksaanwijzing** aandachtig door voor u dit apparaat in gebruik neemt. De persoon die verantwoordelijk is voor het apparaat moet ervoor zorgen dat alle gebruikers bekend zijn met de veiligheidsaanwijzingen en deze opvolgen.



### **OPGELET:**

- Voorkom dat uw ogen worden blootgesteld aan de laserstraal (rode lichtbron) terwijl de lasermeter in gebruik is. Blootstelling aan een laserstraal voor langere tijd kan gevaarlijk zijn voor uw ogen.



### **OPGELET:**

- In sommige gevallen bevat de lasermeter kit een bril. Dit is GEEN gecertificeerde veiligheidsbril. Deze bril zijn ALLEEN bedoeld om de zichtbaarheid van de straal in omgevingen met sterk licht of op grotere afstand van de laserbron te verbeteren.

Bewaar alle delen van deze handleiding zodat u ze later opnieuw kunt raadplegen.



### **WAARSCHUWING:**

- Voor het gemak en de veiligheid van de gebruiker zijn de onderstaande labels betreffende de laserklasse op het laserapparaat aangebracht. Zie de **Producthandleiding** voor bijzonderheden over een specifiek

productmodel. (Tekst is hier vertaald voor uw gemak)



IEC/EN 60825-1



KLASSE 1 LASERPRODUCT

Maximaal vermogen: 1 mW @ 630 - 670 nm

## Productoverzicht

### **Afbeelding A - Laserinstrument**

1. Venster voor naar voren gerichte horizontale en verticale stralen
2. Pendule-/transportvergrendeling
3. Vensters voor 360° horizontale straalvlakken
4. Toetsenblok
5. Batterijklep
6. 5/8 - 11 Schroefbevestiging
7. 1/4 - 20 Schroefbevestiging

### **Afbeelding B - Locatie voor batterijen van laserinstrument**

5. Batterijklep
6. Batterijen - 3 x AA (LR6) (meegeleverd)

### **Afbeelding C - Pendule-/transportvergrendelingsposities**

### **Afbeelding D - Toetsenbord**

### **Afbeelding E - Laserstanden**

### **Afbeelding F - Handmatige stand**

### **Afbeelding G - Nauwkeurigheid van laserstraal**

### **Afbeelding H - Nauwkeurigheid van laserstraal (zonder verticale straal)**

### **Afbeelding J - Nauwkeurigheid van horizontale laserstraal**

### **Afbeelding K - Nauwkeurigheid van horizontale laserstraal (enkele straal)**

### **Afbeelding L - Nauwkeurigheid van verticale laserstraal**



# Toepassingen

## Verticaal stellen

- Gebruik de verticale laser om een verticaal referentievak te bepalen.
- Positioneer de gewenste object(en) totdat ze gelijkgericht zijn met het verticale referentievak om te verzekeren dat object(en) loodrecht staan.

## Waterpas

- Gebruik de horizontale laser om het horizontale referentievak te bepalen.
- Positioneer de gewenste object(en) zodat deze gelijkgericht zijn met het horizontale referentievak om te verzekeren dat object(en) waterpas zijn.

## Rechthoek

- Gebruik de verticale of horizontale laserstralen om het punt te bepalen waar de verticale en horizontale stralen elkaar kruisen.
- Positioneer gewenste object(en) totdat ze gelijkgericht zijn met de verticale en horizontale laserstraal om te verzekeren dat object(en) haaks staan.

## Zelfnivellerende uitgeschakeld

(zie afbeelding ④ en ⑤)

- Uitschakelen van de zelfnivellerende functie en maakt het mogelijk de laser een stabiele laserstraal in elke gewenste richting te projecteren.

## Toetsenblok, modes en LED

### Toetsenblokken (zie afbeelding ②)



Toets voor aan/uit/mode

### Modes (zie afbeelding ④)

#### Beschikbare modes

- Horizontale lijn (naar voren)
- Alle horizontale lijnen (360° dekking)
- Alle horizontale en verticale lijnen
- Alleen verticale lijn
- Alle laserstralen uit

## LED's (zie afbeelding ③)



#### Stroom-LED - GROEN branden

- Stroom is aan

#### Stroom-LED - ROOD knipperen

- Batterij bijna op

#### Stroom-LED - ROOD branden

- Batterijen vervangen door nieuwe / opnieuw opladen batterijen



#### Vergrendel-LED - ROOD branden

- Pendulevergrendeling is aan
- Zelfnivelleren is uit

#### Vergrendel-LED - ROOD knipperen

- Buiten compensatiebereik

# Batterijen en voeding

## Batterij installeren / verwijderen

(zie figuur ⑧)

### Lasermeter

- Draai het laserapparaat om. Verwijder het kapje van de batterijhouder door het kapje aan te drukken en open te schuiven.
- Batterijen installeren / verwijderen Let op de polariteit bij het plaatsen van de batterijen.
- Sluit het kapje van de batterijhouder door het kapje terug te schuiven en te vergrendelen.



### WAARSCHUWING:

- Let op de (+) en (-) markeringen in de batterijhouder voor de juiste plaatsing van de batterijen. Batterijen moeten van hetzelfde type en vermogen zijn. Geen volle en halfgevulde batterijen samen gebruiken.



# Opzetten

- Plaats het laserinstrument op een plat, stabiel oppervlak.
- Als u van plan bent de automatische nivelleringsfunctie te gebruiken, zet u de pendule-/transportvergrendeling in de ontgrendelde stand. Het laserinstrument moet vervolgens rechtop worden gepositioneerd, op een vlak dat binnen het gespecificeerde compensatiebereik ligt.
- Het laserinstrument kan in elke gewenste richting worden geplaatst en werkt alleen wanneer de pendule-/transportvergrendeling in de vergrendelde stand staat.

## **Accessoires bevestigen**

- Plaats het accessoire op een plaats waar het niet wordt verstoord en nabij de centrale locatie van het te meten gebied.
- Zet het accessoire volgens de aanwijzingen op. Pas de positionering zodanig aan dat de voet van het accessoire zo goed als horizontaal is (*binnen het compensatiebereik van de laserinstrumenten*).
- Bevestig het laserinstrument op het accessoire met behulp van de bevestigingsmethode die van toepassing is op deze accessoire-/laserinstrumentcombinatie.

### **LET OP:**

- Als het laserinstrument op een accessoire is bevestigd, mag u het instrument niet zonder toezicht achterlaten zonder de draaischroef stevig vast te draaien. Als u zich hier niet aan houdt, kan het laserinstrument vallen en schade oplopen.

### **OPMERKING:**

- Het is best practice om het laserinstrument altijd met één hand te ondersteunen wanneer u het op een accessoire plaatst of er vanaf haalt.

## **Bediening**

### **OPMERKING:**

- Zie **LED beschrijvingen** voor aanduidingen tijdens gebruik.
- De lasermeter voor gebruik altijd op nauwkeurigheid controleren.
- In de handinstelling is zelfnivelleren uitgeschakeld. De nauwkeurigheid van de straal is niet gegarandeerd horizontaal.
- De lasermeter geeft aan wanneer hij buiten

compensatiebereik is. Zie **LED beschrijvingen**. Verstel het laserapparaat om deze zoveel mogelijk te nivelleren.

- Niet vergeten het apparaat na gebruik uit te schakelen en de slinger weer te vergrendelen.

### **Inschakelen**



- Druk op om de lasermeter AAN te zetten.



- Om de laser UIT te zetten, herhaaldelijk op drukken totdat de UIT modus is geselecteerd **OF** voor  $\geq 3$  op drukken om de laser vanuit iedere stand op UIT te zetten.

### **Modus**



- Druk herhaaldelijk op voor de verschillende beschikbare standen.

### **Zelfnivellerende / Handmatige modus**

(**Zie afbeeldingen C en F**)

- De slingervergrendeling van de laser moet ontgrendeld worden om zelfnivelleren mogelijk te maken.
- De laser kan gebruikt worden met de slinger vergrendeld als dit nodig is om de laser op verschillende hoeken te positioneren om niet-genivelleerde lijnen of punten te projecteren.

## **Nauwkeurigheidscontrole en kalibratie**

### **OPMERKING:**

- De lasermetres zijn op de fabriek verzegeld en gekalibreerd op de gespecificeerde nauwkeurigheid.
- Het wordt echter aanbevolen de kalibratie te controleren voor u het toestel in gebruik neemt. Daarna de kalibratie periodiek herhalen.
- De lasermeter moet regelmatig gecontroleerd worden op nauwkeurigheid, vooral voor precisiemetingen.
- **Transportvergrendeling moet ontgrendeld zijn om zelfnivelleren mogelijk te maken en de nauwkeurigheid te controleren.**



# Nauwkeurigheid van de nivelleringsstraal (zie afbeelding ④)

- ④ Plaats het laserinstrument zoals weergegeven, met de laser aan. Markeer punt  $P_1$  bij de kruising.
- ④ Roteer het laserinstrument  $180^\circ$  en markeer punt  $P_2$  bij de kruising.
- ④ Plaats het laserinstrument dicht bij de muur en markeer punt  $P_3$  bij de kruising.
- ④ Roteer het laserinstrument  $180^\circ$  en markeer punt  $P_4$  bij de kruising.
- ④ Meet de verticale afstand tussen  $P_1$  en  $P_3$  om  $D_3$  te krijgen, en de verticale afstand tussen  $P_2$  en  $P_4$  om  $D_4$  te krijgen.
- Bereken het maximale verschil in afstand en vergelijk dit met het verschil tussen  $D_3$  en  $D_4$ , zoals te zien is in de vergelijking.
- Als de som niet minder is dan of gelijk is aan het berekende maximale verschil in afstand, moet het instrument worden geretourneerd aan uw Stanley-distributeur om te worden gekalibreerd.

## Maximale verschil in afstand:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (D_1 \text{ m} - (2 \times D_2 \text{ m}))$$

Maximum

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times (D_1 \text{ ft} - (2 \times D_2 \text{ ft}))$$

## Vergelijking: (zie afbeelding ④)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{Maximum}$$

### Voorbeeld:

- $D_1 = 10 \text{ m}, D_2 = 0,5 \text{ m}$
- $D_3 = 1,0 \text{ mm}$
- $D_4 = -1,5 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (10 \text{ m} - (2 \times 0,5 \text{ m})) = 3,6 \text{ mm}$   
(maximale verschil in afstand)
- $(1,0 \text{ mm}) - (-1,5 \text{ mm}) = 2,5 \text{ mm}$
- $2,5 \text{ mm} \leq 3,6 \text{ mm}$

(WAAR, instrument valt binnen de kalibratie)

# Nauwkeurigheid van de nivelleringsstraal

(Zonder verticale straal) - (zie afbeelding ④)

- ④ Plaats het laserinstrument zoals weergegeven, met de laser aan. Markeer punt  $P_1$ .

- ④ Roteer het laserinstrument  $180^\circ$  en markeer punt  $P_2$ .
- ④ Plaats het laserinstrument dicht bij de muur en markeer punt  $P_3$ .
- ④ Roteer het laserinstrument  $180^\circ$  en markeer punt  $P_4$ .
- Meet de verticale afstand tussen  $P_1$  en  $P_3$  om  $D_3$  te krijgen, en de verticale afstand tussen  $P_2$  en  $P_4$  om  $D_4$  te krijgen.
- Volg dezelfde berekeningen / hetzelfde voorbeeld als bij de controle van de nauwkeurigheid met verticale straal.

# Nauwkeurigheid van de horizontale straal

(zie afbeelding ④)

- ④ Plaats het laserinstrument zoals weergegeven, met de laser aan. Richt de verticale straal naar de eerste hoek of een ingesteld referentiepunt. Meet de helft van de afstand  $D_1$  en markeer punt  $P_1$ .
- ④ Roteer het laserinstrument en richt de verticale laserstraal naar voren uit met punt  $P_1$ . Markeer punt  $P_2$  op het punt waar de horizontale en verticale laserstralen elkaar kruisen.
- ④ Roteer het laserinstrument en richt de verticale straal op de tweede hoek of een ingesteld referentiepunt. Markeer punt  $P_3$  zodanig, dat deze verticaal wordt uitgelijnd met punt  $P_1$  en  $P_2$ .
- ④ Meet de verticale afstand  $D_1$  tussen het hoogste en laagste punt.
- Bereken het maximale verschil in afstand en vergelijk dit met  $D_2$ .
- Als  $D_2$  niet minder is dan of gelijk is aan het berekende maximale verschil in afstand, moet het instrument worden geretourneerd aan uw Stanley-distributeur om te worden gekalibreerd.

## Maximale verschil in afstand:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m}$$

Maximum

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

## Vergelijking: (zie afbeelding ④)

$$D_2 \leq \text{Maximum}$$

### Voorbeeld:

- $D_1 = 5 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$   
(maximale verschil in afstand)
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$

WAAR, instrument valt binnen de kalibratie)



## Nauwkeurigheid van de horizontale straal

(Zonder verticale straal - (zie afbeelding ⓘ))

- ⓘ Plaats het laserinstrument zoals weergegeven, met de laser aan. Richt het laserinstrument grofweg naar de eerste hoek of een ingesteld referentiepunt. Meet de helft van de afstand  $D_1$  en markeer punt  $P_1$ .
- ⓘ Roteer het laserinstrument en richt het grofweg naar punt  $P_1$ . Markeer punt  $P_2$  zodanig, dat deze verticaal wordt uitgelijnd met punt  $P_1$ .
- ⓘ Roteer het laserinstrument en richt de straal grofweg naar de tweede hoek of een ingesteld referentiepunt. Markeer punt  $P_3$  zodanig, dat deze verticaal wordt uitgelijnd met punt  $P_1$  en  $P_2$ .
- ⓘ Meet de verticale afstand  $D_2$  tussen het hoogste en laagste punt.
- ⓘ Olg dezelfde berekeningen / hetzelfde voorbeeld als bij de controle van de nauwkeurigheid met verticale straal

## Nauwkeurigheid van de verticale straal

(zie afbeelding ⓘ)

- ⓘ Meet de hoogte van een referentiepunt om  $D_1$  vast te stellen. Plaats het laserinstrument zoals weergegeven, met de laser aan. Richt de verticale straal naar het referentiepunt. Markeer punt  $P_1$ ,  $P_2$  en  $P_3$  zoals weergegeven.
- ⓘ Verplaats het laserinstrument naar de tegenovergestelde kant van het referentiepunt en lijn dezelfde verticale straal uit met  $P_2$  en  $P_3$ .
- ⓘ Meet de horizontale afstanden tussen  $P_1$  en de verticale straal vanaf de tweede locatie.
- Bereken het maximale verschil in afstand en vergelijk dit met  $D_2$ .
- Als  $D_2$  niet minder is dan of gelijk is aan het berekende maximale verschil in afstand, moet het instrument worden geretourneerd aan uw Stanley-distributeur om te worden gekalibreerd.

### Maximale verschil in afstand:

$$\begin{aligned} &= 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1, \text{m} \\ \text{Maximum} &= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1, \text{ft} \end{aligned}$$

Vergelijking: (zie afbeelding ⓘ)

$$D_2 \leq \text{Maximum}$$

Voorbeeld:

- $D_1 = 3 \text{ m}$ ,  $D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$   
*(maximale verschil in afstand)*
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$   
*(WAAR, instrument valt binnen de kalibratie)*



## Specificaties

### Laserinstrument

	<b>SLL360 (77137)</b>
Nauwkeurigheid van nivellering:	± 4 mm / 10 m
Horizontale / verticale nauwkeurigheid	± 4 mm / 10 m
Compensatiebereik:	± 4°
Werkafstand:	10 m
Laserklasse:	Klasse 1 (IEC/EN60825-1)
Lasergolflengte	635 nm
In bedrijfs-tijd (alle lasers aan):	8 uur ( <i>alkaline</i> )
Stroombron:	3 x AA-batterijen (LR6)
IP-certificering:	IP54
Temperatuurbereik in bedrijf:	-10° C ~ +50° C
Opslagtemperatuurbereik:	-25° C ~ +70° C



- Sikkerhed
- Produktoversigt
- Anvendelsesmuligheder
- Tastatur, modusser og LED
- Batterier og strøm
- Opsætning
- Betjening
- Kontrol af nøjagtighed og kalibrering
- Specifikationer

## Brugersikkerhed



### **ADVARSEL:**

- Læs omhyggeligt **sikkerhedsvejledningen** og **brugervejledningen** igennem, inden produktet anvendes. Den person, som er ansvarlig for instrumentet, skal sikre, at alle brugere forstår og overholder disse vejledninger.



### **FORSIGTIG:**

- Når laserværktøjet er i brug, er det vigtigt at sørge for, at laserstrålen (den røde lyskilde) ikke kommer i kontakt med øjnene. Udsættelse for laserstråling over længere tid kan være skadelig for øjnene.



### **FORSIGTIG:**

- Briller kan medfølge i nogle af laserværktøjssættene. Der er IKKE tale om autoriserede beskyttelsesbriller. Disse briller anvendes KUN til at gøre strålen mere synlig i lyse omgivelser eller ved længere afstand fra laserkilden.

Gem alle dele af denne brugervejledning til fremtidig brug.



### **ADVARSEL:**

- Følgende typer mærkater er påsat dit laserværktøj for at oplyse om laserklassen af praktiske og sikkerhedsmæssige grunde. Der henvises til **brugervejledningen** for nærmere oplysninger om de enkelte produktmodeller. (Tekst er blevet oversat her for at gøre det nemt for dig)



IEC/EN 60825-1



## Produktoversigt

### **Figur A** - Laserværktøj

1. Vindue til forreste vandrette og lodrette stråler
2. Pendul-/transportlås
3. Vinduer til 360° vandrette dækningsstråler
4. Tastatur
5. Batteridæksel
6. 5/8-11 stativ med gevind
7. 1/4-20 stativ med gevind

### **Figur B** - Laserværktøjets batteriplacering

5. Batteridæksel
8. Batterier - 3 x "AA" (LR6) (medfølger)

### **Figur C** - Stillinger for pendul-/transportlås

### **Figur D** - Tastatur

### **Figur E** - Laserfunktioner

### **Figur F** - Manuel funktion

### **Figur G** - Nivellér strålenøjagtighed

### **Figur H** - Nivellér strålenøjagtighed (uden lodret stråle)

### **Figur J** - Vandret strålenøjagtighed

### **Figur K** - Vandret strålenøjagtighed (enkelt stråle)

### **Figur L** - Lodret strålenøjagtighed



# Anvendelsesmuligheder

## I lod

Brug den vertikale laserstråle til at danne et vertikalt referenceniveau. Anbring den/de ønskede genstand(e) på linje med det vertikale referenceniveau for at sikre, at den/de er i lod.

## I vater

Brug den horizontale laserstråle til at danne et horizontalt referenceniveau. Anbring den/de ønskede genstand(e) på linje med det horizontale referenceniveau for at sikre, at den/de er i vater.

## Retvinklet

Brug både den vertikale og horizontale laserstråle til at finde det sted, hvor den vertikale og horizontale stråle krydsør hinanden. Anbring den/de ønskede genstand(e) på linje med både den vertikale og den horizontale laserstråle for at sikre, at den/de er retvinklet.

## Selvnivellering deaktiveret

(Se figur ① og ②)

Når selvnivelleringefunktionen deaktiveres, kan laserenheden projicere en solid laserstråle i en vilkårlig retning.

# Tastatur, funktioner og lysdiode

## Tastaturer (Se figur ③)



## Funktioner (Se figur ④)

### Tilgængelige funktioner

- Vandret linje (Forside)
- Alle vandrette linjer (360° dækning)
- Alle vandrette og lodrette linjer
- Kun lodret linje
- Alle stråler slukket

# Lysdioder (Se figur ⑤)



## Strømdiode - Fast GRØN

- Der er tændt for strømmen

## Strømdiode - Blinkende RØD

- Lavt batteri

## Strømdiode - Fast RØD

- Udskift med nye/genopladede batterier



## Låsediode - Fast RØD

- Pendullåsen er aktiveret
- Selvnivellering er deaktiveret

## Låsediode - Blinkende RØD

- Uden for kompensationsområdet

# Batterier og strøm

## Isætning/udtagning af batterier (Se figur ⑥)

### Laserværktøj

- Drej laserværktøjet til bunden. Åbn dækslet til batterirummet ved at trykke på det og skubbe det ud.
- Isæt/udtag batteriene. Vend batteriene korrekt, når de sættes i laserværktøjet.
- Luk og lås dækslet til batterirummet ved at skubbe det ind, indtil det er helt lukket.



### ADVARSEL:

- Vær særlig opmærksom på batterirummets markeringer af (+) og (-), så batteriene bliver sat korrekt i. Batteriene skal være af samme type og kapacitet. Benyt ikke en kombination af batterier, som ikke har samme tilbageværende kapacitet.

# Opsætning

- Anbring laserværktøjet på en flad, stabil flade.
- Hvis du bruger den automatiske nivelleringsfunktion flytter pendul-/transportlåsen til den ulåste stilling. Derefter skal laserværktøjet anbringes i opretstående stilling på en flade, der indeholder det specificerede kompensationsområde.
- Laserværktøjet kan anbringes i en vilkår retning og kun være funktionsdygtig, når pendul-/transportlåsen er i den låste stilling

## **Montering på et tilbehør**

- Anbring tilbehøret på et sted, hvor det ikke let vil blive forstyrret, og i nærheden af midtpunktet på det område, der skal måles.
- Opsæt tilbehøret efter behov. Justér placeringen for at sikre, at tilbehørsbasen er tæt på vandret (*inden for laserværktøjernes kompensationsinterval*).
- Montér laserværktøjet på tilbehøret med den passende fastgørelsesmetode for en sådan tilbehørs-/laserværktøjskombination.

### **FORSIGTIG**

- Laserværktøjet må ikke efterlades uden opsyn på et tilbehør uden at stramme fastgørelsesskruen helt. Undladelse heraf kan medføre, at laserværktøjet falder og lider eventuel skade.

#### **NOTA:**

- Det er den bedste praksis altid at støtte laserværktøjet med den ene hånd, når det anbringes på eller tages af et tilbehør.

## **Betjening**

#### **BEMÆRK:**

- Se **Beskrivelsen af LED** kan ses de forskellige meddelelser under betjeningen.
- Sørg altid for at kontrollere laserværktøjets nøjagtighed, inden det anvendes.
- I **Manuel modus** er selvnivellering slået **FRA** (**OFF**). Det kan ikke garanteres, at strålens nøjagtighed er i vater.
- Laserværktøjet giver besked, når det er uden for kompensationsområdet. Der henvises til **Beskrivelsen af LED**. Flyt laserværktøjet, så det er tættere på at være i vater.
- Når det ikke anvendes, bedes du sørge for at slukke (**OFF**) laserværktøjet, og at pendullåsen er placeret i låst position.

#### **Tænd/Sluk**

- Tryk på  for at TÆNDE (ON) laserværktøjet.
- For at slukke (OFF) laserværktøjet, tryk gentagne gange på  indtil der vælges OFF-modus (slukket) **ELLER** tryk og hold  nede i ≥ 3 sekunder for at slukke (OFF) laserværktøjet i et hvilken som helst modus.

#### **Modus**

- Tryk på  gentagne gange for at bladre gennem de tilgængelige modusser.

#### **Selvnivellering / Manuel modus**

**(Se Figurer C og F)**

- Pendullåsen på laserværktøjet skal drejes på oplåst position for at aktivere selvnivellering.
- Laserværktøjet kan anvendes med pendullåsen i den låste position, når der er brug for at placere laserværktøjet i forskellige vinkler for at projicere lige linjer eller punkter, som ikke er på nivea.

## Kontrol af nøjagtighed og kalibrering

#### **BEMÆRK:**

- Laserværktøjerne er fra fabrikken forsegledede og kalibrerede til de angivne nøjagtigheder.
- Det anbefales at udføre en kalibreringstest, inden instrumentet benyttes første gang og derefter med regelmæssige mellemrum.
- Laserværktøjet bør kontrolleres regelmæssigt for at sikre dets nøjagtighed, særligt ved præcise opmålingsopgaver.
- **Transportlåsen skal være i ulåst position for at lade laserværktøjet selvnivellere inden nøjagtigheden kontrolleres.**



# Nivellér strålenøjagtighed

(Se figur ⑥)

- ⑤ Anbring laserværktøjet som vist med laseren tændt. Markér punkt  $P_1$  ved krydset.
- ⑥ Drej laserværktøjet  $180^\circ$ , og markér punkt  $P_2$  ved krydset.
- ⑦ Flyt laserværktøjet tæt på væggen, og markér punkt  $P_3$  ved krydset.
- ⑧ Drej laserværktøjet  $180^\circ$ , og markér punkt  $P_4$  ved krydset.
- ⑨ Mål den lodrette afstand mellem  $P_1$  og  $P_3$  for at få  $D_3$  og den lodrette afstand mellem  $P_2$  og  $P_4$  for at få  $D_4$ .
- Beregn den maksimale offset afstand og sammenlign med forskellen mellem  $D_3$  og  $D_4$ , som vist i ligningen.
- Hvis summen ikke er mindre end eller lig den beregne maksimale offset afstand, skal værktøjet sendes tilbage til din Stanley-forhandler til kalibrering.**

## Maksimal offset afstand:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (D_1 \text{ m} - (2 \times D_2 \text{ m}))$$

Maksimum

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times (D_1 \text{ ft} - (2 \times D_2 \text{ ft}))$$

## Sammenlign: (Se figur ⑨)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{Maksimum}$$

### Eksempel:

- $D_1 = 10 \text{ m}, D_2 = 0,5 \text{ m}$
  - $D_3 = 1,0 \text{ mm}$
  - $D_4 = -1,5 \text{ mm}$
  - $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (10 \text{ m} - (2 \times 0,5 \text{ m})) = 3,6 \text{ mm}$
- (Maksimal offset afstand)
- $(1,0 \text{ mm}) - (-1,5 \text{ mm}) = 2,5 \text{ mm}$
  - $2,5 \text{ mm} \leq 3,6 \text{ mm}$

(SANDT, værktøjet ligger inden for kalibrering)

# Nivellér strålenøjagtighed

(Uden lodret stråle) - (Se figur ⑩)

- ⑪ Anbring laserværktøjet som vist med laseren tændt. Markér punkt  $P_1$ .
- ⑫ Drej laserværktøjet  $180^\circ$ , og markér punkt  $P_2$ .
- ⑬ Flyt laserværktøjet tæt på væggen, og markér punkt  $P_3$ .

- ⑭ Drej laserværktøjet  $180^\circ$ , og markér punkt  $P_4$ .
- ⑮ Mål den lodrette afstand mellem  $P_1$  og  $P_3$  for at få  $D_3$  og den lodrette afstand mellem  $P_2$  og  $P_4$  for at få  $D_4$ .
- Følg de samme beregninger/det samme eksempel, som da nøjagtigheden blev kontrolleret med lodret stråle.

# Vandret strålenøjagtighed

(Se figur ①)

- ① Anbring laserværktøjet som vist med laseren tændt. Ret den lodrette stråle mod det første hjørne eller et fastsat referencepunkt. Afmål halvdelen af afstand  $D_1$ , og markér punkt  $P_1$ .
- ② Drej laserværktøjet, og få den forreste lodrette laserstråle til at flugte med punkt  $P_1$ . Markér punkt  $P_2$ , hvor den vandrette og lodrette laserstråle krydsner hinanden.
- ③ Drej laserværktøjet, og ret den lodrette stråle mod det andet hjørne eller et fastsat referencepunkt. Markér punkt  $P_3$ , så den er lodret på linje med punkt  $P_1$  og  $P_2$ .
- ④ Mål den lodrette afstand  $D_2$  mellem det højeste og laveste punkt.
- Beregn den maksimale offset afstand og sammenlign med  $D_2$ .
- Hvis  $D_2$  ikke er mindre end eller lig den beregne maksimale offset afstand, skal værktøjet sendes tilbage til din Stanley-forhandler til kalibrering.**

## Maksimal offset afstand:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m}$$

Maksimum

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

## Sammenlign: (Se figur ⑩)

$$D_2 \leq \text{Maksimum}$$

### Eksempel:

- $D_1 = 5 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
  - $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$
  - (Maksimal offset afstand)
  - $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$
- (SANDT, værktøjet ligger inden for kalibrering)

## Vandret strålenøjagtighed

(Uden lodret stråle) - (Se figur (K))

- Ⓛ Anbring laserværktøjet som vist med laseren tændt. Ret laserværktøjet nogenlunde mod det første hjørne eller et fastsat referencepunkt. Afmål halvdelen af afstand  $D_1$ , og markér punkt  $P_1$ .
- Ⓛ Drej laserværktøjet, og ret det nogenlunde mod punkt  $P_1$ . Markér punkt  $P_2$ , så den er lodret på linje med punkt  $P_1$ .
- Ⓛ Drej laserværktøjet, og ret det nogenlunde mod det andet hjørne eller et fastsat referencepunkt. Markér punkt  $P_3$ , så den er lodret på linje med punkt  $P_1$  og  $P_2$ .
- Ⓛ Mål den lodrette afstand  $D_2$  mellem det højeste og laveste punkt.
- Følg de samme beregninger/det samme eksempel, som da nojagtigheden blev kontrolleret med lodret stråle.

## Lodret strålenøjagtighed

(Se figur (L))

- Ⓛ Mål højden på et referencepunkt for at få afstanden  $D_1$ . Anbring laserværktøjet som vist med laseren tændt. Ret den lodrette stråle mod referencepunktet. Markér punkt  $P_1$ ,  $P_2$  og  $P_3$ , som vist.
- Ⓛ Flyt laserværktøjet til det modsatte referencepunkt og få den samme lodrette stråle til at fluge med  $P_2$  og  $P_3$ .
- Ⓛ Mål de vandrette afstande mellem  $P_1$  og den lodrette stråle fra den 2. placering.
- Ⓛ Beregn den maksimale offset afstand og sammenligne med  $D_2$ .
- Ⓛ Hvis  $D_2$  ikke er mindre end eller lig den beregnede maksimale offset afstand, skal værktøjet sendes tilbage til din Stanley-forhandler til kalibrering.

### Maksimal offset afstand:

$$\begin{aligned} &= 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m} \\ \text{Maksimum} &= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft} \end{aligned}$$

### Sammenlign: (Se figur (L))

$$D_2 \leq \text{Maksimum}$$

### Eksempel:

- $D_1 = 3 \text{ m}$ ,  $D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$   
*(Maksimal offset afstand)*
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$   
*(SANDT, værktøjet ligger inden for kalibrering)*



## Specifikationer

### Laserværktøj

	<b>SLL360 (77137)</b>
Nivelleringstøjagtighed:	± 4 mm/10 m
Vandret/lodret nøjagtighed	± 4 mm/10 m
Kompensationsområde:	± 4°
Arbejdсаfstand:	10 m
Laserklasse:	Klasse 1 (IEC/EN60825-1)
Laserbølgelængde	635 nm
Driftstid (Alle lasere tændt):	8 timer (alkalisk)
Strømkilde:	3 x "AA" (LR6) -batterier
IP-bedømmelse:	IP54
Driftstemperaturinterval:	-10 °C ~ +50 °C
Opbevaringstemperaturinterval:	-25 °C ~ +70 °C



- Säkerhet
- Produktöversikt
- Användning
- Knappssats, lägen och lysdioder
- Batterier och ström
- Installation
- Drift
- Precisionskontroll och kalibrering
- Specifikationer

## Användarsäkerhet



### **VARNING!**

- Läs noggrant igenom **Säkerhetsinstruktionerna** och **Produktmanualen** innan du använder produkten. Den som är ansvarig för instrumentet måste se till att alla användare förstår och följer dessa instruktioner.



### **FÖRSIKTIGT:**

- Var noga med att inte utsätta ögonen för laserstrålen (röd ljuskälla) medan laserverktyget används. Exponering för laserstråle under längre tid kan vara skadligt för ögonen.



### **FÖRSIKTIGT:**

- Vissa laserverktyg levereras med glasögon. Dessa är INTE godkända skyddsglasögon. De är ENDAST till för att förbättra laserstrålens synlighet i ljusare omgivning eller på längre avstånd från laserkällan.

Spara alla delar i manualen för framtida bruk



### **VARNING!**

- Följande dekalor finns på ditt laserverktyg för att underlätta arbetet och öka säkerheten. De anger var passet skickar ut laserljus. TÄNK ALLTID PÅ var laserstrålen utgår ifrån när du använder passet. Se **produktmanualen** för specifikationer om en särskild produktmodell. (Texten har översatts för att det ska vara lättare att läsa den)



IEC/EN 60825-1



## Produktöversikt

### **Bild A** - Laserverktyg

1. Fönster för främre horisontella och vertikala strålar
2. Pendel-/transportlås
3. Fönster för 360° horisontella täckningsstrålar
4. Knappssats
5. Batterihölje
6. 5/8 - 11 gångad montering
7. 1/4 - 20 gångad montering

### **Bild B** - Plats för batteri till laserverktyg

5. Batterihölje
8. Batterier - 3 x "AA" (LR6) (bifogade)

### **Bild C** - Pendel-/transportlöspositioner

### **Bild D** - Knappssats

### **Bild E** - Laserlägen

### **Bild F** - Manuellt läge

### **Bild G** - Strälens nivå noggrannhet

### **Bild H** - Strälens nivå noggrannhet (utan vertikal stråle)

### **Bild J** - Horisontella strälens noggrannhet

### **Bild K** - Horisontella strälens noggrannhet (En stråle)

### **Bild L** - Vertikala strälens noggrannhet



# Användning

## Lod

- Skapa ett vertikalt referensplan med hjälp av den vertikala laserstrålen.
- Justera önskat objekt tills det är i linje med det vertikala referensplanet för att säkerställa att objekten är i lod.

## Våg

- Skapa ett horisontellt referensplan med hjälp av den horisontella laserstrålen.
- Justera objekten tills det är i linje med det horisontella referensplanet för att säkerställa att objekten är i våg.

## Rät vinkel

- Använd både de vertikala och horisontella laserstrålarna för att hitta en punkt där de vertikala och horisontella strålarna korsas.
- Justera objekten så de är i linje med både de vertikala och de horisontella laserstrålarna för att säkerställa att objekten är i rät vinkel.

## Självnivellering avaktiverad

- När man avaktiverar självnivelleringfunktionen kan laserenheten projicera en fast laserstråle i vilken riktning som helst.

# Teclado, modos e LED

## Tillgängliga lägen (Se bild © och Ⓜ)



## Lägen (Se bild Ⓛ)

### Modos disponíveis

- Horisontell linje (*Framsida*)
- Alla horisontella linjer (360° täckning)
- Alla horisontella och vertikala linjer
- Endast vertikal linje
- Alla strålar AV

## LED:er (Se bild Ⓝ)



Ström-LED - Lyser kontinuerligt GRÖNT



Ström-LED - Blinkar RÖTT

- Låg batterinivå

Ström-LED - Lyser kontinuerligt RÖTT

- Byt mot nya/återuppladdade batterier



Läs-LED - Lyser kontinuerligt RÖTT

- Pendellåset är PÅ

- Självregleringen är AV

Läs-LED - Blinkar RÖTT

- Utanför regleringsområdet

# Batterier och ström

## Sätta i/ta ur batterier

(Se Figur Ⓞ)

### Laserverktyg

- Vänd laserverktyget upp och ned. Öppna locket till batterifacket genom att trycka in och dra ut det.
- Sätt i/ta ur batterier. Placera batterierna i rätt riktning i laserverktyget.
- Stäng och läs locket till batterifacket genom att skjuta in det tills det stängs ordentligt.



### WARNING!

- Var noga med att placera batterierna rätt enligt markeringarna (+) och (-) i batterihållaren. Batterierna måste vara av samma typ och ha samma kapacitet. Kombinera inte batterier med olika kvarvarande kapacitet

# Uppställning

- Placera laserverktyget på en jämn och stabil yta.
- Om du använder automatisk nivåregleringsfunktion, sätt pendel-/transportläset i oläst läge. Laserverktyget måste därefter placeras i uppdratt läge på en yta som befinner sig inom det fastställda regleringsområdet.
- Laserverktyget kan placeras i vilken riktning som helst och fungerar endast när pendel-/transportläset är i låst läge.

## **Montering på tillbehör**

- Placera tillbehöret på en plats där det inte störs och nära det centrala läget för området som ska mäts.
- Ställ upp tillbehöret enligt behov. Justera positionen så att tillbehörsbasen är nästan horisontell (*inom laserverktygets regleringsområde*).
- Montera laserverktyget på tillbehöret med en fastsättningssmetod som lämpar sig för tillbehörs-/laserverktygskombinationen.

### **WARNING:**

- *Lämna inte laserverktyget oövervakat på ett tillbehör utan att dra åt fästskruven ordentligt. Underlåtelse att göra detta kan leda till att laserverktyget inte fungerar eller skadas.*

### **MÄRK:**

- Det är god praxis att alltid stödja laserverktyget med en hand när man placerar eller avlägsnar det från ett tillbehör.

## Drift

### **OBS!**

- Se **beskrivningar av lysdioder** för att se indikationer under drift.
- Innan du använder laserverktyget bör du alltid kontrollera verktygets precision.
- I manuellt läge är självnivelleringen AV. Precisionen på strålen är inte garantierat i väg.
- Laserverktyget indikerar när det är utanför kompensationsintervallet. Se **beskrivningarna av lysdioder**. Ompositionera laserverktyget så det är mer i väg.
- Slå AV laserverktyget när det inte används och sätt pendelläset i låst läge.

### **Ström**

- Tryck på  för att slå PÅ laserverktyget.
- För att stänga AV laserverktyget, tryck upprepade gånger på  tills AV-läge är valt **ELLER** tryck och håll ner  i ≥ 3 sekunder för att stänga AV laserverktyget i alla lägen.

### **Läge**

- Tryck på  upprepade gånger för att bläddra igenom de tillgängliga lägena.

### **Självnivellerande/Manuellt läge**

**(Se Figur C och D)**

- Pendelläset på laserverktyget måste sättas i oläst läge för att självnivellering ska kunna utföras.
- Laserverktyget kan användas med pendelläset i låst läge när det behövs för att placera laserverktyget i olika vinklar för att projicera raka linjer som inte är i väg eller punkter.

## Precisionskontroll och kalibrering

### **OBS!**

- Laserverktygen förseglas och kalibreras på fabriken till angivna precisionsvärden.
- Det rekommenderas att utföra en kalibreringskontroll före första användning och därefter med jämma mellanrum.
- Laserverktyget bör kontrolleras regelbundet för att säkerställa dess precision, speciellt när det behövs exakta mätter.
- **Transportläset måste vara i låst läge för att laserverktyget ska kunna självnivellera innan precisionen kontrolleras.**



## Strålens nivånoggranhetsprincip

(Se bild ⑥)

- ④ Placera laserverktyget på det sätt som visas med lasern PÅ. Markera punkt  $P_1$  vid krysset.
- ⑤ Rotera laserverktyget  $180^\circ$  och markera punkt  $P_2$  vid krysset.
- ⑥ Flytta laserverktyget nära väggen och markera punkt  $P_3$  vid krysset.
- ⑦ Rotera laserverktyget  $180^\circ$  och markera punkt  $P_4$  vid krysset.
- ⑧ Mät det vertikala avståndet mellan  $P_1$  och  $P_3$  för att få  $D_3$ , och det vertikala avståndet mellan  $P_2$  och  $P_4$  för att få  $D_4$ .
- Beräkna det maximala regleringsavståndet och jämför med skillnaden hos  $D_3$  och  $D_4$  i enlighet med beräkningen.
- **Om summan inte är mindre än eller lika med det beräknade maximala regleringsavståndet måste verktyget returneras till din Stanley-distributör för kalibrering.**

### Maximalt regleringsavstånd

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (D_1 \text{ m} - (2 \times D_2 \text{ m}))$$

Maximum

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times (D_1 \text{ ft} - (2 \times D_2 \text{ ft}))$$

**Jämför:** (Se bild ⑥)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{ Maximum}$$

**Exempel:**

- $D_1 = 10 \text{ m}, D_2 = 0,5 \text{ m}$
- $D_3 = 1,0 \text{ mm}$
- $D_4 = -1,5 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (10 \text{ m} - (2 \times 0,5 \text{ m})) = 3,6 \text{ mm}$

(Maximalt regleringsavstånd)

- $(1,0 \text{ mm}) - (-1,5 \text{ mm}) = 2,5 \text{ mm}$
- $2,5 \text{ mm} \leq 3,6 \text{ mm}$

(SANT, verktyget befinner sig inom kalibreringen)

## Strålens nivånoggranhetsprincip

(Utan vertikal stråle) - (Se bild ⑩)

- ④ Placera laserverktyget på det sätt som visas med lasern PÅ. Markera punkt  $P_1$ .
- ⑤ Rotera laserverktyget  $180^\circ$  och markera punkt  $P_2$ .
- ⑥ Flytta laserverktyget nära väggen och markera punkt  $P_3$ .
- ⑦ Rotera laserverktyget  $180^\circ$  och markera punkt  $P_4$ .
- ⑧ Mät det vertikala avståndet mellan  $P_1$  och  $P_3$  för att få  $D_3$  och det vertikala avståndet mellan  $P_2$  och  $P_4$  för att få  $D_4$ .
- Följ samma beräkningar/exempel som när man kontrollerar noggrannheten med vertikal stråle.

## Horisontell strålnoggranhetsprincip

(Se bild ⑪)

- ④ Placera laserverktyget på det sätt som visas med lasern PÅ. Rikta den vertikala strålen mot det första hörnet eller en bestämd referenspunkt. Mät ut halva avståndet  $D_1$  och markera punkt  $P_1$ .
- ⑤ Rotera laserverktyget och jämna upp den främre vertikala laserstrålen med punkt  $P_1$ . Markera punkt  $P_2$  där de horisontella och vertikala laserstrålarna korsar.
- ⑥ Rotera laserverktyget och rikta den vertikala strålen mot det andra hörnet eller den bestämda referenspunkten. Markera punkt  $P_3$  så att den är vertikal i linje med punkterna  $P_1$  och  $P_2$ .
- ⑦ Mät det vertikala avståndet  $D_2$  mellan den högsta och lägsta punkten.
- Beräkna det maximala regleringsavståndet och jämför med  $D_2$ .
- **Om  $D_2$  inte är mindre än eller lika med det beräknade maximala regleringsavståndet måste verktyget returneras till din Stanley-distributör för kalibrering.**

### Maximalt regleringsavstånd:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m}$$

Maximum

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

**Jämför:** (Se bild ⑪)

$$D_2 \leq \text{ Maximum}$$

**Exempel:**

- $D_1 = 5 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$
- **(Maximalt regleringsavstånd)**
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$
- **(SANT, verktyget befinner sig inom kalibreringen)**



## Horisontell strålnoggrannhet

(Utan vertikal stråle) - (Se bild ⑧)

- ④ Placera laserverktyget på det sätt som visas med lasern PÅ. Rikta laserverktyget på ett ungefär mot det första hörnet eller en bestämd referenspunkt. Mät ut halva avståndet  $D_1$  och markera punkt  $P_1$ .
- ④ Rotera och rikta laserverktyget på ett ungefär mot punkt  $P_1$ . Markera punkt  $P_2$  så att den ligger vertikalt i linje med punkt  $P_1$ .
- ④ Rotera laserverktyget och rikta på ett ungefär mot det andra hörnet eller en bestämd referenspunkt. Markera punkt  $P_3$  så att den ligger vertikalt i linje med punktarna  $P_1$  och  $P_2$ .
- ④ Mät det vertikala avståndet  $D_1$  mellan den högsta och lägsta punkten.
- Följ samma beräkningar/exempel som när man kontrollerar noggrannheten med vertikal stråle.

## Vertikal strålnoggrannhet

(Se bild ⑨)

- ④ Mät höjden på en referenspunkt för att få avståndet  $D_1$ . Placera laserverktyget på det sätt som visas med lasern PÅ. Rikta den vertikala strålen mot referenspunkten. Markera punkterna  $P_1$ ,  $P_2$  och  $P_3$  på det sätt som visas.
- ④ Flytta laserverktyget till motsatt sida av referenspunkten och jämma upp samma vertikala stråle med  $P_2$  och  $P_3$ .
- ④ Mät de horisontella avstånden mellan  $P_1$  och den vertikala strålen från det andra läget.
- Beräkna det maximala regleringsavståndet och jämför med  $D_2$ .
- Om  $D_2$  inte är mindre än eller lika med det beräknade maximala regleringsavståndet måste verktyget returneras till din Stanley-distributör för kalibrering.

### Maximalt regleringsavstånd:

$$\begin{aligned} &= 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1, \text{m} \\ \text{Maximum} &= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1, \text{ft} \end{aligned}$$

### Jämför: (Se bild ⑩)

$$D_2 \leq \text{Maximum}$$

### Exempel:

- $D_1 = 3 \text{ m}$ ,  $D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$   
*(distância máxima de desvio)*
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$   
*(SANT, verktyget befinner sig inom kalibreringen)*



## Specifikationer

### Laserverktyg

	<b>SLL360 (77137)</b>
Regleringsnoggrannhet:	± 4 mm/10 m
Horisontell/Vertikal noggrannhet	± 4 mm/10 m
Regleringsområde:	± 4°
Arbetsavstånd:	10 m
Laserklass:	Klass 1 ( <i>IEC/EN60825-1</i> )
Laservåglängd	635 nm
Driftstid (Alla lasrar PÅ):	8 timmar ( <i>alkalisk</i> )
Strömkälla:	3 x "AA"( <i>LR6</i> ) - batterier
IP-klass:	IP54
Driftstemperatur:	-10 °C ~ +50 °C
Förvaringstemperatur:	-25 °C ~ +70 °C



- Turvallisuus
- Tuotteen yleiskatsaus
- Käyttökohteet
- Näppäimistö, toimintatilat ja LED
- Paristot ja teho
- Asennus
- Käyttö
- Tarkkuuden tarkastus ja kalibointi
- Tekniset tiedot

## Käyttäjäturvallisuus


**VAROITUS:**

- Lue tuotteen **turvaohjeet ja käyttöopas** huolellisesti ennen kuin alat käyttää tuotetta. Laiteesta vastaavan henkilön on varmistettava, että kaikki käyttäjät ymmärtävät ohjeet ja noudattavat niitä.


**HUOMAA:**

- Lasertyökalua käytettäessä on varottava silmien altistumista lasersäteelle (punainen valo). Pitkääikäinen altistuminen lasersäteelle voi vahingoittaa silmiä.


**HUOMAA:**

- Joidenkkin laserlaitteiden mukana saattaa olla suojalasit. Ne EIVÄT ole sertifioidut turvalaisit. Nämä laseja tulee käyttää VAIN lasersäteen näkyvyyden parantamiseksi valoisissa ympäristöissä tai toimittaessa etäällä laserlähteestä.

Säilytä käyttöopas kokonaisuudessaan myöhempää käyttöä varten.


**VAROITUS:**

- Laserlaitteessa ovat seuraavat laitteen laserluukan ilmaisevat merkinnät käyttäjämäkuvuuden ja turvallisuuden edistämiseksi. Katso mallikohtaiset tekniset tiedot kyseisten tuotteiden omista **käyttöoppaista**. (Tämä teksti on käännetty käyttäjämäkuvuuden edistämiseksi.)



IEC/EN 60825-1



LASERSÄTEILYÄ - ÄLÄ KATSO  
SÄTEESEN TAI KATESELE  
SUORAA  
OPTISILLA INSTRUMENTTEILLA  
LUOKAN 1 LASERLAITE  
Entimmäisteho ≤ 1 mW @ 630 - 670 nm

## Tuotekatsaus

**Kuva A** - Lasertyökalu

1. Ikkuna etupuoleen vaakasuoralle ja pystysuoralle säteelle
2. Heiluri / kuljetuslukko
3. Ikkunat 360° vaakasuorille säteille
4. Näppäimistö
5. Paristokotelto
6. 5/8 - 11 Kierrekiihdytys
7. 1/4 - 20 Kierrekiihdytys

**Kuva B** - Lasertyökalun pariston sijainti

5. Paristokotelto
8. Paristot - 3 x AA (LR6) (mukana)

**Kuva C** - Heilurin / kuljetuslukon asennot
**Kuva D** - Näppäimistö
**Kuva E** - Laserin toimintatilat
**Kuva F** - Manuaalinen toimintatila
**Kuva G** - Vaaitussäteen tarkkuus
**Kuva H** - Vaaitussäteen tarkkuus (*ilman pystysuoraa sädeltä*)
**Kuva J** - Vaakasuoran säteen tarkkuus
**Kuva K** - Vaakasuoran säteen tarkkuus (*yksittäinen säde*)
**Kuva L** - Pystysuoran säteen tarkkuus

# Käyttökohteet

## Pystysuora

- Määritä pystysuoralla lasersäteellä pystysuora viitepinta.
- Varmista haluamasi esineen pystysuoruuksia asemoimalla esine niin, että se on pystysuoran viitepinnan suuntainen.

## Vaakasuora

- Määritä vaakasuoralla lasersäteellä vaakasuora viitepinta.
- Varmista haluamasi esineen vaakasuuruuksia asemoimalla esine niin, että se on vaakasuoran viitepinnan suuntainen.

## Suorakulma

- Määritä sekä pysty- että vaakasuorilla lasersäteillä pysty- ja vaakasuurion sääteiden risteyskohta.
- Varmista haluamasi esineen suorakulmainen sijainti asemoimalla esine niin, että se on sekä pysty- että vaakasuoran lasersäteen suuntainen.

## Itsevaaitus pois käytöstä

(ks. kuva C) ja (F)

- Kun itsevaaitus poistetaan käytöstä, laserlaitteella voidaan heijastaa jäykän lasersäteen missä asennossa tahansa.

# Näppäimistö, toimintatilat ja LED

## Näppäimistöt (ks. kuva D)



Virta PÄÄLLÄ / POIS / Toimintatila-näppäin

## Toimintatilat (ks. kuva E)

- Käytettävissä olevat toimintatilat
- Vaakasuora linja (etu)
  - Kaikki vaakasuorat linjat (360° peitto)
  - Kaikki vaaka- ja pystysuorat linjat
  - Vain pystysuora linja
  - Kaikki säteet POIS

## LEDit (ks. kuva D)



Virta LED - Jatkuva VIHREÄ

- Virta on PÄÄLLÄ

Virta LED - Vilkuva PUNAINEN

- Paristo lähes tyhjä
- Virta LED - Jatkuva PUNAINEN
- Vaihda uudet / ladatut paristot



Lukko LED - Jatkuva PUNAINEN

- Heilurin lukko on PÄÄLLÄ
- Itsevaaitus on POIS

Lukko LED - Vilkuva PUNAINEN

- Kompensointialueen ulkopuolella

# Paristot ja teho

## Paristojen asennus / poisto

(Katso kuva B)

### Laserlaite

- Käännä laserlaite ylösalaisin. Avaa paristokotelon suojuksen painamalla ja liu'uttamalla irti.
- Asenna / poista paristot. Aseta paristot oikeaan suuntaan, kun laitat ne laserlaitteeseen.
- Sulje ja lukitse paristolokeron suojuksen liu'uttamalla se pitävästi paikalleen.



### VAROITUS:

- Kiinnitä huomiota paristokotelossa oleviin merkeihin (+ ja -) varmistaaksesi, että paristot asetetaan oikein. Paristojen on oltava samantyyppisiä ja niiden varaustilan on oltava sama. Älä käytä samaan aikaan paristoja, joilla on eri varaustila.

# Asettaminen

- Aseta lasertyökalu tasaiselle, vakaalle pinnalle
- Jos käytetään automaattista vaivutustoimintoa, laita heiluri / kuljetuslukko lukko auki -asentoon. Lasertyökalu on sitten asetettava pystyasentoona pinnalla, joka on määritetty kompensointialueen puitteissa.
- Lasertyökalu voidaan asettaa mihin tahansa suuntaan ja se on toimintavalmis vain kun heiluri / kuljetuslukko on lukittu-asennossa.

## Lisätarvikkeiden kiinnitys

- Aseta lisätarvike paikkaan, jossa se ei ole tiellä ja jossa se on lähellä mitattavan alueen keskustaa.
- Asenna lisätarvike tarpeen mukaan. Säädää asentoa varmistaaksesi lisätarvikkeen jalustan olevan lähellä vaakasuoraa (lasertyökalun kompensointialueen puitteissa).
- Asenna lasertyökalu lisätarvikkeeseen käyttäen asianmukaista, sellaiselle lisätarvike - lasertyökaluyhdistelmälle käytettävää kiinnitysmenetelmää



### **HUOMAUTUS:**

- Älä jätä lasertyökalua valvomattomasti lisätarvikkeeseen ilman, että kiinnitysruuvi on tiukattu täysin. Tämän laiminlyönti saatetaa aiheuttaa lasertyökalun putoamisen ja mahdollisen vaurioitumisen.

### **ILMOITUS:**

- Paras käytäntö on aina tukea lasertyökalua toisella kädellä asetettäessä lasertyökalu lisätarvikkeeseen tai irrottaessa se lisätarvikkeesta.

## Käyttö

### **HUOMAUTUS:**

- Katso käytön aikaiset ilmaisimet **LED-valojen kuvauksista**.
- Tarkista laserlaitteen tarkkuus aina ennen laserlaitteen käyttöä.
- Manuaalisessa tilassa itsevaitus on **POIS** päältä. Lasersäteen vaalitus ei ole taattu.
- Laserlaite ilmaisee, kun se on kompensaatioalueen ulkopuolella. Katso **LED-valojen kuvaukset**. Aseta laserlaite vaakasuorempaan asentoon.
- Jos laserlaitetta ei käytetä, varmista, että sen virta kytketään **POIS**, ja aseta heiluri lukko lukitusasentoon.

### Virta

- Paina kytkeäksi laserlaitteen **PÄÄLLE**.
- Kun haluat kytkeä laserlaitteen **POIS**, paina , kunnes **POIS**-tila on valittu **TAI** paina ja pidä sitä painettuna ≥ 3 kytkeäksi laserlaitteen **POIS** missä tahansa tilassa.

### Tila

- Paina toistuvasti selataksesi käytettävässä olevia tiloja.

### Itsevaitus / manuaalinen tila

(Katso kuvat ja )

- Laserlaitteen heilurin lukko on kytettävä auki-asentoon itsevaituksen mahdollistamiseksi.
- Laserlaitetta voidaan käyttää heilurin lukon ollessa lukitusasennossa, kun laserlaite on asemoitava erilaisiin kulmiin ei-tasattujen suorien linjojen tai pisteen heijastamiseksi.

## Tarkkuuden tarkastus ja kalibrointi

### **HUOMAUTUS:**

- Laserlaitteet on suljettu ja kalibroitu tehtaalla teknisissä tiedoissa määritettyihin tarkkuuksiin.
- On suositeltavaa tarkastaa kalibrointi ennen laitteen ensimmäistä käytötkertaa ja toistaa tämä tarkastus aika-ajoin.
- Laserlaite on tarkasteltava säännöllisesti tarkkuuden - erityisesti suuren tarkkuuden asetuksen - varmistamiseksi.
- **Kuljetuslukon on oltava auki-asennossa laserlaitteen itsevaituksen mahdollistamiseksi ennen tarkkuuden tarkastusta.**



## Vaaitussäteen tarkkuus

(ks. kuva ④)

- ④ Aseta lasertyökalu näytetyn mukaisesti laser PÄÄLLÄ. Merkitse piste  $P_1$  ristikossa.
- ④ Käännä lasertyökalua  $180^\circ$  ja merkitse piste  $P_2$  ristikossa.
- ④ Siirrä lasertyökalu lähelle seinää merkitse piste  $P_3$  ristikossa.
- ④ Käännä lasertyökalua  $180^\circ$  ja merkitse piste  $P_4$  ristikossa.
- ④ Mittaa pystysuora  $P_1 - P_3$  välimatka  $D_3$  saamiseksi ja pystysuora  $P_2 - P_4$  välimatka  $D_4$  saamiseksi.
- Laske maksimi siirtymävälimatka ja vertaa  $D_3$  ja  $D_4$  eroa yhtälössä näytetyn mukaisesti.
- **Jos summa ei ole alle tai korkeintaan yhtäsuuri kuin laskettu maksimi siirtymäetäisyys työkalu on palautettava Stanley-jakelijalleksi kalibrointia varten.**

### Maksimi siirtymäetäisyys:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (D_1 \text{ m} - (2 \times D_2 \text{ m}))$$

Maksimi

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times (D_1 \text{ ft} - (2 \times D_2 \text{ ft}))$$

**Vertaa:** (ks. kuva ④)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{ Maksimi}$$

**Esimerkki:**

- $D_1 = 10 \text{ m}, D_2 = 0,5 \text{ m}$
  - $D_3 = 1,0 \text{ mm}$
  - $D_4 = -1,5 \text{ mm}$
  - $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (10 \text{ m} - (2 \times 0,5 \text{ m})) = 3,6 \text{ mm}$   
*(Maksimi siirtymäetäisyys)*
  - $(1,0 \text{ mm}) - (-1,5 \text{ mm}) = 2,5 \text{ mm}$
  - $2,5 \text{ mm} \leq 3,6 \text{ mm}$
- (TUTTA, työkalu on kalibrointirajoissa)**

## Vaaitussäteen tarkkuus

(ilman pystysäädettä) - (ks. kuva ④)

- ④ Aseta lasertyökalu näytetyn mukaisesti laser PÄÄLLÄ. Merkitse piste  $P_1$ .
- ④ Käännä lasertyökalua  $180^\circ$  ja merkitse piste  $P_2$ .
- ④ Siirrä lasertyökalu lähelle seinää merkitse piste  $P_3$ .
- ④ Käännä lasertyökalua  $180^\circ$  ja merkitse piste  $P_4$ .
- ④ Mittaa pystysuora  $P_1 - P_3$  välimatka  $D_3$  saamiseksi ja pystysuora  $P_2 - P_4$  välimatka  $D_4$  saamiseksi.
- Noudata samaa laskentaa /esimerkkiä kuin tarkistettaessa tarkkuus pystysäteellä.

## Vaakasuoran säteen tarkkuus

(ks. kuva ①)

- ④ Aseta lasertyökalu näytetyn mukaisesti laser PÄÄLLÄ. Suuntaa pystysuora sâde kohden ensimmäistä kulmaa tai asettua referenssipistettä. Mittaa puolel  $D_1$ -etäisyydestä ja merkitse piste  $P_1$ .
- ④ Käännä lasertyökalua ja suuntaa etupuolen pystylasersâde pisteen  $P_1$  kanssa . Merkitse piste  $P_2$ , jossa vaaka- ja pystylasersâteet leikkaavat.
- ④ Käännä lasertyökalua ja suuntaa pystysâde kohden toista kulmaa tai asettua referenssipistettä. Merkitse piste  $P_3$  niin, että se on pystylimässä pisteeniden  $P_1$  ja  $P_2$  kanssa.
- ④ Mittaa pystyvälimatka  $D_2$  ylimmän ja alimman pisteen välillä.
- Laske maksimi siirtymävälimatka ja vertaa sitä  $D_2$ -arvoon.
- **Jos  $D_2$  ei ole alle tai korkeintaan yhtäsuuri kuin laskettu maksimi siirtymäetäisyys työkalu on palautettava Stanley-jakelijalleksi kalibrointia varten.**

### Maksimi siirtymäetäisyys:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m}$$

Maksimi

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

**Vertaa:** (ks. kuva ④)  
 $D_2 \leq \text{ Maksimi}$

**Esimerkki:**

- $D_1 = 5 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
  - $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$   
*(Maksimi siirtymäetäisyys)*
  - $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$
- (TUTTA, työkalu on kalibrointirajoissa)**



## Vaakasuoran säteen tarkkuus

(ilman pystysäettä) - (ks. kuva (K))

- ⓘ Aseta lasertyökalu näytetyn mukaisesti laser PÄÄLLÄ. Suuntaa lasertyökalu karkeasti kohden ensimmäistä kulmaa tai asettua referenssipistettä. Mittaa puolet  $D_1$ -etäisyydestä ja merkitse piste  $P_1$ .
- ⓘ Käännä ja suuntaa lasertyökalu karkeasti kohden pistettä  $P_1$ . Merkitse piste  $P_2$  niin, että se on pystylinjassa pisteen  $P_1$  kanssa.
- ⓘ Käännä lasertyökalua ja suuntaa se karkeasti kohden toista kulmaa tai asettettua referenssipistettä. Merkitse piste  $P_3$  niin, että se on pystylinjassa pisteen  $P_1$  ja  $P_2$  kanssa.
- ⓘ Mittaa pystyvälimatka  $D_2$  ylimmän ja alimman pisteen välillä.
- ⓘ Noudata samaa laskentaa /esimerkkiä kuin tarkistettaessa tarkkuus pystysäällä.

## Pystysäteen tarkkuus

(ks. kuva (L))

- ⓘ Mittaa referenssipisteen korkeus saadaksesi välimatkan  $D_1$ . Aseta lasertyökalu näytetyn mukaisesti laser PÄÄLLÄ. Suuntaa pystysäde kohden referenssipistettä. Merkitse pisteen  $P_1$ ,  $P_2$  ja  $P_3$  näytetyn mukaisesti.
- ⓘ Siirrä lasertyökalu referenssipisteeseen toiselle puolelle ja suuntaa sama pystysäde  $P_2$  ja  $P_3$ -pisteiden kanssa .
- ⓘ Mittaa vaakaetäisydet  $P_1$ -pisteen ja pystysäteen 2. paikan välillä.
- Laske maksimi siirtymävälimatka ja vertaa sitä  $D_2$ -arvoon.
- **Jos  $D_2$  ei ole alle tai korkeintaan yhtäsuuri kuin laskettu maksimi siirtymäetäisyys työkalu on palautettava Stanley-jakelijalleesi kalibrointia varten.**

### Maksimi siirtymäetäisyys:

$$\begin{aligned} &= 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m} \\ \text{Maksimi} &= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft} \end{aligned}$$

**Vertaa: (ks. kuva (L))**

$$D_2 \leq \text{Maksimi}$$

### **Esimerkki:**

- $D_1 = 3 \text{ m}$ ,  $D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$   
**(Maksimi siirtymäetäisyys)**
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$   
**(TOTTA, työkalu on kalibrointirajoissa)**



## Tekniset tiedot

### Lasertyökalu

<b>SLL360 (77137)</b>	
Vaittustarkkuus:	± 4 mm / 10 m
Vaakasuora / pysysuora tarkkuus	± 4 mm / 10 m
Kompensointialue:	± 4°
Työtäisyys:	≥ 10 m
Laserluokka:	Luokka 1(IEC/EN60825-1)
Laserin aallonpituuus	635 nm
Käyttöaika (kaikki laserit PÄÄLLÄ):	≥ 8 hours ( <i>alkaliiniparisto</i> )
Virtalähde:	3 kpl AA-paristoja (LR6)
IP-luokitus:	IP54
Käyttölämpötila-alue:	-10 °C ~ +50 °C
Säilytyslämpötila-alue:	-25 °C ~ +70 °C



- Sikkerhet
- Produktoversikt
- Anvendelse
- Tastatur, modi, og LED
- Batterier og strøm
- Oppsett
- Betjening
- Nøyaktighetskontroll og kalibrering
- Spesifikasjoner

## Brukersikkerhet

**ADVARSEL:**

- Les **sikkerhetsinstruksene og brukerhåndboken** nøyde før du bruker dette produktet. Personen ansvarlig for instrumentet, må sørge for at alle brukere forstår og følger disse instruksjonene.

**ADVARSEL:**

- Pass på at ikke øynene dine eksponeres for den utsendte laserstrålen (rød laserkilde) mens laserverktøyet betjenes. Eksponering for en laserstråle over en forlenget tidsperiode kan skade øynene dine.

**ADVARSEL:**

- I noen tilfeller leveres briller sammen med laserverktøysettet. Dette er IKKE sertifiserte vernebriller. Disse brillene brukes BARE til å fremheve strålens synlighet i lysre omgivelser eller ved større avstander fra laserkilden.

Ta vare på alle delene av brukerhåndboken for fremtidig referanse.

**ADVARSEL:**

- Følgende lasermerker er plassert på laserverktøyet for å informere om laserklassen med henblikk på sikkerheten og for å gjøre arbeidet lettere. Vennligst se **Brukerhåndboken** for opplysninger om en spesiell produktmodell. (Teksten har blitt oversatt her til hjelpe for deg)



IEC/EN 60825-1



## Produktoversikt

**Fig. A -** Laserverktøy

1. Vindu for fremre horisontale og vertikale stråle
2. Pendel / Transportlås
3. Vinduer for 360° horisontale dekningsstråler
4. Tastatur
5. Batterideksel
6. 5/8 - 11 gjenget holder
7. 1/4 - 20 gjenget holder

**Fig. B -** Laserverktøyets batteriplassering

5. Batterideksel
6. Batterier - 3 stk "AA" (LR6) (Inkludert)

**Fig. C -** Pendel / Transportlås stillinger**Fig. D -** Tastatur**Fig. E -** Lasermodi**Fig. F -** Manual modus**Fig. G -** Nøyaktighet på vannrett stråle**Fig. H -** Nøyaktighet på vannrett stråle (Uten vertikal stråle)**Fig. J -** Nøyaktighet på horisontal stråle**Fig. K -** Nøyaktighet på horisontal stråle (Enkel stråle)**Fig. L -** Nøyaktighet på vertikal stråle

# Anvendelse

## Loddrett

Bruk den vertikale laserstrålen, opprett et vertikalt referanseplan. Posisjoner de ønskede objekt(ene) til de er innrettet med det vertikale referanseplanet for å sikre at objekt(ene) er loddrette.

## Vannrett

Bruk den horisontale laserstrålen, opprett et horisontalt referanseplan. Posisjoner de ønskede objekt(ene) til de er innrettet med det horisontale referanseplanet for å sikre at objekt(ene) er vannrett.

## Kvadrat

(Se fig. ④ og ⑤)

Bruk både de vertikale og horisontale laserstrålene, opprette et punkt der de vertikale og horisontale strålene krysser hverandre. Posisjoner de ønskede objekt(ene) til de er innrettet med både de vertikale og horisontale laserstrålene for å sikre at objekt(ene) står i kvadrat.

## Selvnivellering slått av

Å koble ut selvnivelleringfunksjonen gjør det mulig for laseren å projisere en fast laserstråle i hvilken som helst retning.

# Tastatur, modi og LED

## Tastaturer (Se fig. ②)



Tilgjengelige modi

## Modi (Se fig. ③)

### Tilgjengelige modi

- Horizontal linje (Front)
- Alle horisontale linjer (360° dekning)
- Alle horisontale og vertikale linjer
- Kun vertikal linje
- Alle stråler AV

## LED-er (Se fig. ②)



### Strøm-LED – Fast GRØNN

- Strøm er PÅ

### Strøm-LED – Blinker RØD

- Lavt batteri

### Strøm-LED – Blinker RØD

- Skift ut med nye / oppladde batterier



### Låse-LED – Fast RØD

- Pendellås er PÅ

### Låse-LED – Selvnivellering er AV

### Låse-LED – Blinker RØD

- Utenfor utjørningsområde

# Batterier og strøm

## Sette inn / ta ut batteri

(Se figur ④)

## Laserverktøy

- Snu laseren opp ned. Åpne batterirommet ved å trykke inn og skyve ut.
- Sett inn / fjern batterier. Sett batteriene inn i riktig retning når du setter dem i laserverktøyet.
- Lukk og lås batteriromdekset ved å skyve det inn til det er sikkert lukket.



### ADVARSEL:

- Vær obs på batteriholderens merker (+) og (-) slik at du setter batteriet inn på riktig måte. Batterier må være av samme type og kapasitet. Ikke bruk en kombinasjon av batterier med annen gjenværende kapasitet.

# Oppsett

- Plasser laserverktøyet på et vannrett og fast underlag. Hvis det brukes automatisk nivelleringfunksjon, sett pendelen / transportlåsen i oppløst stilling. Laserverktøyet skal derefter plasseres i loddrett stilling på et underlag som er innenfor det spesifiserte utjørningsområdet.
- Laserverktøyet kan plasseres i hvilken som helst orientering og vil kun være funksjonelt når pendelen / transportlåsen er i last stilling.



## Montere et tilbehør

- Plasser tilbehøret på et sted hvor det ikke lett kan forstyrres og nært det sentrale området som skal måles.
- Monter tilbehøret etter behov. Juster stillingen for å være sikker på at sokkelen for tilbehøret er nesten horisontal (*innen laserverktøyets utjevningsområde*).
- Monter laserverktøyet på tilbehøret ved å bruke hensiktsmessig festemetode for slike tilbehør / laserverktøy kombinasjon.



### FORSIKTIG:

- Laserverktøyet må ikke forlates ubevoktet på et tilbehør uten å skru festeskruen helt til. Unnlattelse kan føre til at laserverktøyet faller ned og påføres eventuell skade.

### NOTE:

- Den beste fremgangsmåten er alltid å støtte laserverktøyet med én hånd når laserverktøyet monteres eller demonteres fra et tilbehør.

## Betjening

### MERK:

- Se **Beskrivelse av LCD / LED** for indikasjoner under betjening.
- Før du betjener laserverktøyet, skal du alltid passe på å sjekke om det fungerer nøyaktig.
- I manuell-modus er selvvivellering AV. Vi garanterer ikke at strålen ligger nøyaktig i vater.
- Laserverktøyet vil indikere når det ligger utenfor kompensasjonsrekkevidde. Se **Beskrivelser av LED**. Omplacer laserverktøyet slik at det ligger mer i vater.
- Når laseren ikke er i bruk, sørg for å slå AV laserverktøyet og sett pendellåsen i lukket stilling.

### Strøm



- Trykk for å skru laserverktøyet PÅ.
- For å slå laseren AV, trykk gjentatte ganger til AV-modus er valgt **ELLER** trykk og hold for ≥ 3 sekunder for å slå laseren AV mens den er i hvilkens som helst modus.

### Modus



- Trykk gjentatte ganger for å bla gjennom de tilgjengelige modi.

### Selvvivillering / manuell-modus

(Se figur og

- Pendellåsen på laserverktøyet må settes til ulåst stilling for å aktivere selvvivillering.
- Laserverktøyet kan brukes med pendellåsen i lukket stilling når laseren skal pekes i flere vinkler for å projisere rette linjer eller punkt som ikke er i vater

## Nøyaktighetskontroll og kalibrering

### MERK:

- Laserverktøyene tettes og kalibreres på fabrikken til angitte verdier.
- Det anbefales at du utfører en kalibreringsskjekk før første bruk, og så regelmessig ved fremtidig bruk.
- Laserverktøyet skal sjekkes regelmessig for å sikre dets nøyaktighet, særlig til presise anlegg.
- **Transportlåsen må stå i åpen posisjon slik at laserverktøyet kan selvvivillere før man sjekker nøyaktighet.**

## Nøyaktighet på vannrett stråle

(Se fig. ⑥)

- ⑤ Plasser laserverktøyet som vist med laser PÅ. Merk av punkt  $P_1$  på krysset.
- ⑥ Drei laserverktøyet  $180^\circ$  og merk av punkt  $P_2$  på krysset.
- ⑦ Flytt laserverktøyet nær veggjen og merk av punkt  $P_3$  på krysset.
- ⑧ Drei laserverktøyet  $180^\circ$  og merk av punkt  $P_4$  på krysset.
- ⑨ Mål den vertikale avstanden mellom  $P_1$  og  $P_3$  for å få  $D_3$  og den vertikale avstanden mellom  $P_2$  og  $P_4$  for å få  $D_4$ .
- Beregn maksimum forskjøvet avstand og sammenligne med forskjellen på  $D_3$  og  $D_4$  som vist i ligningen.
- Hvis summen ikke er mindre enn eller lik beregnet maksimal forskjøvet avstand, skal verktøyet returneres til Stanley-distributøren for kalibrering.

### Maksimal forskjøvet avstand:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (D_1 \text{ m} - (2 \times D_2 \text{ m}))$$

Maksimalt

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times (D_1 \text{ ft} - (2 \times D_2 \text{ ft}))$$

### Sammenligne: (Se fig. ⑨)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{Maksimalt}$$

#### **Eksempel:**

- $D_1 = 10 \text{ m}, D_2 = 0,5 \text{ m}$
- $D_3 = 1,0 \text{ mm}$
- $D_4 = -1,5 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (10 \text{ m} - (2 \times 0,5 \text{ m})) = 3,6 \text{ mm}$

(Maksimal forskjøvet avstand)

- $(1,0 \text{ mm}) - (-1,5 \text{ mm}) = 2,5 \text{ mm}$
- $2,5 \text{ mm} \leq 3,6 \text{ mm}$

(TRUE, verktøyet er innenfor kalibrering)

## Nøyaktighet på vannrett stråle

(Uten vertikal stråle) - (Se fig. ⑩)

- ⑩ Plasser laserverktøyet som vist med laser PÅ. Merk av punkt  $P_1$ .
- ⑪ Drei laserverktøyet  $180^\circ$  og merk av punkt  $P_2$ .
- ⑫ Flytt laserverktøyet nær veggjen og merk av punkt  $P_3$ .
- ⑬ Drei laserverktøyet  $180^\circ$  og merk av punkt  $P_4$ .
- ⑭ Mål den vertikale avstanden mellom  $P_1$  og  $P_3$  for å få  $D_3$  og den vertikale avstanden mellom  $P_2$  og  $P_4$  for å få  $D_4$ .
- Følg samme beregninger / eksempel da nøyaktigheten ble sjekket med vertikal stråle.

## Nøyaktighet på horisontal stråle

(Se fig. ⑪)

- ⑮ Plasser laserverktøyet som vist med laser PÅ. Rett vertikal stråle mot det første hjørnet eller et fastsatt referansepunkt. Mål halve avstanden av  $D_1$  og merk av punkt  $P_1$ .
- ⑯ Drei laserverktøyet og innrett vertikal laserstråle på forsiden med punkt  $P_1$ . Merk av punkt  $P_2$  hvor den horisontale og vertikale laserstrålen krysser.
- ⑰ Drei laserverktøyet og rett den vertikale strålen mot det andre hjørnet eller et fastsatt referansepunkt. Merk av punkt  $P_3$  slik at strålen er vertikal på linje med punkt  $P_1$  og  $P_2$ .
- ⑱ Mål vertikal avstand  $D_2$  mellom høyeste og laveste punkt.
- Beregn maksimal forskjøvet avstand og sammenligne med  $D_2$ .
- Hvis  $D_2$  ikke er mindre enn eller lik beregnet maksimal forskjøvet avstand, skal verktøyet returneres til Stanley-distributøren for kalibrering.

### Maksimal forskjøvet avstand:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m}$$

Maksimalt

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

### Sammenligne: (Se fig. ⑩)

$$D_2 \leq \text{Maksimalt}$$

#### **Eksempel:**

- $D_1 = 5 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$
- (Maksimal forskjøvet avstand)
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$
- (TRUE, verktøyet er innenfor kalibrering)

## Nøyaktighet på horisontal stråle

(Uten vertikal stråle) - (Se fig. ⑩)

- ⑩ Plasser laserverktøyet som vist med laseren PÅ. Rett vertikal stråle omrent mot det første hjørnet eller et fastsatt referansepunkt. Mål halve avstanden av  $D_1$ , og merk av punkt  $P_1$ .
- ⑩ Drei og rett laserverktøyet omrent mot punkt  $P_1$ . Merk av punkt  $P_2$  slik at det er vertikalt på linje med punkt  $P_1$ .
- ⑩ Drei laserverktøyet og rett det omrent mot det andre hjørnet eller et fastsatt referansepunkt. Merk av punkt  $P_3$  slik at det er vertikalt på linje med punkt  $P_1$  og  $P_2$ .
- Mål vertikal avstand  $D_2$  mellom høyeste og laveste punkt.
- Følg samme beregninger / eksempel da nøyaktigheten ble sjekket med vertikal stråle.

## Nøyaktighet på vertikal stråle

(Se fig. ⑪)

- ⑪ Mål høyden på referansepunktet for å få avstand  $D_1$ . Plasser laserverktøyet som vist med laser PÅ. Rett vertikal stråle mot referansepunktet. Merk av punkt  $P_1$ ,  $P_2$ , og  $P_3$  som vist.
- ⑪ Flytt laserverktøyet til motsatt side av referansepunktet og innrett den samme vertikale strålen med  $P_2$  og  $P_3$ .
- ⑪ Mål den horisontale avstanden mellom  $P_1$  og den vertikale strålen fra den andre posisjonen.
- Beregn maksimal forskjøvet avstand og sammenlign med  $D_2$ .
- Hvis  $D_2$  ikke er mindre enn eller lik beregnet maksimal forskjøvet avstand, skal verktøyet returneres til Stanley-distributøren for kalibrering.

### Maksimal forskjøvet avstand:

$$\begin{aligned} &= 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m} \\ \text{Maksimalt} &= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft} \end{aligned}$$

### Sammenligne: (Se fig. ⑫)

$$D_2 \leq \text{Maksimalt}$$

### Eksempel:

- $D_1 = 3 \text{ m}$ ,  $D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$   
*(Maksimal forskjøvet avstand)*
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$   
*(TRUE, verktøyet er innenfor kalibrering)*



## Spesifikasjoner

### Laserverktøy

	<b>SLL360 (77137)</b>
Nivelleringsnøyaktighet:	± 4 mm / 10 m
Horisontal / Vertikal nøyaktighet	± 4 mm / 10 m
Utjevningsområde:	± 4°
Arbeidsavstand:	10 m
Laserklasse:	Klasse 1 ( <i>IEC/EN60825-1</i> )
Laser bølgelengde	635 nm
Driftstid (Alle lasere PÅ):	8 timer ( <i>Alkalisk</i> )
Strømkilde:	3 stk AA-batterier ( <i>LR6</i> )
IP-gradering:	IP54
Driftstemperatur:	10 °C ~ +50 °C
Lagringstemperatur:	-25 °C ~ +70 °C



- Bezpieczeństwo
- Opis produktu
- Zastosowania
- Klawiatura, tryby i diody LED
- Baterie i zasilanie
- Przygotowanie do pracy
- Obsługa
- Sprawdzanie dokładności i kalibracja
- Dane techniczne

## **Bezpieczeństwo użytkownika**



### **OSTRZEŻENIE:**

- Przed rozpoczęciem użytkowania tego produktu należy uważnie zapoznać się z instrukcjami dotyczącymi bezpieczeństwa oraz instrukcją obsługi. Osoba odpowiedzialna za przyrząd musi dbać o to, by wszyscy jego użytkownicy rozumieli niniejsze instrukcje i przestrzegali ich.



### **UWAGA:**

- Podczas pracy przyrządu nie należy kierować wiązki lasera (źródło czerwonego światła) w kierunku oczu ani patrzyć się bezpośrednio w jej źródło. Wystawianie oczu na długotrwale działanie wiązki laserowej może być dla nich szkodliwe.



### **UWAGA:**

- Niektóre zestawy przyrządów laserowych są wyposażone w okulary. Okulary te NIE SĄ atestowanymi okularami ochronnymi. Służą one WYŁĄCZNIE do poprawienia widoczności wiązki laserowej w jasnym otoczeniu lub przy większych odległościach od źródła wiązki lasera.

Niniejszą instrukcję zalecamy w całości zachować na przyszłość.



### **OSTRZEŻENIE:**

- Dla wygody i bezpieczeństwa na

przyrządzie laserowym umieszczono następujące etykiety zawierające informacje dotyczące klasy lasera. Aby uzyskać więcej informacji dotyczących danego modelu, należy skorzystać z instrukcji obsługi danego urządzenia. (Tekst został tutaj przetłumaczony dla wygody użytkownika)



IEC/EN 60825-1



## **Opis produktu**

### **Ilustracja A - Narzędzie laserowe**

1. Przedni wyświetlacz pionowej i poziomej wiązki
2. Wahadło / Blokada transportowa
3. Wyświetlacz poziomych wiązek o rozpiętości 360°
4. Klawiatura
5. Pokrywa baterii
6. 5/8 - 11 Gwintowana podstawa
7. 1/4 - 20 Gwintowana podstawa

### **Ilustracja B - Umiejscowienie baterii w narzędziu laserowym**

5. Pokrywa baterii
8. Baterie - 3 x "AA (LR6) (w zestawie)

### **Ilustracja C - Ustawienie wahadła / blokady transportowej**

### **Ilustracja D - Klawiatura**

### **Ilustracja E - Tryby laserowe**

### **Ilustracja F - Tryb manualny**

### **Ilustracja G - Dokładność poziomowania**

### **Ilustracja H - Dokładność poziomowania (Bez wiązki pionowej)**

### **Ilustracja J - Dokładność wiązki poziomej**

### **Ilustracja K - Dokładność wiązki poziomej (Pojedyncza wiązka)**

### **Ilustracja L - Dokładność wiązki pionowej**

# Zastosowanie

## Pion

Za pomocą pionowego promienia laserowego można określić pionową płaszczyznę odniesienia. Przedmioty, które mają znajdować się w pionie, należy ustawić tak, aby przylegały do pionowej płaszczyzny odniesienia.

## Poziom

Za pomocą poziomego promienia laserowego można określić poziomą płaszczyznę odniesienia. Przedmioty, które mają znajdować się w poziomie, należy ustawić tak, aby przylegały do poziomej płaszczyzny odniesienia.

## Krzyż

Za pomocą pionowego lub poziomego promienia laserowego ustawić punkt przecięcia promienia pionowego z poziomym. Przedmioty, które mają znajdować się w położeniu prostopadłym, należy ustawić tak, aby przylegały do pionowego i poziomego promienia laserowego.

## Samopoziomowanie wyłączone

(Zobacz ilustrację © i ⓘ)

Po wyłączeniu funkcji samopoziomowania możliwa jest projekcja nieruchomego promienia laserowego w dowolnym położeniu.

## Klawiatura, tryby i dioda LED

**Klawiatury** (Zobacz ilustrację ⓘ)



**Przycisk WŁĄCZ / WYŁĄCZ / Przełącznik trybów**

**Tryby** (Zobacz ilustrację ⓘ)

**Dostępne tryby**

- Linha horizontal (*Frontal*)
- Todas as linhas horizontais (*Cobertura a 360°*)
- Todas as linhas horizontais e verticais
  - Só linhas verticais
  - Todos os raios DESLIGADOS

**Diody LED** (Zobacz ilustrację ⓘ)

**Dioda zasilania** - ciągłe ZIELONE światło

• Zasilanie WŁĄCZONE

**Dioda zasilania** - migające CZERWONE światło

- Ślaba bateria

**Dioda zasilania** - ciągłe CZERWONE światło

- Wymień / Dodałuj baterie

**Dioda Blokady** - Ciągłe CZERWONE światło

- Blokada wahadła WŁĄCZONA

• Samopoziomowanie WYŁĄCZONE

**Dioda Blokady** - Migające CZERWONE światło

• Zasięg przekraczający zakres samopoziomowania



## Baterie i zasilanie

### Instalacja / wyjmowanie baterii

(Zobacz ilustrację ⓘ)

### Urządzenie laserowe

- Obróć urządzenie laserowe. Otwórz pokrywę wnęki baterii, naciskając ją i wysuwając.
- Włożyć / wyjmij baterie. Przy wkładaniu baterii do urządzenia należy zwrócić uwagę, aby były prawidłowo zwrocone.
- Zamknij i zatrzasnij pokrywę wnęki baterii, wysuwając ją do chwili jej zablokowania.



### OSTRZEŻENIE:

- Aby poprawnie zainstalować akumulatory, należy je włożyć zgodnie z oznaczeniami (+) i (-) znajdującymi się na komorze. Należy zawsze używać baterii tego samego rodzaju i o tym samym poziomie naładowania. Nie należy używać baterii o różnych poziomach naładowania.

# Ustawienie

- Umieść narzędzie na płaskiej stabilnej powierzchni.
- W przypadku użycia funkcji samopoziomowania, odblokuj wahadło / blokadę transportową. Narzędzie laserowe musi być następnie ustawione pionowo na powierzchni o nachyleniu nieprzekraczającym określonego zasięgu samopoziomowania.
- Narzędzie laserowe będzie działało poprawnie w każdej pozycji tylko przy zablokowanym wahadle / blokadzie transportowej.

## **Montowanie przystawek**

- Umieść przystawkę w miejscu, gdzie nie będzie narażone na zakłócenia, i blisko środka mierzonej powierzchni.
- Ustaw przystawkę zgodnie z zapotrzebowaniem. Wyreguluj ustawienia, aby podstawa przystawki była w pozycji zbliżonej do poziomej (*w zakresie samopoziomowania narzędzia laserowego*).
- Przymocuj narzędzie laserowe do przystawki w sposób odpowiadający wymaganiom montowania narzędzia laserowego z tym rodzajem przystawki



### **OSTROŻNIE:**

- Nie pozostawiaj bez nadzoru narzędzia laserowego na przystawce bez dokręcenia śruby mocującej. Nieodpowiednio przymocowane narzędzie laserowe może spaść i doznać uszkodzeń

### **NOTA:**

- Dobrą praktyką jest podrzymywanie narzędzia laserowego jedną ręką podczas montowania lub zdejmowania go z przystawki.

## Obsługa

### **INFORMACJA:**

- Patrz rozdział **Opis funkcji diód LED** aby uzyskać informacje o wskazaniach podczas obsługi.
- Przed rozpoczęciem pracy z laserem zawsze należy sprawdzić dokładność jego pomiarów.
- W trybie ręcznym funkcja samopoziomowania jest wyłączona. W takim przypadku nie gwarantuje się,

że wiązka lasera jest wypoziomowana.

- Urządzenie wyświetli komunikat, kiedy nachylenie znajdzie się poza zakresem kompensacji. Więcej informacji można znaleźć w rozdziale **Opis funkcji diód LED**. Przyrząd należy ustawić ponownie, by odchylenie od poziomu było mniejsze.
- Po zakończeniu pracy z urządzeniem należy je zawsze wyłączyć i ustawić blokadę wahadła w pozycji zablokowanej.

## **Zasilanie**

- Naciśnij przycisk aby włączyć urządzenie.
- Aby wyłączyć urządzenie, kilkakrotnie naciśnij przycisk do momentu wybrania trybu wyłączania **LUB** naciśnij i przytrzymaj przycisk przez ≥ 3 sekundy aby wyłączyć urządzenie w dowolnym trybie pracy.

## **Tryb**

- Naciśnij kilkakrotnie przycisk aby przejeździć dostępne tryby.

## **Tryb samopoziomowania / Tryb ręczny (Zobacz ilustrację © i ℗)**

- Blokada wahadła w urządzeniu laserowym musi być ustawiona na pozycję zablokowaną aby umożliwić samopoziomowanie.
- Można korzystać z urządzenia z blokadą wahadła w pozycji zablokowanej, kiedy zachodzi potrzeba umieszczenia urządzenia pod różnymi kątami w celu wyświetlania niewypoziomowanych linii prostych lub punktów.

## Sprawdzanie dokładności i kalibracja

### **INFORMACJA:**

- Przyrządy laserowe są plombowane i kalibrowane w fabryce zgodnie z ustalonym zakresem dokładności.
- Zaleca się sprawdzenie kalibracji przyrządu przed pierwszym użyciem, a następnie powtarzanie tej czynności regularnie w czasie dalszego użytkowania.
- Aby zapewnić dokładność pomiarów, szczególnie



przy trasowaniu o wysokiej precyzyji, przyrząd należy regularnie sprawdzać.

- **Blokada transportowa powinna znajdować się w pozycji odblokowanej aby urządzenie mogło przeprowadzić samopoziomowanie przed sprawdzeniem dokładności.**

## Dokładność poziomowania

(Zobacz ilustrację ⑥)

- ⑥ Umieść narzędzie laserowe w sposób przedstawiony z WŁĄCZONYM laserem. Zaznacz punkt  $P_1$  w miejscu krzyzka.
- ⑥ Obróć narzędzie laserowe o  $180^\circ$  i zaznacz punkt  $P_2$  w miejscu krzyzka.
- ⑥ Przesuń narzędzie laserowe w pobliże muru i zaznacz punkt  $P_3$  w miejscu krzyzka.
- ⑥ Obróć narzędzie laserowe o  $180^\circ$  i zaznacz punkt  $P_4$  w miejscu krzyzka.
- ⑥ Zmierz pionową odległość pomiędzy punktami  $P_1$  i  $P_3$ , aby otrzymać wartość  $D_3$ , oraz pionową odległość pomiędzy punktami  $P_2$  i  $P_4$ , aby otrzymać wartość  $D_4$ .
- Oblicz wartość błędu i porównaj z różnicą pomiędzy wartościami  $D_3$  i  $D_4$ , jak pokazano w równaniu.
- **Jeżeli suma nie jest mniejsza lub równa obliczonej maksymalnej wartości błędu, proszę oddać narzędzie laserowe do kalibracji w punkcie sprzedaży narzędzi Stanley.**

### Maksymalna wartość błędu:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (D_1 \text{ m} - (2 \times D_2 \text{ m}))$$

Maximum

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times (D_1 \text{ ft} - (2 \times D_2 \text{ ft}))$$

### Porównaj: (Zobacz ilustrację ⑦)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{ Maximum}$$

### **Przykład:**

- $D_1 = 10 \text{ m}, D_2 = 0,5 \text{ m}$
- $D_3 = 1,0 \text{ mm}$
- $D_4 = -1,5 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (10 \text{ m} - (2 \times 0,5 \text{ m})) = 3,6 \text{ mm}$

### **(Maksymalna wartość błędu:)**

- $(1,0 \text{ mm}) - (-1,5 \text{ mm}) = 2,5 \text{ mm}$
- $2,5 \text{ mm} \leq 3,6 \text{ mm}$

(DOKŁADNE, narzędzie jest wykalibrowane)

## Dokładność poziomowania

(Bez wiązki pionowej) - (Zobacz ilustrację ⑧)

- ⑧ Umieść narzędzie laserowe w sposób przedstawiony na ilustracji z WŁĄCZONYM laserem. Zaznacz punkt  $P_1$ .
- ⑧ Obróć narzędzie laserowe o  $180^\circ$  i zaznacz punkt  $P_2$ .
- ⑧ Przesuń narzędzie laserowe w pobliże muru i zaznacz punkt  $P_3$ .
- ⑧ Obróć narzędzie laserowe o  $180^\circ$  i zaznacz punkt  $P_4$ .
- ⑧ Zmierz pionową odległość pomiędzy punktami  $P_1$  i  $P_3$ , aby otrzymać wartość  $D_3$ , oraz pionową odległość pomiędzy punktami  $P_2$  i  $P_4$ , aby otrzymać wartość  $D_4$ .
- Zastosuj te same obliczenia / przykłady, jak w przypadku sprawdzania dokładności z wiązką pionową.

## Dokładność wiązki poziomej

(Zobacz ilustrację ⑨)

- ⑨ Umieść narzędzie laserowe w sposób przedstawiony na ilustracji z WŁĄCZONYM laserem. Skieruj wiązkę pionową w kierunku pierwszego rogu lub ustalonego punktu odniesienia. Odmierz połowę odległości  $D_1$  i zaznacz punkt  $P_1$ .
- ⑩ Obróć narzędzie laserowe i wyrównaj przednią wiązkę pionową do punktu  $P_1$ . Zaznacz punkt  $P_2$  w miejscu, gdzie wiązki pozioma i pionowa przecinają się.
- ⑪ Obróć narzędzie laserowe i skieruj wiązkę pionową w kierunku drugiego rogu lub ustalonego punktu odniesienia. Zaznacz punkt  $P_3$ , aby był

- pionowo w tej samej linii, co punkty  $P_1$  i  $P_2$ .
- ④ Zmierz pionową odległość  $D_2$  pomiędzy najwyższym i najniższym punktem.
  - Oblicz maksymalną wartość błędu i porównaj z wartością  $D_2$ .
  - **Jeżeli wartość  $D_2$  nie jest mniejsza lub równa obliczonej maksymalnej wartości błędu, proszę oddać narzędzie laserowe do kalibracji w punkcie sprzedaży narzędzi Stanley.**

#### Maksymalna wartość błędu:

$$\begin{aligned} & \text{Maximum} \\ & = 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1, \text{ m} \\ & = 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1, \text{ ft} \end{aligned}$$

**Porównaj:** (Zobacz ilustrację ④)  
 $D_2 \leq \text{Maximum}$

#### **Przykład:**

- $D_1 = 5 \text{ m}$ ,  $D_2 = 1,0 \text{ mm}$
  - $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$
- (Maksymalna wartość błędu:)**  
 $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$   
**(DOKŁADNE, narzędzie jest wykalibrowane)**

## **Dokładność wiązki poziomej** *(Bez wiązki pionowej) - (Zobacz ilustrację ⑮)*

- ① Umieść narzędzie laserowe w sposób przedstawiony na ilustracji z WŁĄCZONYM laserem. Skieruj w przybliżeniu wiązkę pionową w kierunku pierwszego rogu lub ustalonego punktu odniesienia. Odmierz połowę odległości  $D_1$  i zaznacz punkt  $P_1$ .
- ② Obróć i ustaw w przybliżeniu narzędzie laserowe w kierunku punktu  $P_1$ . Zaznacz punkt  $P_2$ , aby był pionowo w tej samej linii, co punkt  $P_1$ .
- ③ Obróć i skieruj w przybliżeniu narzędzie laserowe w kierunku drugiego rogu lub ustalonego punktu odniesienia. Zaznacz punkt  $P_3$ , aby był pionowo w tej samej linii, co punkty  $P_1$  i  $P_2$ .
- ④ Zmierz pionową odległość  $D_2$  pomiędzy najwyższym i najniższym punktem.
- Zastosuj te same obliczenia / przykłady, jak w przypadku sprawdzania dokładności z wiązką pionową.

## **Dokładność wiązki pionowej**

**(Zobacz ilustrację ⑯)**

- ④ Zmierz wysokość punktu odniesienia, aby otrzymać odległość  $D_1$ . Umieść narzędzie laserowe w sposób przedstawiony na ilustracji z WŁĄCZONYM laserem. Skieruj wiązkę pionową w kierunku punktu odniesienia. Zaznacz punkty  $P_1$ ,  $P_2$  i  $P_3$  w sposób przedstawiony na ilustracji.
- ⑤ Przesuń narzędzie laserowe na drugą stronę punktu odniesienia i wyrównaj tą samą wiązkę pionową do punktów  $P_2$  i  $P_3$ .
- ⑥ Zmierz odległość poziomą pomiędzy punktem  $P_1$  a wiązką pionową w pozycji drugiej.
- Oblicz maksymalną wartość błędu i porównaj z wartością  $D_2$ .
- **Jeżeli wartość  $D_2$  nie jest mniejsza lub równa obliczonej maksymalnej wartości błędu, proszę oddać narzędzie laserowe do kalibracji w punkcie sprzedaży narzędzi Stanley.**

#### Maksymalna wartość błędu:

$$\begin{aligned} & \text{Maximum} \\ & = 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1, \text{ m} \\ & = 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1, \text{ ft} \end{aligned}$$

**Porównaj:** (Zobacz ilustrację ⑯)  
 $D_2 \leq \text{Maximum}$

#### **Przykład:**

- $D_1 = 3 \text{ m}$ ,  $D_2 = 1,0 \text{ mm}$
  - $0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$
- (Maksymalna wartość błędu:)**  
 $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$   
**(DOKŁADNE, narzędzie jest wykalibrowane)**



## Parametry

### Narzędzie laserowe

<b>SLL360 (77137)</b>	
Dokładność poziomowania:	± 4 mm / 10 m
Dokładność w poziomie/ w pionie	± 4 mm / 10 m
Zakres samopoziomowania:	± 4°
Zasięg pracy:	10 m
Klasa lasera:	Klasa 1 (IEC/EN60825-1)
Długość fali lasera	635 nm
Czas pracy (przy wszystkich laserach WŁĄCZONYCH):	8 godzin (baterie alkaliczne)
Zasilanie:	Baterie - 3 x "AA" (LR6)
Klasa odporności:	IP54
Temperatura pracy:	-10° C ~ +50° C
Temperatura przechowywania:	-25° C ~ +70° C



- Ασφάλεια
- Επισκόπηση προϊόντος
- Εφαρμογές
- Πληκτρολόγιο, καταστάσεις λειτουργίας και λυχνίες LED
- Μπαταρίες και ισχύς
- Εγκατάσταση
- Λειτουργία
- Έλεγχος ακρίβειας και βαθμονόμηση
- Προδιαγραφές

## Ασφάλεια χρήστη



### ΠΡΟΕΙΔΟΠΟΙΗΣΗ:

- Διαβάστε προσεκτικά τις **Οδηγίες ασφαλείας** και το **Εγχειρίδιο προϊόντος** πριν από τη χρήση του προϊόντος. Το άτομο που είναι υπεύθυνο γι' αυτό το εργαλείο θα πρέπει να διασφαλίζει πως όλοι οι χρήστες κατανοούν και τηρούν τις παρούσες οδηγίες.



### ΠΡΟΣΟΧΗ:

- Όταν το εργαλείο λέιζερ βρίσκεται σε λειτουργία, προσέχετε να μην εκθέτετε τα μάτια σας στην εκπεμπόμενη δέσμη λέιζερ (πηγή κόκκινου φωτός). Η έκθεση σε δέσμη λέιζερ για παρατεταμένο χρονικό διάστημα μπορεί να είναι επικίνδυνη για τα μάτια σας.



### ΠΡΟΣΟΧΗ:

- Με μερικά εργαλεία λέιζερ ενδέχεται να παρέχονται γυαλιά. Αυτά ΔΕΝ είναι πιστοποιημένα γυαλιά ασφαλείας. Αυτά τα γυαλιά χρησιμοποιούνται MONO για να ενισχύουν την ικανότητά σας να βλέπετε τη δέσμη σε φωτεινότερα περιβάλλοντα ή σε μεγαλύτερες αποστάσεις από την πηγή λέιζερ.

Φυλάξτε όλα τα τμήματα του εγχειριδίου για μελλοντική αναφορά.



### ΠΡΟΕΙΔΟΠΟΙΗΣΗ:

- Τα ακόλουθα υποδείγματα επικετών βρίσκονται τοποθετημένα πάνω στο εργαλείο λέιζερ για να σας ενημερώσουν για την κατηγορία λέιζερ για τη δική σας ευκολία

και ασφάλεια. Ανατρέξτε στο **Εγχειρίδιο προϊόντος** για λεπτομέρειες σχετικά με ένα συγκεκριμένο μοντέλο προϊόντος. (Το κείμενο έχει μεταφραστεί εδώ για τη δική σας ευκολία)



IEC/EN 60825-1



## Επισκόπηση Προϊόντος

### **Σχήμα Α** - Εργαλείο λέιζερ

1. Παράθυρο για πρόσθιες οριζόντιες και κάθετες δέσμες
2. Κλειδώμα ταλάντωσης/μεταφοράς
3. Παράθυρα για 360° οριζόντια κάλυψη δεσμών
4. Πληκτρολόγιο
5. Κάλυμμα μπαταριών
6. 5/8 - 11 Σπείρωμα στρίμης
7. 1/4 - 20 Σπείρωμα στρίμης

### **Σχήμα Β** - Εργαλείο λέιζερ με θέση μπαταρίας

5. Κάλυμμα μπαταριών
8. Μπαταρίες - 3 x "AA" (LR6) (περιλαμβάνονται)

### **Σχήμα C** - Θέσεις κλειδώματος ταλάντωσης/μεταφοράς

### **Σχήμα D** - Πληκτρολόγιο

### **Σχήμα E** - Καταστάσεις λειτουργίας λέιζερ

### **Σχήμα F** - Χειροκίνητη λειτουργία

### **Σχήμα G** - Ακρίβεια δέσμης οριζοντιώσης

### **Σχήμα H** - Ακρίβεια δέσμης οριζοντιώσης (χωρίς κάθετη δέσμη)

### **Σχήμα J** - Ακρίβεια οριζόντιας δέσμης

### **Σχήμα K** - Ακρίβεια οριζόντιας δέσμης (μονή δέσμη)

### **Σχήμα L** - Ακρίβεια κάθετης δέσμης



# Εφαρμογές

## **Κατακόρυφο**

- Με την κάθετη δέσμη λείζερ, δημιουργήστε ένα κάθετο επίπεδο αναφοράς.
- Τοποθετήστε το αντικείμενο(-α) που επιθυμείτε εωστόυ ευθυγραμμιστούν με το κάθετο επίπεδο αναφοράς για να διασφαλίσετε ότι το αντικείμενο(-α) είναι κατακόρυφο(-α).

## **Οριζόντιο**

- Με την οριζόντια δέσμη λείζερ, δημιουργήστε ένα οριζόντιο επίπεδο αναφοράς.
- Τοποθετήστε το αντικείμενο(-α) που επιθυμείτε εωστόυ ευθυγραμμιστούν με το οριζόντιο επίπεδο αναφοράς για να διασφαλίσετε ότι το αντικείμενο(-α) είναι οριζόντιο(-α).

## **Τετράγωνο**

- Χρησιμοποιώντας την κάθετη και την οριζόντια δέσμη λείζερ, δημιουργήστε ένα σημείο στο οποίο τέμνονται οι οριζόντιες και κάθετες δέσμες.
- Τοποθετήστε το αντικείμενο(-α) που επιθυμείτε εωστόυ ευθυγραμμιστούν με τις κάθετες και οριζόντιες δέσμες λείζερ για να διασφαλίσετε ότι το αντικείμενο(-α) είναι τετραγωνισμένο(-α).

## **Απενεργοποιημένη αυτο-οριζοντίωση (βλέπε σχήμα © και ®)**

- Απενεργοποιεί τη λειτουργία αυτο-οριζοντίωσης και επιτρέπει στη μονάδα λείζερ την προβολή μιας δέσμης λείζερ σε οποιαδήποτε κατεύθυνση.

## Πληκτρολόγια, καταστάσεις λειτουργίας και λυχνίες LED

### **Πληκτρολόγια (βλέπε σχήμα ®)**

 **Πλήκτρο ενεργοποίησης (ON) /  
απενεργοποίησης (OFF) / κατάστασης  
λειτουργίας**

## **Καταστάσεις λειτουργίας (βλέπε σχήμα ®)**

### **Διαθέσιμες καταστάσεις λειτουργίας**

- Οριζόντια γραμμή (πρόσθια)
  - Όλες οι οριζόντιες γραμμές (κάλυψη 360°)
  - Όλες οι οριζόντιες και κάθετες γραμμές
  - Μόνο κάθετη γραμμή
  - Όλες οι δέσμες είναι σε κατάσταση απενεργοποίησης (OFF)

## **Λυχνίες LED (Zobacz ilustrację ®)**

### **Λυχνία LED τροφοδοσίας – ΠΡΑΣΙΝΟ σταθερό**



• Το εργαλείο είναι ενεργοποιημένο (ON)

Λυχνία LED τροφοδοσίας – KOKKINO που αναβασθήνει

• Χαμηλή ισχύς μπαταρίας

Λυχνία LED τροφοδοσίας – KOKKINO σταθερό

• Αντικατάσταση με καινούργιες / επαναφορτισμένες μπαταρίες

### **Λυχνία LED ασφάλισης – KOKKINO σταθερό**

Το κλειδώμα ταλάντωσης είναι ενεργοποιημένο (ON) Η αυτο-οριζοντίωση είναι απενεργοποιημένη (OFF)

Λυχνία LED ασφάλισης – KOKKINO που αναβασθήνει

• Εκτός εύρους επανόρθωσης

## **Εγκατάσταση / αφαίρεση μπαταριών**

(Δείτε το σχήμα ®)

### **Εργαλείο λείζερ**

- Γυρίστε το εργαλείο λείζερ στην κάτω πλευρά. Ανοίξτε το κάλυμμα του διαμερίσματος μπαταριών πιέζοντας και σύροντας προς τα έξω.
- Εγκαταστήστε / αφαίρεστε τις μπαταρίες. Οι μπαταρίες πρέπει να έχουν το σωστό προσανατολισμό μέσα στο εργαλείο λείζερ.
- Κλείστε και ασφαλίστε το διαμέρισμα των μπαταριών σύροντας το κάλυμμα μέχρι να κλείσει.



### **ΠΡΟΕΙΔΟΠΟΙΗΣΗ:**

- Δώστε ιδιαίτερη προσοχή στις σημάνσεις (+) και (-) των μπαταριών για σωστή τοποθέτηση. Οι μπαταρίες πρέπει να είναι του ίδιου τύπου και χωρητικότητας. Μη χρησιμοποιείτε συνδυασμό μπαταριών με διαφορετικές υπολειπόμενες χωρητικότητες.

## **Λειτουργία**

### **ΣΗΜΕΙΩΣΗ:**

- Δείτε **Περιγραφές LED** για τις ενδείξεις κατά τη διάρκεια της λειτουργίας.
- Πριν λειτουργήσετε το εργαλείο λέιζερ να βεβαιώνεστε πάντα ότι έχετε ελέγξει το εργαλείο λέιζερ για ακρίβεια.
- Στη μη αυτόματη (χειροκίνητη) λειτουργία, η αυτόματη ευθυγράμμιση είναι απενεργοποιημένη (OFF). Δεν υπάρχει εγγύηση για την ακρίβεια της δέσμης από πλευράς ευθυγράμμισης.

- Το εργαλείο λέιζερ θα υποδείξει πότε είναι εκτός του εύρους επανόρθωσης. Ανατρέξτε στις **Περιγραφές LED**. Επανατοποθετήστε το εργαλείο λέιζερ ώστε να είναι κοντά στην κατάσταση ευθυγράμμισης.
- Όταν δεν χρησιμοποιείται, βεβαιώνεστε ότι το εργαλείο λέιζερ είναι απενεργοποιημένο (OFF) και θέστε το κλειδώμα στη θέση ασφάλισης.

## **Εγκατάσταση**

- Τοποθετήστε το εργαλείο λέιζερ πάνω σε επιπέδη, σταθερή επιφάνεια.
- Εάν χρησιμοποιείτε τη λειτουργία αυτο-οριζόντιωσης, μετακινήστε το κλειδώμα ταλάντωσης/μεταφοράς στη θέση απασφάλισης. Το εργαλείο λέιζερ πρέπει στη συνέχεια να τοποθετηθεί σε όριθμη θέση πάνω σε επιφάνεια που βρίσκεται εντός του προσδιορισμένου εύρους επανόρθωσης.
- Το εργαλείο λέιζερ μπορεί να τοποθετηθεί με οποιαδήποτε προσανατολισμό και μπορεί να λειτουργεί μόνο όταν το κλειδώμα ταλάντωσης/μεταφοράς βρίσκεται στη θέση ασφάλισης.

## **Τοποθέτηση σε αξεσουάρ**

- Τοποθετήστε το αξεσουάρ σε μέρος όπου δεν υπάρχουν παρενοχλήσεις και κοντά στο κέντρο της περιοχής που πρόκειται να μετρήσετε.
- Εγκαταστήστε το αξεσουάρ όπως απαιτείται. Ρυθμίστε τη θέση ώστε να είστε σίγουροι ότι η βάση στήριξης του αξεσουάρ είναι σχεδόν οριζόντια (εντός εύρους επανόρθωσης των εργαλείων λέιζερ).
- Τοποθετήστε το εργαλείο λέιζερ στο αξεσουάρ χρησιμοποιώντας την κατάλληλη μέθοδο στερέωσης που πρέπει να χρησιμοποιείται με τον εν λόγω συνδυασμό αξεσουάρ/εργαλείου λέιζερ.



### **ΠΡΟΣΟΧΗ:**

- Μην αφήνετε το εργαλείο λέιζερ χωρίς επιπήρηση πάνω σε αξεσουάρ χωρίς να έχετε σφίξει πλήρως τη βίδα στερέωσης. Σε αντίθετη περίπτωση, μπορεί να προκληθεί πτώση του εργαλείου λέιζερ και πιθανή βλάβη.

### **ΣΗΜΕΙΩΣΗ:**

- Η βελτιστή πρακτική είναι να στηρίζετε πάντα το εργαλείο λέιζερ με το ένα σας χέρι όταν τοποθετείτε ή απομακρύνετε το εργαλείο λέιζερ από ένα αξεσουάρ.

### **Τροφοδοσία**

- Πατήστε για να ενεργοποιήσετε (ON) το εργαλείο λέιζερ.
- Για να απενεργοποιήσετε (OFF) το εργαλείο λέιζερ, πατήστε επαναληπτικά το μέχρι να επιλέξετε την κατάσταση λειτουργίας απενεργοποίησης (OFF) πατήστε και κρατήστε πατημένο το για ≥ 3 δευτερόλεπτα για να απενεργοποιήσετε (OFF) το εργαλείο όταν βρίσκεται σε οποιαδήποτε κατάσταση λειτουργίας.

### **Κατάσταση λειτουργίας**

- Πατήστε το επαναληπτικά για κυκλική εναλλαγή στις διαθέσιμες καταστάσεις λειτουργίας.

### **Αυτο-οριζόντιωση / Μη αυτόματη (χειροκίνητη) λειτουργία (βλέπε σχήμα και )**

- Το κλειδώμα στο εργαλείο λέιζερ πρέπει να τεθεί στη θέση ξεκλειδώματος για να



ενεργοποιηθεί η αυτο-οριζοντίωση.

- Μπορείτε να χρησιμοποιήσετε το εργαλείο λέιζερ με το κλείδωμα στη θέση ασφάλισης όταν χρειάζεται να τοποθετήσετε το εργαλείο λέιζερ σε διαφορετικές γωνίες για να προβάλλετε μη ισοσταθμισμένες ευθείες γραμμές ή σημεία.

## Έλεγχος ακρίβειας και βαθμονόμηση

### **ΣΗΜΕΙΩΣΗ:**

- Τα εργαλεία λέιζερ παρέχονται σφραγισμένα και βαθμονομημένα από το εργοστάσιο στις ρυθμίσεις που προδιαγράφονται.
- Συνιστάται να πραγματοποιείτε έναν έλεγχο βαθμονόμησης πριν από την πρώτη χρήση και στη συνέχεια περιοδικά κατά τη μελλοντική χρήση.
- Πρέπει να έλεγχετε τακτικά το εργαλείο λέιζερ για να διασφαλίζετε την ακρίβεια ειδικά για ακριβείς χωρομετρήσεις.
- Το κλείδωμα μεταφοράς πρέπει να βρίσκεται στην θέση απασφάλισης για να είναι δυνατή η αυτο-οριζοντίωση του εργαλείου λέιζερ πριν ελέγξετε την ακρίβεια.

## **Ακρίβεια δέσμης οριζοντίωσης (χωρίς κάθετη δέσμη $\odot$ )**

- $\textcircled{a}$  Τοποθετήστε το εργαλείο λέιζερ όπως απεικονίζεται στο σχήμα με το λέιζερ ενεργοποιημένο (ON). Σημειώστε το σημείο P1 στο σημείο διασταύρωσης.
- $\textcircled{a}$  Περιστρέψτε το εργαλείο λέιζερ κατά 180° και σημειώστε το σημείο P2 στο σημείο διασταύρωσης.
- $\textcircled{a}$  Μετακινήστε το εργαλείο λέιζερ κοντά στον τοίχο και σημειώστε το σημείο P3 στο σημείο διασταύρωσης.
- $\textcircled{a}$  Περιστρέψτε το εργαλείο λέιζερ κατά 180° και σημειώστε το σημείο P4 στο σημείο διασταύρωσης.
- $\textcircled{a}$  Μετρήστε την κάθετη απόσταση μεταξύ του σημείου P1 και του P3 για να λάβετε το D3 και την κάθετη απόσταση μεταξύ του P2 και του P4 για να λάβετε το D4 .
- Υπολογίστε τη μέγιστη απόσταση μετατόπισης και συγκρίνετε με τη διαφορά του D3 και του D4

όπως φαίνεται στην εξίσωση.

- **Eάν το άθροισμα δεν είναι μικρότερο ή ίσο με την υπολογισμένη μέγιστη απόσταση μετατόπισης, το εργαλείο πρέπει να επιστραφεί στον αντιπρόσωπο της Stanley για βαθμονόμηση**

### **Μέγιστη απόσταση μετατόπισης:**

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (D_1 \text{ m} - (2 \times D_2 \text{ m}))$$

Μέγιστο

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times (D_1 \text{ ft} - (2 \times D_2 \text{ ft}))$$

**Συγκρίνετε:** (βλέπε σχήμα  $\odot$ )

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{ Μέγιστο}$$

### **Παράδειγμα**

- $D_1 = 10 \text{ m}, D_2 = 0,5 \text{ m}$
- $D_3 = 1,0 \text{ mm}$
- $D_4 = -1,5 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (10 \text{ m} - (2 \times 0,5 \text{ m})) = 3,6 \text{ mm}$

### **(Μέγιστη απόσταση μετατόπισης)**

- $(1,0 \text{ mm}) - (-1,5 \text{ mm}) = 2,5 \text{ mm}$
- $2,5 \text{ mm} \leq 3,6 \text{ mm}$

(ΑΛΗΘΕΣ, το εργαλείο είναι βαθμονομημένο)

## **Ακρίβεια δέσμης οριζοντίωσης (Bez wiązki pionowej) - (βλέπε σχήμα $\textcircled{H}$ )**

- $\textcircled{a}$  • Τοποθετήστε το εργαλείο λέιζερ όπως απεικονίζεται στο σχήμα με το λέιζερ ενεργοποιημένο (ON). Σημειώστε το σημείο P1.
- $\textcircled{a}$  Περιστρέψτε το εργαλείο λέιζερ κατά 180° και σημειώστε το σημείο P2.
- $\textcircled{a}$  Μετακινήστε το εργαλείο λέιζερ κοντά στον τοίχο και σημειώστε το σημείο P3.
- $\textcircled{a}$  Περιστρέψτε το εργαλείο λέιζερ κατά 180° και σημειώστε το σημείο P4 .
- $\textcircled{a}$  Μετρήστε την κάθετη απόσταση μεταξύ του σημείου P1 και του P3 για να λάβετε το D3 και την κάθετη απόσταση μεταξύ του P2 και του P4 για να λάβετε το D4 .
- Ακολουθήστε τους υπολογισμούς / το παράδειγμα που ισχύουν στην περίπτωση ελέγχου της ακρίβειας με κάθετη δέσμη.

## Ακρίβεια οριζόντιας δέσμης (βλέπε σχήμα ①)

- ④ Τοποθετήστε το εργαλείο λέιζερ όπως απεικονίζεται στο σχήμα με το λέιζερ ενεργοποιημένο (ON). Στοχεύστε την κάθετη δέσμη προς την πρώτη γωνία ή ένα καθορισμένο σημείο αναφοράς. Μετρήστε το ήμισυ της απόστασης του D1 και σημειώστε το σημείο P1 .
- ④ Περιστρέψτε το εργαλείο λέιζερ και ευθυγραμμίστε την πρόσθια κάθετη δέσμη λέιζερ με το σημείο P1 . Σημειώστε το σημείο P2 εκεί όπου διασταυρώνονται η οριζόντια και η κάθετη δέσμη λέιζερ.
- ④ Περιστρέψτε το εργαλείο λέιζερ και στοχεύστε την κάθετη δέσμη προς τη δεύτερη γωνία ή ένα καθορισμένο σημείο αναφοράς. Σημειώστε το σημείο P3 έτσι ώστε να είναι κατακόρυφο προς τα σημεία P1 και P2 .
- ④ Μετρήστε την κατακόρυφη απόσταση D2 μεταξύ του υψηλότερου και του χαμηλότερου σημείου.
- Υπολογίστε τη μένιστη απόσταση μετατόπισης και συγκρίνετε με το D2 .
- **Εάν το D2 δεν είναι μικρότερο ή ίσο με την υπολογισμένη μένιστη απόσταση μετατόπισης, το εργαλείο πρέπει να επιστραφεί στον αντιπρόσωπο της Stanley για βαθμονόμηση.**

### Μέγιστη απόσταση μετατόπισης:

$$= 0,4 \frac{mm}{m} \times D, m$$

Μέγιστο

$$= 0,0048 \frac{in}{ft} \times D, ft$$

**Συγκρίνετε:** (βλέπε σχήμα ②)  
 $D_2 \leq$  Μέγιστο

### Παράδειγμα

- D1 = 5 m, D2 = 1,0 mm
- $0,4 \frac{mm}{m} \times 5 m = 2,0 mm$   
*(Μέγιστη απόσταση μετατόπισης)*
- 1,0 mm ≤ 2,0 mm  
*(ΑΛΗΘΕΣ, το εργαλείο είναι βαθμονομημένο)*

## Ακρίβεια οριζόντιας δέσμης (χωρίς κάθετη δέσμη) - (βλέπε σχήμα ③)

- ④ Τοποθετήστε το εργαλείο λέιζερ όπως απεικονίζεται στο σχήμα με το λέιζερ ενεργοποιημένο (ON). Στοχεύστε πρόχειρα το εργαλείο λέιζερ προς την πρώτη γωνία ή ένα καθορισμένο σημείο αναφοράς. Μετρήστε το ήμισυ της απόστασης του D1 και σημειώστε το σημείο P1 .
- ④ Περιστρέψτε και στοχεύστε πρόχειρα το εργαλείο λέιζερ προς το σημείο P1 . Σημειώστε το σημείο P2 έτσι ώστε να είναι κατακόρυφο προς το σημείο P1 .
- ④ Περιστρέψτε και στοχεύστε πρόχειρα το εργαλείο λέιζερ προς τη δεύτερη γωνία ή ένα καθορισμένο σημείο αναφοράς. Σημειώστε το σημείο P3 έτσι ώστε να είναι κατακόρυφο προς τα σημεία P1 και P2 .
- ④ Μετρήστε την κατακόρυφη απόσταση D2 μεταξύ του υψηλότερου και του χαμηλότερου σημείου.
- Ακολουθήστε τους υπολογισμούς / το παράδειγμα που ισχύουν στην περίπτωση ελέγχου της ακρίβειας με κάθετη δέσμη.

### Ακρίβεια κάθετης δέσμης

(βλέπε σχήμα ④)

- ④ Μετρήστε το ύψος ενός σημείου αναφοράς για να λάβετε την απόσταση D1 . Τοποθετήστε το εργαλείο λέιζερ όπως απεικονίζεται στο σχήμα με το λέιζερ ενεργοποιημένο (ON). Στοχεύστε την κάθετη δέσμη προς το σημείο αναφοράς. Σημειώστε τα σημεία P1 , P2 , και P3 όπως απεικονίζεται.
- ④ Μετακινήστε το εργαλείο λέιζερ στην αντίθετη πλευρά του σημείου αναφοράς και ευθυγραμμίστε την ίδια κάθετη δέσμη με τα σημεία P2 και P3 .
- ④ Μετρήστε τις οριζόντιες αποστάσεις μεταξύ του P1 και της κάθετης δέσμης από τη 2η τοποθεσία.
- Υπολογίστε τη μένιστη απόσταση μετατόπισης και συγκρίνετε με το D2 .
- **Εάν το D2 δεν είναι μικρότερο ή ίσο με την υπολογισμένη μένιστη απόσταση μετατόπισης, το εργαλείο πρέπει να επιστραφεί στον αντιπρόσωπο της Stanley για βαθμονόμηση.**



**Μέγιστη απόσταση μετατόπισης:**

$$= 0,8 \frac{mm}{m} \times D_1 m$$

Μέγιστο

$$= 0,0096 \frac{in}{ft} \times D_1 ft$$

**Συγκρίνετε: (βλέπε σχήμα ④)**

$D_2 \leq$  Μέγιστο

**Παράδειγμα**

- $D_1 = 3 m, D_2 = 1,0 mm$
- $0,8 \frac{mm}{m} \times 3 m = 2,4 mm$

(Μέγιστη απόσταση μετατόπισης)

- $1,0 mm \leq 2,4 mm$
- (ΑΛΗΘΕΣ, το εργαλείο είναι βαθμονομημένο)

## Προδιαγραφές

### Εργαλείο λέιζερ

	<b>SLL360 (77137)</b>
Ακρίβεια οριζοντίωσης:	± 4 mm / 10 m
Ακρίβεια οριζόντιας/κάθετης δέσμης	± 4 mm / 10 m
Εύρος επανόρθωσης:	± 9°
Απόσταση λειτουργίας:	10 m
Κατηγορία λέιζερ:	Κατηγορία 1 ( <b>IEC/EN60825-1</b> )
Μήκος κύματος λέιζερ	635 nm
Διάρκεια λειτουργίας (όλα τα λέιζερ ενεργοποιημένα (ON):	8 ώρες (αλκαλικές μπαταρίες)
Πηγή τροφοδοσίας:	3 x "AA" Μπαταρίες (LR6)
Ταξινόμηση IP:	IP54
Εύρος θερμοκρασίας λειτουργίας:	-10° C ~ +50° C
Εύρος θερμοκρασίας αποθήκευσης:	-25° C ~ +70° C



- Bezpečnost
- Popis výrobku
- Použití
- Tlačítka, režimy a LED kontrolka
- Baterie a napájení
- Nastavení
- Obsluha
- Kontrola přesnosti a kalibrace
- Technické parametry

## **Bezpečnost uživatelů**



**V2Ní:**

- Před použitím tohoto výrobku si nejdříve pečlivě přečtěte **bezpečnostní pokyny a příručku k zařízení**. Osoba zodpovědná za přístroj musí zajistit, aby byli s těmito pokyny seznámeni všichni uživateli přístroje a aby je také dodržovali.



**UPOZORNĚNÍ:**

- Během provozu laserového přístroje dbejte na to, aby nedošlo k vystavení očí laserovému paprsku (zdroj červeného světla). Vystavení laserovému paprsku po delší dobu může poškodit oči.



**UPOZORNĚNÍ:**

- S některými soupravami laserových přístrojů mohou být dodávány brýle. NEJEDNÁ se o certifikované ochranné brýle. Tyto brýle slouží **POUZE** pro zlepšení viditelnosti paprsku v jasném prostředí nebo na větší vzdálenosti od zdroje laserového paprsku.

Zachovávejte všechny části této příručky pro budoucí použití.



**VAROVÁNÍ:**

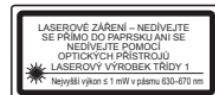
- Následující ukázky štítků jsou umístěny na vašem laserovém přístroji a slouží k tomu, aby vás informovaly o třídě laseru pro vaše pohodlí a bezpečnost.

Podívejte se prosím do **příručky**, kde naleznete podrobnější informace o konkrétních modelech výrobků.

- (Text byl zde přeložen pro vaše pohodlí)



IEC/EN 60825-1



## **Popis výrobku**

**Obrázek A** - laserový nástroj

1. Okno pro přední horizontální a vertikální paprsky
2. Kyvadlo / přepravní zámek
3. Okno pro horizontální paprsky s 360° pokrytím
4. Klávesnice
5. Kryt baterie
6. Závitová objímka 5/8–11
7. Závitová objímka 1/4–20

**Obrázek B** - Umístění baterie laserového nástroje

5. Kryt baterie
8. Baterie – 3 x typ AA (LR6) (*součástí*)

**Obrázek C** - pozice kyvadla / přepravního zámku

**Obrázek D** - Klávesnice

**Obrázek E** - Režimy laseru

**Obrázek F** - Ruční režim

**Obrázek G** - Přesnost roviny paprsku

**Obrázek H** - Přesnost roviny paprsku (*bez vertikálního paprsku*)

**Obrázek J** - Přesnost horizontálního paprsku

**Obrázek K** - Přesnost horizontálního paprsku (*samostatný paprsek*)

**Obrázek L** - Přesnost vertikálního paprsku



# Použití

## Olovnice

- pomocí svislého laserového paprsku zajistíte svislou referenční rovinu.
- Umístěte požadovaný předmět nebo předměty tak, až budou na svislé referenční rovině, tím zajistíte jejich svislost.

## Vodorává

- pomocí vodorovného laserového paprsku zajistíte vodorovnou referenční rovinu.
- Umístěte požadovaný předmět nebo předměty tak, až budou na vodorovné referenční rovině, tím zajistíte jejich vodorovnost.

## Kolmost

- zapněte svislý a vodorovný paprsek a stanovte místo protnutí svislé a vodorovné linie.
- Umístěte požadovaný předmět nebo předměty tak, až budou na svislé a vodorovné referenční rovině, tím zajistíte jejich kolmost.

## Vypnutí samonivelace

(Zobacz ilustrację ④ a ⑤)

- blokuje samonivelaci a umožňuje projekci laserového paprsku libovolným směrem.

## Klávesnice, režimy a

### LED

Klávesnice (viz obrázek ⑥)



Zapnout / vypnout / tlačítko režimu

### Režimy (Zobacz ilustrację ⑦)

#### Dostupné režimy

- Horizontální rovina (přední)
- Všechny horizontální roviny (pokrytí 360°)
- Všechny horizontální a vertikální roviny
- Pouze vertikální rovina
- Všechny paprsky vypnuty

## LED (Zobacz ilustrację ⑧)



### LED napájení - trvala ZELENÁ

- Napájení je zapnuté.

### LED napájení - bliká ČERVENÁ

- Vybitá baterie.
- LED napájení - trvale ČERVENÁ
- Nahradit novými/dobytými bateriemi



### LED zámku - trvale ČERVENÁ

- Zámek kydadla je zapnutý.
- Samovyrovnávání je vypnuté.

### LED zámku - bliká ČERVENÁ

- Mimo rozsah vyrovnání

## Baterie a napájení

### Vložení/vyjmoutí baterie

(Zobacz ilustrację ⑨)

### Laserový přístroj

- Otočte laserový přístroj vzhůru nohama. Otevřete prostor pro baterii stisknutím a vysunutím krytu.
- Vložte / vyjměte baterie. Při vkládání baterií do laserového přístroje dodržte správnou polaritu.
- Zavřete a zajistěte kryt prostoru pro baterii nasunutím, až zacvakne.



### VAROVÁNÍ:

- Věnujte pozornost označení (+) a (-) na držáku baterii, aby byly baterie správně vloženy. Baterie musí být stejného typu a nabité! Nepoužívejte různé baterie s různým zbyvajícím nabitím.

# Nastavení

- Umístěte laserový nástroj na plochý a pevný povrch.
- Pokud používáte funkci automatického vyrovnávání, pohněte kyvadlem / přepárním zámkem do odemčené pozice. Laserový nástroj je nutné poté umístit do kolmé pozice na povrchu, který vyhovuje určenému vyrovnávacímu rozsahu.
- Laserový nástroj lze umístit do kterékoli orientace a může být funkční pouze tehdy, je-li kyvadlo / přepárný zámek v zablokováné pozici.

## Připevnění na příslušenství

- Příslušenství umístěte na místo, kde jej nebude možné snadno narušovat a blízko středu prostoru, který je určený k měření.
- Nastavte příslušenství tak, jak je zapotřebí. Upravte pozici a ujistěte se, že je základna příslušenství téměř horizontální (*v rámci vyrovnávacího rozsahu laserových nástrojů*).
- Laserový nástroj připevněte k příslušenství pomocí příslušné upevňovací metody společně v kombinaci s příslušenstvím / laserovým nástrojem.

### **VAROVÁNÍ:**

- Laser nenechávejte na příslušenství bez dohledu bez úplného utažení upevňovacího šroubu. Takové zanedbání může vést k pádu laserového nástroje a způsobit možné poškození.

### **POZNÁMKA:**

- Ideálním postupem je při umisťování nebo odebírání laserového nástroje z příslušenství, vždy laserový nástroj podepírat jednou rukou.

## Obsluha

### **POZNÁMKA:**

- Viz **Popis LED**, kde najeznete indikace během provozu.
- Před zahájením práce s laserovým přístrojem vždy zkонтrolujte jeho přesnost.
- V manuálním režimu je samonivelace vypnuta. Přesnost paprsku není zaručena.
- Laserový přístroj vás upozorní, pokud dojde k vybočení z kompenzačního rozmezí. Prostudujte

**si Popis LED.** Změňte polohu laserového přístroje tak, aby byl lépe vyrovnaný.

- Když laserový přístroj nepoužíváte, vypněte ho a uzamkněte kyvadlo.

### **Napájení**

- Stisknutím  zapněte laserový přístroj.
- Opakováním stiskem  zvolte režim vypnuto **NEBO** stiskem a podržením  z 3 sekund v jakémkoliv režimu laserový přístroj vypněte.

### **Režim**

- Opakováním stiskem  můžete přepínat dostupné režimy.

### **Samonivelační / manuální režim**

(viz obrázek  a 

- Aby bylo možné použít samonivelaci, uzamčení kyvadla laserového přístroje musí být v pozici odemčeno.
- Laserový přístroj s uzamčeným kyvadlem je možné používat, když je nutné umístit laserový přístroj umístit v různých pozicích kvůli promítání nevodorovných linek nebo bodů.

## Kontrola přesnosti a kalibrace

### **POZNÁMKA:**

- Laserové přístroje jsou zapečetěny a zkalibrovány ve výrobě na stanovenou přesnost.
- Doporučuje se provést kontrolu kalibrace před prvním použitím a poté pravidelně během pozdějšího použití.
- Laserový přístroj musí být pravidelně kontrolován, aby se zajistila přesnost, zvláště pak u případu, kdy je zapotřebí přesného měření.
- **Před měřením přesnosti je nutné přepární aretaci odemknout, aby byl laserový přístroj schopen provést samonivelaci.**



## Přesnost roviny paprsku

(viz obrázek ⑥)

- ④ Laserový nástroj umístěte tak, jak je zobrazeno se zapnutým laserem. Označte bod  $P_1$  na kříži.
- ⑤ Laserový nástroj otočte o  $180^\circ$  a označte bod  $P_2$  na kříži.
- ⑥ Laserovým nástrojem pohněte těsně ke stěně a označte bod  $P_3$  na kříži.
- ⑦ Laserový nástroj otočte o  $180^\circ$  a označte bod  $P_4$  na kříži.
- ⑧ Změřte vertikální vzdálenost mezi body  $P_1$  a  $P_3$ , čímž získáte  $D_3$ , a vertikální vzdálenost  $P_2$  a  $P_4$ , tím dostanete  $D_4$ .
- Vypočtěte maximální vzdálenost odsazení a srovnejte rozdíl  $D_3$  a  $D_4$  tak, jak je zobrazeno v rovnici.
- Pokud součet není menší nebo se nerovná vypočtené maximální vzdálenosti odsazení, nástroj je nutné vrátit distributorovi společnosti Stanley ke kalibraci.**

### Maximální vzdálenost odsazení:

$$= 0,4 \frac{mm}{m} \times (D_1 m - (2 \times D_2 m))$$

Maximum

$$= 0,0048 \frac{in}{ft} \times (D_1 ft - (2 \times D_2 ft))$$

### Porovnání: (viz obrázek ⑥)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{ Maximum}$$

### Příklad:

- $D_1 = 10 m, D_2 = 0,5 m$
- $D_3 = 1,0 mm$
- $D_4 = -1,5 mm$
- $0,4 \frac{mm}{m} \times (10 m - (2 \times 0,5 m)) = 3,6 mm$

### (Maximální vzdálenost odsazení)

- $(1,0 mm) - (-1,5 mm) = 2,5 mm$
- $2,5 mm \leq 3,6 mm$

**(PRAVDA, nástroj je kalibrovaný)**

## Přesnost roviny paprsku

(bez vertikálního paprsku) - (viz obrázek ⑦)

- ④ Laserový nástroj umístěte tak, jak je zobrazeno se zapnutým laserem. Označte bod  $P_1$ .
- ⑤ Laserový nástroj otočte o  $180^\circ$  a označte bod  $P_2$ .
- ⑥ Laserovým nástrojem pohněte těsně ke stěně a označte bod  $P_3$ .
- ⑦ Laserový nástroj otočte o  $180^\circ$  a označte bod  $P_4$ .
- Změřte vertikální vzdálenost mezi body  $P_1$  a  $P_3$ , čímž získáte  $D_3$ , a vertikální vzdálenost  $P_2$  a  $P_4$ , tím dostanete  $D_4$ .
- Proveďte stejné výpočty / stejný příklad, když byla přesnost kontrolována s vertikálním paprskem.

## Přesnost horizontálního paprsku

(viz obrázek ⑦)

- ④ Laserový nástroj umístěte tak, jak je zobrazeno se zapnutým laserem. Vertikální paprsek namiřte do prvního rohu nebo nastavte referenční bod. Změřte polovinu vzdálenosti  $D_1$  a označte bod  $P_1$ .
- ⑤ Otočte laserovým nástrojem a vyrovnejte paprsek předního vertikálního laseru s bodem  $P_1$ . Označte bod  $P_2$ , kde se horizontální a vertikální laserové paprsky kříží.
- ⑥ Otočte laserovým nástrojem a zamiřte vertikálním paprskem směrem k druhému rohu nebo nastavte referenční bod. Označte bod  $P_3$  tak, aby byl vertikálně v rovině s body  $P_1$  a  $P_2$ .
- ⑦ Změřte vertikální vzdálenost  $D_2$  mezi nejvyšším a nejnižším bodem.
- Vypočtěte maximální vzdálenost odsazení a srovnejte k  $D_2$ .
- Pokud  $D_2$  není menší nebo se nerovná vypočtené maximální vzdálenosti odsazení, nástroj je nutné vrátit distributorovi společnosti Stanley ke kalibraci.**



### Maximální vzdálenost odsazení:

$$Maximum = 0,4 \frac{mm}{m} \times D_1 m$$

$$= 0,0048 \frac{in}{ft} \times D_1 ft$$

**Porovnání:** (viz obrázek ④)  
 $D_2 \leq Maximum$

#### Příklad:

- $D_1 = 5 \text{ m}$ ,  $D_2 = 1,0 \text{ mm}$

$$0,4 \frac{mm}{m} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$$

(Maximální vzdálenost odsazení)

- $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$

(PRAVDA, nástroj je kalibrovaný)

### Přesnost horizontálního paprsku

(bez vertikálního paprsku) - (viz obrázek ⑤)

- ⑤ Laserový nástroj umístěte tak, jak je zobrazeno se zapnutým laserem. Vertikální paprsek zhruba namiřte do prvního rohu nebo nastavte referenční bod. Změřte polovinu vzdálenosti  $D_1$  a označte bod  $P_1$ .
- ⑥ Laserový nástroj otočte a zhruba namiřte do bodu  $P_1$ . Označte bod  $P_2$  tak, aby byl vertikálně v rovině s bodem  $P_1$ .
- ⑦ Otočte laserovým nástrojem a zhruba jej namiřte směrem k druhému rohu nebo nastavte referenční bod. Označte bod  $P_3$  tak, aby byl vertikálně v rovině s body  $P_1$  a  $P_2$ .
- ⑧ Změřte vertikální vzdálenost  $D_2$  mezi nejvyšším a nejnižším bodem.
- Provedte stejně výpočty / příklad, když byla přesnost kontrolována s vertikálním paprskem.

### Přesnost vertikálního paprsku

(viz obrázek ⑥)

- ⑨ Změřte výšku referenčního bodu a získáte vzdálenost  $D_1$ . Laserový nástroj umístěte tak, jak je zobrazeno se zapnutým laserem. Vertikálním paprskem namiřte na referenční bod. Označte body  $P_1$ ,  $P_2$  a  $P_3$  tak, jak je zobrazeno.

- ⑩ Laserovým nástrojem pohněte na opačnou stranu referenčního bodu a stejný vertikální paprsek vyrovněte s body  $P_2$  a  $P_3$ .

- ⑪ Změřte horizontální vzdálenosti mezi  $P_1$  a vertikálním paprskem z 2. umístění.

- Vypočtěte maximální vzdálenost odsazení a srovnejte k  $D_2$ .

- Pokud  $D_2$  není menší nebo se nerovná vypočtené maximální vzdálenosti odsazení, nástroj je nutné vrátit distributorovi společnosti Stanley ke kalibraci.

### Maximální vzdálenost odsazení:

$$Maximum = 0,8 \frac{mm}{m} \times D_1 m$$

$$= 0,0096 \frac{in}{ft} \times D_1 ft$$

**Porovnání:** (viz obrázek ⑦)

$$D_2 \leq Maximum$$

#### Příklad:

- $D_1 = 3 \text{ m}$ ,  $D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{mm}{m} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$

(Maximální vzdálenost odsazení)

- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$

(PRAVDA, nástroj je kalibrovaný)



## Specifikace

### Laserový nástroj

	<b>SLL360 (77137)</b>
Přesnost vyrovnaní:	$\pm 4 \text{ mm} / 10 \text{ m}$
Horizontální/vertikální přesnost	$\pm 4 \text{ mm} / 10 \text{ m}$
Rozsah vyrovnaní:	$\pm 4^\circ$
Pracovní vzdálenost:	10 m
Třída laseru:	Třída 1 (IEC/EN60825-1)
Vlnová délka laseru	635 nm
Provozní doba (všechny lasery zapnuté)	8 hodin (alkalické)
Zdroj napájení:	3 x baterie AA (LR6)
Klasa odporności:	IP54
Temperatura pracy:	-10° C ~ +50° C
Temperatura przechowywania:	-25° C ~ +70° C



- Безопасность
- Обзор изделия
- Применения
- Клавиатура, режимы и светодиодные индикаторы
- Батареи и питание
- Подготовка к работе
- Работа
- Проверка точности и калибровка
- Технические характеристики

## **Безопасность** **пользователя**



### **ВНИМАНИЕ:**

- Перед использованием данного изделия внимательно ознакомьтесь с **инструкциями по технике безопасности и руководством к изделию**. Лицу, отвечающему за инструмент, необходимо убедиться, что все пользователи понимают и соблюдают эти инструкции.



### **ОСТОРОЖНО:**

- При работе с лазерным инструментом избегайте попадания красного лазерного луча в глаза. Длительное воздействие лазерного излучения может представлять опасность для глаз.



### **ОСТОРОЖНО:**

- В комплект поставки некоторых лазерных инструментов могут входить очки. Они НЕ являются сертифицированными защитными очками. Эти очки предназначены ТОЛЬКО для повышения заметности лазерного луча в условиях яркого освещения и на удалении от источника излучения. Сохраните все разделы настоящего руководства для дальнейшего использования.



### **ВНИМАНИЕ:**

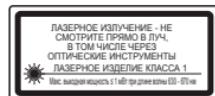
- Для удобства и безопасности пользователя лазерный инструмент снабжен изображенными здесь

этiquетками с указанием класса лазера.  
Технические характеристики конкретной модели указаны в **руководстве к изделию**.

- (Текст приведен в переводе на русский язык для вашего удобства.)



IEC/EN 60825-1



## **Общий обзор изделия**

### **Рисунок А.** Лазерный инструмент

1. Окно для переднего горизонтального и вертикального луча
2. Фиксатор отвеса/транспортировки
3. Окна для лучей с горизонтальной разверткой 360°
4. Клавишная панель
5. Крышка отсека батареи
6. Резьбовое крепление 5/8-11
7. Резьбовое крепление 1/4-20

### **Рисунок В.** Расположение батареи лазерного инструмента

5. Крышка отсека батареи
6. 3 батареи AA (LR6) (входят в комплект)

### **Рисунок С.** Положения фиксатора отвеса/транспортировки

### **Рисунок D.** Клавишная панель

### **Рисунок Е.** Режим работы лазера

### **Рисунок F.** Ручной режим

### **Рисунок G.** Точность нивелирного луча

### **Рисунок H.** Точность нивелирного луча (без вертикального луча)

### **Рисунок J.** Точность горизонтального луча

### **Рисунок K.** Точность горизонтального луча (единичный луч)

### **Рисунок L.** Точность вертикального луча



# Применения

## **Отвес:**

- Используя вертикальный лазерный луч, создайте вертикальную контрольную плоскость.
- Перемещайте требуемый объект, пока он не совместится с вертикальной контрольной плоскостью для гарантии, что объект установлен по отвесу.

## **Уровень:**

- Используя горизонтальный лазерный луч, создайте горизонтальную контрольную плоскость.
- Перемещайте требуемый объект, пока он не совместится с горизонтальной контрольной плоскостью для гарантии, что объект установлен по уровню

## **Перпендикулярность:**

- Используя оба лазерных луча, вертикальный и горизонтальный, установите точку, в которой пересекаются вертикальный и горизонтальный лучи.
- Перемещайте требуемый объект, пока он не совместится с обими вертикальным и горизонтальным лазерными лучами, чтобы гарантировать, что объект установлен перпендикулярно.

## **Самовыравнивание отключено:**

(см. рисунок © и ®)

- Отключение функции самовыравнивания позволяет лазерному блоку проецировать луч твердотельного лазера в любом направлении.

## Клавишная панель, режимы и светодиодный индикатор

### **Клавишные панели (см. рисунок ®)**



Przycisk WŁĄCZ/ WYŁĄCZ / Przełącznik trybów

### **Режимы (см. рисунок ®)**

#### **Имеющиеся режимы**

- Горизонтальная линия (передний)
- Все горизонтальные линии (покрытие 360°)
- Все горизонтальные и вертикальные линии

- Только вертикальная линия
- Все лучи ВЫКЛ.



### **Светодиоды (см. рисунок ®)**



Светодиод питания - непрерывный ЗЕЛЕНЫЙ свет

• Питание ВКЛЮЧЕНО



Светодиод питания - мигающий КРАСНЫЙ

свет

- Низкое напряжение аккумуляторной батареи



Светодиод питания - непрерывный КРАСНЫЙ свет

- Заменить новыми/перезаряженными батареями



Светодиод фиксатора - непрерывный КРАСНЫЙ свет

• Фиксатор отвеса ВКЛЮЧЕН

• Автоматическое нивелирование ВЫКЛЮЧЕНО

Светодиод фиксатора - мигающий КРАСНЫЙ свет

• Вне диапазона компенсации

## Батареи и питание



### **Установка / удаление батарей**

(см. рисунок ®)

### **Лазерный инструмент**

- Переверните лазерный инструмент. Откройте крышку батарейного отсека, нажав на нее и выдвинув.
- Установите / выньте батареи. При установке батарей в отсек соблюдайте правильную полярность.
- Закройте крышку батарейного отсека, вдвинув ее обратно до надежной фиксации.



### **ВНИМАНИЕ:**

- Чтобы правильно установить батареи, руководствуйтесь маркировкой (+) и (-) на держателе батарей. Батареи должны быть одного типа и иметь одинаковую емкость. Не используйте совместно батареи с различной остаточной емкостью.

указанного требования может привести к падению и возможному повреждению лазерного инструмента.

### **ПРИМЕЧАНИЯ:**

- Лучше всего при установке лазерного инструмента на приспособление или при его снятии придерживать инструмент одной рукой

## **Работа**

### **ПРИМЕЧАНИЕ:**

- Об индикации во время работы см. в **описании светодиодных индикаторов**.
- Перед работой с лазерным инструментом всегда проверяйте точность лазерного инструмента.
- В ручном режиме самовыравнивание не работает. Горизонтальность луча не гарантируется.
- В лазерном инструменте предусмотрена индикация выхода за пределы диапазона компенсации. См. **описание светодиодных индикаторов**. Дополнительно выровняйте лазерный инструмент.
- Всегда выключайте питание лазерного инструмента и переводите фиксатор маятника в запертое положение, когда лазерный инструмент не используется.

### **Питание**

- Для включения лазерного инструмента нажмите
- Для выключения лазерного инструмента нажмите до выбора режима выключения **ИЛИ** в любом режиме нажмите и удерживайте не менее 3 секунд.

### **Режим**

- Для циклического переключения между доступными режимами нажмите

### **Самовыравнивание / ручной режим (см. рисунки © и ®)**

- Для самовыравнивания лазерного

## **Подготовка к работе**

- Установите лазерный инструмент на плоской и устойчивой поверхности.
- Если используется функция автоматического нивелирования, переместите фиксатор отвеса/транспортировки в разблокированное положение. После этого лазерный инструмент необходимо установить в вертикальное положение на поверхности, находящейся в пределах заданного диапазона компенсации.
- Лазерный инструмент можно разместить в любой ориентации, и он будет действовать только в случае, если фиксатор отвеса/транспортировки находится в заблокированном положении.

## **Крепление на приспособлениях**

- Расположите приспособление в месте, где оно не будет подвергаться какому-либо воздействию, и рядом с центром зоны проведения измерений.
- Настройте приспособление в соответствии с требованиями. Отрегулируйте положение так, чтобы основание приспособления было почти горизонтальным (в пределах диапазона компенсации лазерного инструмента).
- Установите лазерный инструмент на приспособлении с помощью соответствующего способа крепления, который должен использоваться для данной комбинации приспособления / лазерного инструмента.



### **ПРЕДОСТЕРЖЕНИЕ:**

- Не оставляйте лазерный инструмент на приспособлении без присмотра, не затянув полностью крепежный винт. Несоблюдение



инструмента фиксатор маятника необходимо перевести в незапертое положение.

- **Лазерный инструмент можно использовать с фиксатором маятника в запертом положении, когда это необходимо для проектирования прямых линий или точек под различными углами без самовыравнивания.**

## Проверка точности и калибровка

### **ПРИМЕЧАНИЕ:**

- Лазерные инструменты герметизируются и проходят калибровку до указанной точности на заводе-изготовителе.
- Проверка калибровки рекомендуется выполнять перед первым использованием лазерного инструмента, а также периодически в ходе его последующей эксплуатации.
- Проверяйте точность лазерного инструмента регулярно, особенно при его использовании для точной разметки.
- Перед проверкой точности транспортный фиксатор необходимо перевести в незапертое положение, чтобы лазерный инструмент мог пройти самовыравнивание.

## **Точность нивелирного луча (см. рисунок ②)**

- ② Установите лазерный инструмент, как показано, со включенным лазером. Отметьте точку  $P_1$  в месте пересечения.
- ③ Поверните лазерный инструмент на  $180^\circ$  и отметьте точку  $P_2$  в месте пересечения.
- ④ Переместите лазерный инструмент близко к стене и отметьте точку  $P_3$  в месте пересечения.
- ⑤ Поверните лазерный инструмент на  $180^\circ$  и отметьте точку  $P_4$  в месте пересечения.
- ⑥ Измерьте вертикальное расстояние между точками  $P_1$  и  $P_3$ , чтобы получить  $D_{3'}$ , и вертикальное расстояние между точками  $P_2$  и  $P_4$ , чтобы получить  $D_{4'}$ .
- Рассчитайте максимальное расстояние смещения и сравните с разницей между  $D_3$  и  $D_4$ , как показано в уравнении.
- **Если эта сумма большем и равняется рассчитанному максимальному расстоянию смещения, инструмент следует вернуть вашему торговому представителю компании Stanley для калибровки.**

### **Максимальное расстояние смещения:**

$$= 0,4 \frac{mm}{m} \times (D_1 m - (2 \times D_2 m))$$

Максимум

$$= 0,0048 \frac{in}{ft} \times (D_1 ft - (2 \times D_2 ft))$$

### **Сравните: (см. рисунок ②)**

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{ Максимум}$$

### **Например:**

- $D_1 = 10 m, D_2 = 0,5 m$
- $D_3 = 1,0 mm$
- $D_4 = -1,5 mm$
- $0,4 \frac{mm}{m} \times (10 m - (2 \times 0,5 m)) = 3,6 mm$

*(Максимальное расстояние смещения)*

- $(1,0 mm) - (-1,5 mm) = 2,5 mm$
- $2,5 mm \leq 3,6 mm$

*(ВЕРНО, инструмент откалиброван правильно)*

## Точность нивелирного луча (Без вертикального луча) - (см. рисунок ④)

- ④ Установите лазерный инструмент, как показано, со включенным лазером. Отметьте точку  $P_1$ .
- ④ Поверните лазерный инструмент на  $180^\circ$  и отметьте точку  $P_2$ .
- ④ Переместите лазерный инструмент близко к стене и отметьте точку  $P_3$ .
- ④ Поверните лазерный инструмент на  $180^\circ$  и отметьте точку  $P_4$ .
- ④ Измерьте вертикальное расстояние между точками  $P_1$  и  $P_3$ , чтобы получить  $D_3$ , и вертикальное расстояние между точками  $P_2$  и  $P_4$ , чтобы получить  $D_4$ .
- Выполните те же расчеты (как в примере), что и в случае, когда точность проверялась с вертикальным лучом.

## Точность горизонтального луча

(см. рисунок ⑤)

- ⑤ Установите лазерный инструмент, как показано, со включенным лазером. Направьте вертикальный луч в сторону первого угла или заданной контрольной точки. Отмерьте половину расстояния  $D$ , и отметьте точку  $P_1$ .
- ⑤ Поверните лазерный инструмент и совместите передний вертикальный лазерный луч с точкой  $P_1$ . Отметьте точку  $P_2$ , где горизонтальный и вертикальный лазерные лучи пересекаются.
- ⑤ Поверните лазерный инструмент и направьте вертикальный луч в сторону второго угла или заданной контрольной точки. Отметьте точку  $P_3$  так, чтобы по вертикали она была на одной линии с точками  $P_1$  и  $P_2$ .
- ⑤ Измерьте вертикальное расстояние  $D_2$  между самой высокой и самой низкой точкой.
- Рассчитайте максимальное расстояние смещения и сравните его с  $D_2$ .
- Если  $D_2$  больше или равняется рассчитанному максимальному расстоянию смещения, инструмент следует вернуть вашему торговому представителю компании Stanley для калибровки.

### Максимальное расстояние смещения:

$$= 0,4 \frac{mm}{m} \times D_1, m$$

Максимум

$$= 0,0048 \frac{in}{ft} \times D_1, ft$$

Сравните: (см. рисунок ④)  
 $D_2 \leq$  Максимум

Например:

$$\bullet D_1 = 5 \text{ м}, D_2 = 1,0 \text{ мм}$$

$$\bullet 0,4 \frac{mm}{m} \times 5 \text{ м} = 2,0 \text{ мм}$$

(Максимальное расстояние смещения)

$$\bullet 1,0 \text{ мм} \leq 2,0 \text{ мм}$$

(ВЕРНО, инструмент откалиброван правильно)

## Точность горизонтального луча

(Без вертикального луча) - (см. рисунок ⑤)

- ⑤ Установите лазерный инструмент, как показано, со включенным лазером. Направьте лазерный инструмент приблизительно в сторону первого угла или заданной контрольной точки. Отмерьте половину расстояния  $D_1$  и отметьте точку  $P_1$ .
- ⑤ Поверните и направьте лазерный инструмент приблизительно в сторону точки  $P_1$ . Отметьте точку  $P_2$  так, чтобы по вертикали она была на одной линии с точкой  $P_1$ .
- ⑤ Поверните лазерный инструмент и направьте его приблизительно в сторону второго угла или заданной контрольной точки. Отметьте точку  $P_3$  так, чтобы по вертикали она была на одной линии с точками  $P_1$  и  $P_2$ .
- Измерьте вертикальное расстояние  $D_2$  между самой высокой и самой низкой точками.
- Выполните те же расчеты (как в примере), что и в случае, когда точность проверялась с вертикальным лучом).



## Точность вертикального луча

(см. рисунок ④)

- ④ Измерьте высоту контрольной точки, чтобы получить расстояние  $D_1$ . Установите лазерный инструмент, как показано, со включенным лазером. Направьте вертикальный луч в сторону контрольной точки. Отметьте точки  $P_1$ ,  $P_2$  и  $P_3$ , как показано.
- ⑤ Переместите лазерный инструмент на противоположную относительно контрольной точки сторону и совместите тот же вертикальный луч с точками  $P_2$  и  $P_3$ .
- ⑥ Измерьте горизонтальные расстояния между  $P_1$  и вертикальным лучом из второго положения.
- Рассчитайте максимальное расстояние смещения и сравните его с  $D_2$ .
- Если  $D_2$  больше или равняется рассчитанному максимальному расстоянию смещения, инструмент следует вернуть вашему торговому представителю компании Stanley для калибровки.

Максимальное расстояние смещения:

$$= 0,8 \frac{\text{мм}}{\text{м}} \times D, \text{м}$$

Максимум

$$= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D, \text{ft}$$

Сравните: (см. рисунок ④)

$$D_2 \leq \text{Максимум}$$

Например:

- $D_1 = 3 \text{ м}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{\text{мм}}{\text{м}} \times 3 \text{ м} = 2,4 \text{ mm}$   
*(Максимальное расстояние смещения)*
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$   
*(ВЕРНО, инструмент откалиброван правильно)*

## Технические характеристики

### Лазерный инструмент

	SLL360 (77137)
Точность нивелирования:	$\pm 4 \text{ мм} / 10 \text{ м}$
Точность по горизонтали/ вертикали	$\pm 4 \text{ мм} / 10 \text{ м}$
Диапазон компенсации:	$\pm 4^\circ$
Рабочее расстояние:	10 м
Класс лазера:	Класс 1 (IEC/EN60825-1)
Длина волны лазера	635 нм
Время работы (все лазеры ВКЛЮЧЕНЫ):	8 часов (щелочная батарея)
Источник питания:	3 батарейки формата AA (LR6)
Класс IP:	IP54
Диапазон рабочих температур:	От +10 °C до +50 °C
Диапазон температур при хранении:	От +25 °C до +70 °C



- Biztonság
- A termék áttekintése
- Használat
- Nyomógombok, üzemmódok és LED
- Elemek, tápellátás
- Beállítás
- Működtetés
- Színtezési pontosság ellenőrzése, kalibrálás
- Műszaki adatok

## Felhasználó biztonsága



### **FIGYELMEZTETÉS:**

- A termék használata előtt olvassa el figyelmesen a **Biztonsági Előírásokat** és a **Használati Utasítást!** A műszer használataért felelős személynek meg kell győződni arról, hogy minden felhasználó megértette és betartja ezeket az utasításokat.



### **FIGYELEM:**

- *Miközben a lézereszköz bekapcsolt állapotban van, ügyeljen rá, hogy soha ne érje a szemét a kibocsátott lézersugár (vörös fényforrás). A lézersugárnak huzamosabb ideig kitett szem károsodhat.*



### **FIGYELEM:**

- *Egyes lézereszközök tartozékként szemüveget tartalmazhatnak. Ezek a szemüvegek NEM tanúsított biztonsági szemvédő eszközök. A szemüveg KIZÁRÓLAG azt a célt szolgálja, hogy erős fényviszonyok között, illetve a lézerfényforrásról nagyobb távolságból is láthatóvá tegye a lézersugarat.*

Őrizze meg a dokumentáció minden darabját, hogy szükség esetén később is rendelkezésre álljon!



### **VIGYÁZAT:**

- Az itt látható címkékkal megegyező feliratokat az ön kényelme és biztonsága érdekében helyezzük el a lézereszközön, hogy az eszköz lézerosztálybeli besorolása

megállapítható legyen. Valamely konkrét termék specifikációját a **Használati Utasításból** tudhatja meg.



IEC/EN 60825-1



## Termék áttekintés

### **A ábra** - Lézereszköz

1. Az első vízszintes és függőleges sugarak ablaka
2. Inga / Zár szállításhoz
3. Ablak a 360°-os függőleges sugarakhoz
4. Billentyűzet
5. Akku fedőlap
6. 5/8 - 11 Menetes tartó
7. 1/4 - 20 Menetes tartó

### **B ábra** - Lézereszköz akku helye

5. Akku fedőlap
8. Akku - 3 x "AA" (LR6) (tartozék)

### **C ábra** - Inga / Zár szállításhoz

### **D ábra** - Billentyűzet

### **E ábra** - Lézer módok

### **F ábra** - Manuális módok

### **G ábra** - Sugár pontosság

### **H ábra** - Sugár pontosság (*Függőleges sugár nélkül*)

### **J ábra** - Vízszintes sugárpontosság

### **K ábra** - Vízszintes sugárpontosság (*Egy sugár önmagában*)

### **L ábra** - Függőleges sugárpontosság

# Használat

## Függőleges igazítás

- A függőleges lézersugár segítségével jelöljön be egy függőleges referenciaisikot.
- Igazitsa a felszerelni kívánt tárgyat vagy tárgyakat úgy, hogy egy síkban legyenek a referenciaikkal, így biztosítva, hogy azok függőlegesen álljanak

## Vízszintes igazítás

- A vízszintes lézersugár segítségével jelöljön be egy vízszintes referenciaisikot.
- Igazitsa a felszerelni kívánt tárgyat vagy tárgyakat úgy, hogy egy síkban legyenek a referenciaikkal, így biztosítva, hogy azok vízszintesen álljanak.

## Derékszögű igazítás

- A függőleges és vízszintes lézersugár segítségével jelölje be azt a pontot, ahol a függőleges és vízszintes sugarak keresztezik egymást.
- Igazitsa a felszerelni kívánt tárgyat vagy tárgyakat úgy, hogy egy síkban legyenek mind a függőleges, mind pedig vízszintes sugárral, így biztosítva, hogy azok derékszögen álljanak.

## Önbeállási funkció kikapcsolása

(Lásd ábra ②, ⑤)

- Ha kikapcsolja az önbeállási funkciót, lehetővé teszi a lézeres egység számára, hogy rögzített lézersugarat vetítsen ki bármelyik irányba

## Billentyűzet, üzemmódok és LED

### Billentyűzetek (Lásd ábra ②)



BE / KI kapcsoló / üzemmódok

### Üzemmódok (Lásd ábra ②)

Dostępne tryby

- Vízszintes vonal (Első)
- Összes vízszintes vonal (360°-os üzem)
- Összes vízszintes és függőleges vonal
- Csakis függőleges vonal
- Összes sugár KIKAPCSOLVA
- Todos os raios DESLIGADOS

## LED-ek (Lásd ábra ②)



Bekacsolás LED - Állandó ZÖLD

- A gép BE van kapcsolva



Bekapcsolás LED - Villogó PIROS

- Akku lassan lemerül

Bekapcsolás LED - Állandó PIROS

- Helyezzen be új / feltöltött akkut

Zár LED - Állandó PIROS

- Az inga le van zárva

Zár LED - Villogó PIROS

- Önbéállítás kikapcsolva

Zár LED - Villogó PIROS

- Kompenzációs tartományon kívül

## Elemek, tápellátás

### Az elem behelyezése és kivétele

(Lásd ② ábra)

#### Lézereszköz

- Fordítsa a lézereszközt a hátára. Nyissa fel az elemtártó fedelét úgy, hogy lenyomja és kifelé csúsztatja azt.
- Helyezze be vagy vegye ki az elemeket! Az elemek behelyezésekor ügyeljen a helyes polaritásra!
- Csupka le és zárja be az elemtártó fedelét úgy, hogy addig csúsztatja, amíg a helyére nem kattan.



#### FIGYELMEZTETÉS:

- Az elemek helyes behelyezése érdekében ügyeljen az elemtártó rekeszben található (+) és (-) jelzésekre. Csak azonos típusú és kapacitású elemeket használjon! Ne használjon különböző töltöttségi szintű elemeket!

# Beállítás

- Helyezze a lézereszközt lapos, szilárd helyre.
- Amennyiben az önbéállító funkciót használja, ne zárja le az ingát. A lézert állítsa álló helyzetbe olyan felületeken, amely a meghatározott kompenzációs tartományon belül van.
- A lézer bármilyen irányba állítvá használható, de csakn akkor, ha az inga / szállító zár le van zárva.

## **Tartozékok felszerelése**

- Olyan helyre szerelje fel a tartozékot, ahol legkevésbé akadályozza a szabad mozgást, és a lemérni kívánt terület középső részéhez közelre.
- A megfelelő módon állítsa be a tartozékot. Úgy állítsa be a pozíciót, hogy a tartozék talapzata lehetőleg vízszintes legyen (*a lézereszköz kompenzációs tartományon belül*).
- Szerelje fel a lézereszközt a tartozékra egy arra megfelelő rögzítési módszerrel, amely az adott tartozék/lézereszköz kombináció esetén használható.



### **VIGYÁZAT:**

- Soha ne hagyja őrizetlenül a lézert a tartozékon úgy, hogy a rögzítő csavar nincs teljesen meghúzva. Ha így tenne, akkor fennáll a veszélye annak, hogy a lézereszköz leesik, és kárt okoz.

### **MEGJEGYZÉS:**

- Jól bevált gyakorlat, hogy a lézereszközt egyik kezünkkel megfogjuk, miközben a tartozékra szereljük fel vagy le

## **Működtetés**

### **MEGJEGYZÉS:**

- A működés közbeni jelzések leírása a **LED-ek leírásánál** található.
- minden használat előtt ellenőrizze, hogy a lézereszköz pontosan működik-e!
- Kézi üzemmódban az önszintézés ki van kapcsolva. Ebben az üzemmódban nem garantált, hogy a lézersugár pontosan vízszintes.
- A lézereszköz jelzi, ha kívül került a kompenzációs tartományon. Tanulmányozza a

**LED leírását.** Helyezze el úgy a lézereszközt, hogy annak pozíciója közel vízszintes legyen!

- Használaton kívül minden tartsa kikapcsolva a lézereszközt, és állítsa az ingazárat lezárt helyzetbe.

### **Tápellátás**

- A lézereszköz bekapsolásához nyomja meg a gombot.
- A lézereszköz kikapsolásához nyomja meg többször a gombot, amíg kiválasztja az OFF (KI) állást, **VAGY** nyomja le és tartsa lenyomva a gombot  $\geq 3$  másodpercig, így a lézereszköz bármilyen módban kikapcsol.

### **Üzemmódot**

- Nyomja meg többször a gombot, ha szeretné végiglépkedni a rendelkezésre álló üzemmódokon.

### **Önbéállás / Kézi üzemmód**

(Lásd és ábra)

- Az önbéállás egédeleyezéséhez a lézereszközön található ingazárat nyitott pozícióba kell állítani.
- A lézereszköz abban az esetben használható zárt pozícióban lévő ingázárral, amikor a lézereszköz különböző szögekbe kell állítani nem szintben lévő egyenes vonalak vagy pontok vetítésére.

## **Szintézési pontosság ellenőrzése, kalibrálás**

### **MEGJEGYZÉS:**

- A lézereszköz lepecsételését és a meghatározott pontossági értékekre való kalibrálását gyárilag elvégezték.
- Ajánlott az első használat előtt egy kalibrációs ellenőrzést végezni, majd a későbbi használat során az ellenőrzést rendszeres időközönként megismételni.
- A lézereszköz pontosságának biztosítása érdekében az eszközt rendszeresen ellenőrizni kell, különösen nagy pontosságot igénylő szintézési feladatok esetén.
- Ahhoz, hogy a lézereszköz a pontosság

ellenőrzése előtt az önbéállást elvégezze a szállítási zárnak nyitott helyzetben kell állnia.

## Lézersugár pontossága

(Lásd ábra ⑥)

- ⑥ Az ábra szerint helyezze el a lézereszközt BEKAPCSOLT lézerrel. Jelölje meg a  $P_1$  pontot egy x-szel.
- ⑥ Fordítsa el a lézert  $180^\circ$ -kal és jelölje meg a  $P_2$  pontot egy x-szel.
- ⑥ Helyezze a lézert közelebb egy falhoz és jelölje meg a  $P_3$  pontot egy x-szel.
- ⑥ Fordítsa el a lézert  $180^\circ$ -kal és jelölje meg a  $P_4$  pontot egy x-szel.
- ⑥ Mérje le a vízszintes távolságot  $P_1$  és  $P_3$  között, így megkapja a  $D_3$ -at, ugyanígy mérje le a függőleges távolságot  $P_2$  és  $P_4$  között, így megkapja a  $D_4$  értéket.
- Számolja ki az eltolódási távolság maximumát és az egyenlet szerint hasonlítsa össze a  $D_3$  és a  $D_4$  értékek különbségével.
- Ha a végeredmény **kisebb vagy egyenlő az eltolódási távolság maximumával, akkor kérjük, küldje vissza az eszközt a Stanley Elosztó központjába újratöltséssel céljából.**

### Maximális eltolódási távolság:

$$= 0,4 \frac{mm}{m} \times (D_1 \text{ m} - (2 \times D_2 \text{ m}))$$

Maximum

$$= 0,0048 \frac{in}{ft} \times (D_1 \text{ ft} - (2 \times D_2 \text{ ft}))$$

Vesz össze: (Lásd ábra ⑥)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{Maximum}$$

**Példa:**

- $D_1 = 10 \text{ m}, D_2 = 0,5 \text{ m}$
- $D_3 = 1,0 \text{ mm}$
- $D_4 = -1,5 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{mm}{m} \times (10 \text{ m} - (2 \times 0,5 \text{ m})) = 3,6 \text{ mm}$

(Maximális eltolódási távolság)

- $(1,0 \text{ mm}) - (-1,5 \text{ mm}) = 2,5 \text{ mm}$
- $2,5 \text{ mm} \leq 3,6 \text{ mm}$

(VALÓS, az eszköz megfelelően kalibrált)

## A függőleges sugár pontossága

(Függőleges sugár nélkül) - (Lásd ábra ⑦)

- ⑦ Helyezze el a lézert az ábrának megfelelően, bekapcsolva. Jelölje meg a  $P_1$  pontot.
- ⑦ Fordítsa el a lézert  $180^\circ$ -kal és jelölje meg a  $P_2$  pontot egy x-szel.
- ⑦ Helyezze a lézert közelebb egy falhoz és jelölje meg a  $P_3$  pontot egy x-szel.
- ⑦ Fordítsa el a lézert  $180^\circ$ -kal és jelölje meg a  $P_4$  pontot egy x-szel.
- ⑦ Mérje le a vízszintes távolságot  $P_1$  és  $P_3$  között, így megkapja a  $D_3$ -at, ugyanígy mérje le a függőleges távolságot  $P_2$  és  $P_4$  között, így megkapja a  $D_4$  értéket.
- Ugynévezet a számítási módszert kövesse a függőleges sugár pontosságának kiszámításakor is.

## A vízszintes sugár pontossága

(Lásd ábra ⑧)

- ⑧ Az ábra szerint helyezze el a lézert, bekapcsolt üzemmódban. Állítsa a függőleges sugarat egy meghatározott referencia pont irányába. Mérje le a  $D_1$  távolság felét és ezt a pontot jelölje meg  $P_1$ -ként.
- ⑧ Fordítsa el a lézert és irányítsa az első függőleges lézersugarat a  $P_1$  irányába. Jelölje meg  $P_2$ -ként azt a pontot, ahol a vízszintes és függőleges lézersugarak metszik egymást.
- ⑧ Fordítsa el a lézert és irányítsa a függőleges sugarat a második referencia ponthoz. ezt a pontot jelölje meg  $P_3$ -ként úgy, hogy függőlegesen egy vonalba essen a  $P_1$  és  $P_2$  pontokkal.
- ⑧ Mérje le a függőleges  $D_2$  távolságát a legmagasabb és a legalacsonyabb pontok között.
- Számolja ki az eltolódási távolság maximumát és hasonlítsa össze a  $D_2$ -vel.
- Ha  $D_2$  nagyobb vagy egyenlő az eltolódási távolság maximumától, akkor kérjük, küldje vissza az eszközt a Stanley Elosztó központjába újratöltséssel céljából.

### Maximális eltolódási távolság:

$$= 0,4 \frac{mm}{m} \times D_1, m$$

Maximum

$$= 0,0048 \frac{in}{ft} \times D_1, ft$$

**Vesd össze:** (vLásd ábra ④)  
 $D_2 \leq \text{Maximum}$

**Példa:**

- $D_1 = 5 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$

$$0,4 \frac{mm}{m} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$$

(Maximális eltolódási távolság)

- $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$

(VALÓS, az eszköz megfelelően kalibrált)

### A vízszintes sugár pontossága (Függőleges sugár nélkül) - (Lásd ábra ⑤)

- ⑤ Az ábra szerint helyezze el a lézert, bekapcsolt üzemmódban. Állítsa a függőleges sugarat egy meghatározott referencia pont irányába. Mérje le a  $D_1$  távolság felét és ezt a pontot jelölje meg  $P_1$ -ként.
- ⑤ Fordítás el a lézert és irányítsa az első függőleges lézersugarat a  $P_1$  irányába. Jelölje meg a  $P_2$ -t úgy, hogy az függőlegesen egybeessen a  $P_1$  ponttal.
- ⑤ Fordítás el a lézert és irányítsa a második referencia ponthoz. Ezt a pontot jelölje meg  $P_3$ -ként úgy, hogy függőlegesen egy vonalba essen a  $P_1$  és  $P_2$  pontokkal.
- ⑤ Mérje le a függőleges  $D_2$  távolságot a legmagasabb és a legalacsonyabb pontok között.
- Ugyanezzel a módszerrel számolja ki a függőleges sugarak pontosságát.

### A függőleges sugár pontossága

(Lásd ábra ⑥)

- ⑥ Mérje meg a referenciaPont magasságát, így megkapja a  $D_1$  távolságot. Ez ábra szerint helyezze el a lézert, bekapcsolt üzemmódban. Irányítsa a függőleges sugarat a referenciaPont felé. Jelölje meg a  $P_1, P_2$ , és  $P_3$  pontokat a jelölés szerint.
- ⑥ Mozdítsa a lézert a referenciaPont ellentétes oldalára és ugyanazzal a függőleges sugarat állítsa egy vonalba a  $P_2$  és  $P_3$ -mal.
- ⑥ Mérje le a vízszintes távolságot a  $P_1$  és a függőleges sugar második pozíciója között.
- Számolja ki a maximális eltolódási távolságot és hasonlítsa össze a  $D_2$ -vel.
- Ha a  $D_2$  nagyobb vagy egyenlő az eltolódási távolság maximumától, akkor kérjük, küldje vissza az eszközt a Stanley Elosztó központjába újratöltséssel.

### Maximális eltolódási távolság:

$$= 0,8 \frac{mm}{m} \times D_1, m$$

$$\text{Maximum} = 0,0096 \frac{in}{ft} \times D_1, ft$$

**Vesd össze:** (Lásd ábra ⑥)

$$D_2 \leq \text{Maximum}$$

**Példa:**

- $D_1 = 3 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{mm}{m} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$
- $(\text{Maximális eltolódási távolság})$
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$
- (VALÓS, az eszköz megfelelően kalibrált)

# Műszaki adatok

## Lézer eszköz

	<b>SLL360 (77137)</b>
Szintézési pontosság:	± 4 mm / 10 m
Vízszintes / Függőleges pontosság	± 4 mm / 10 m
Kompenzációs tartomány:	± 4°
Munkavégzési távolság:	10 m
Lézer osztály:	Class 1 ( <i>IEC/EN60825-1</i> )
Lézer hullámhossz	635 nm
Működési idő (Minden lézer BE):	8 óra ( <i>Alkálin</i> )
Energiaforrás:	3 x "AA" elem ( <i>LR6</i> )
IP besorolás:	IP54
Üzemi hőmérsékleti tartomány:	-10° C ~ +50° C között
Tárolási hőmérsékleti tartomány:	-25° C ~ +70° C között

- Bezpečnosť
- Popis produktu
- Aplikácie
- Klávesnica, režimy a dióda LED
- Batérie a napájanie
- Nastavenie
- Prevádzka
- Kontrola presnosti a kalibrácia
- Špecifikácie

## **Bezpečnosť používateľov**



### **UPOZORNENIE:**

- Pred použitím tohto produktu si dôkladne prečítajte **bezpečnostné pokyny a návod na používanie produktu**. Osoba zodpovedná za prístroj musí zaručiť, aby všetci používatelia chápali a dodržiavali tieto pokyny.



### **POZOR:**

- Počas prevádzky laserového prístroja dávajte pozor, aby ste nevystavili svoje oči vyžarovanému laserovému lúču (zdroj červeného svetla). Dlhodobé vystavenie účinkom laserového lúča môže byť nebezpečné pre oči.



### **POZOR:**

- V niektorých súpravách laserových prístrojov môžu byť dodané okuliare. Tieto NIE sú certifikovanými ochrannými okuliarmi. Tieto okuliare sa používajú IBA na zlepšenie viditeľnosti lúča v jasnejších prostrediah alebo pri väčších vzdialostiach od zdroja lasera.

Všetky časti návodu si uschovajte na použitie v budúcnosti.



### **UPOZORNENIE:**

- Nasledujúce ukážky označení sú umiestnené na laserovom prístroji, aby informovali o triede lasera pre vaše

pohodlie a vašu bezpečnosť. Špecifické informácie o konkrétnom modeli produktu nájdete v **návode k produktu**.



IEC/EN 60825-1



## **Popis výrobku**

### **Obrázok A - Laserové zariadenie**

1. Okno pre predné horizontálne a vertikálne lúče
2. Kyvadlo / Prepravný zámok
3. Okná pre 360° horizontálne pokrytie lúcom
4. Klávesnica
5. Kryt batérie
6. 5/8 - 11 Závitový držiak
7. 1/4 - 20 Závitový držiak

### **Obrázok B - Umiestnenie batérie laserového zariadenia**

5. Kryt batérie
6. Batéria - 3 x "AA" (LR6) (vrátane)

### **Obrázok C - Kyvadlo / Uloženie prepravného zámku**

### **Obrázok D - Klávesnica**

### **Obrázok E - Laserové režimy**

### **Obrázok F - Manuálne režimy**

### **Obrázok G - Úroveň presnosti lúča**

### **Obrázok H - Úroveň presnosti lúča (bez vertikálneho svetla)**

### **Obrázok J - Presnosť horizontálneho lúča**

Obrázok K - Presnosť horizontálneho lúča (jeden lúč)

### **Obrázok L - Presnosť vertikálneho lúča**

## **Aplikácie**

## **Vertikálne vyrovnanie**

- Použitím vertikálneho laserového lúča vytvorte vertikálnu referenčnú rovinu.
- Nastavte požadované objekty tak, aby boli zarovnané s vertikálnou referenčnou rovinou, čím sa zaručí ich vertikálne vyrovnanie.

## **Horizontálne vyrovnanie**

- Použitím horizontálneho laserového lúča vytvorte horizontálnu referenčnú rovinu.
- Nastavte požadované objekty tak, aby boli zarovnané s horizontálnou referenčnou rovinou, čím sa zaručí ich horizontálne vyrovnanie.

## **Pravouhlosť**

- Použitím vertikálneho aj horizontálneho laserového lúča vytvorte bod, kde sa pretne vertikálny lúčom s horizontálnym lúčom.
- Nastavte požadované objekty tak, aby boli zarovnané s vertikálnym aj horizontálnym laserovým lúčom, čím sa zaručí ich pravouhlosť.

## **Vypnutá samonivelácia**

(Patr rysunki © i F)

Vypnutie samoniveláčnej funkcie umožní laserovej jednotke premietať neprerušovaný laserový lúč v libovoľnom smere.

## **Klávesnica, Režimy a Svetivá dióda LED**

### **Klávesnica (Pozri obrázok ②)**



Režim zapnutia ON / vypnutia OFF / Režimy

### **Režimy (Pozri obrázok ⑤)**

#### **Dostupné režimy**

- Horizontálna krivka (Predná)
- Všetky horizontálne krivky (360° pokrytie)
- Všetky horizontálne a vertikálne krivky

- Iba vertikálna krivka

- Všetky lúče vypnuté OFF

### **Svetivé diódy LED (Pozri obrázok ③)**



### **Power Dióda - Silno ZELENÁ**

- Režim zapnutia ON

### **Power Dióda - Blikajúca ČERVENÁ**

- Nízka úroveň batérie

### **Power Dióda - Silno ČERVENÁ**

- Vymeňte za novú / Nabíť batériu

### **Lock Dióda - Silno ČERVENÁ**

- Zámok kyvadla je zapnutý ON

### **Lock Dióda - Blikajúca ČERVENÁ**

- Samostatné vyrovnanie je vypnuté OFF
- Mimo dosahu vyrovnania

## **Batéria a napájanie**

### **Vloženia a vybratie batérie**

(pozrite si obrázok ⑧)

### **Laserový prístroj**

- Prevráťte laserový prístroj hore dnom. Otvorte kryt priestoru pre batérie jeho stlačením a vysunutím.
- Vložte/vyberte batérie. Pri vkladaní batérií do laserového prístroja dbajte na ich správnu orientáciu.
- Zatvorte a zavaknite kryt priestoru pre batérie jeho zasunutím na pôvodné miesto.



### **UPOZORNENIE:**

- Dbajte pozorne na označenia pólov (+) a (-) na držiaku batérií, aby ste vložili batérie správne. Batérie musia mať rovnaký typ a rovnakú kapacitu. Nepoužívajte kombináciu batérií s rôznymi úrovňami zostávajúcej kapacity.

# Nastavenie

- Umiestnite laserové zariadenie na rovný a stabilný povrch.
- Pri použíti funkcie automatického vyrovnávania prepnite kyvadlo / prepravný zámok do odomknutej polohy. Laserové zariadenie musí byť potom umiestnené vo vertikálnej polohe na ploche, ktorá je v stanovenom dosahu vyrovnávania.
- Laserové zariadenie môže byť umiestnené v ľubovoľnej polohe a bude funkčné iba vtedy, ak kyvadlo / prepravný zámok budú v zamknutej polohe.

## **Montáž príslušenstva**

- Umiestnite príslušenstvo na miesto, kde nebude ľahko rušené a blízko centrálneho umiestnenia plochy, ktorú chcete odmerať.
- Nastavte príslušenstvo tak, ako sa to požaduje. Nastavte umiestnenie a presvedčte sa, že základňa príslušenstva je blízko horizontálnej (v dosahu vyrovnávania laserového zariadenia).
- Namontujte laserové zariadenie na príslušenstvo použitím vhodnej upevňujúcej metódy, ktorá sa používa pre takéto príslušenstvo / laserové zariadenie kombinácia

### **⚠ UPOZORNENIE:**

- Nenechávajte bez dozoru laserové zariadenie na príslušenstve bez plne dotiahnutej upevňovacej skrutky. Ak tak neurobíte, môže to viest' k tomu, že laserové zariadenie padne a môže sa poškodiť.

### **POZNÁMKA:**

- Najlepšie je vždy pridržať laserové zariadenie jednou rukou pri umiestnení, alebo vybrať laserové zariadenia z príslušenstva.

## Prevádzka

### **POZNÁMKA:**

- Informácie o indikáciách počas prevádzky nájdete v časti **Popis diód LED**.
- Pred prevádzkou laserového prístroja vždy skontrolujte presnosť laserového prístroja.
- V manuálnom režime je samonivelácia

**VYPNUTÁ.** Presnosť lúča nie je zaručene vyrovnaná.

- **Laserový prístroj bude signalizovať, keď je mimo kompenzačného rozsahu.** Pozrite si časť **Popis diód LED**. Upravte polohu laserového prístroja, aby bol viac vyrovnany do horizontálnej polohy.
- **Ked' sa laserový prístroj nepoužíva, VYPNITE ho a nastavte zámok kyvadla do uzamknutej polohy.**

### **Napájanie**

- Stlačením tlačidla  môžete ZAPNÚŤ laserový prístroj.
- Ak chcete laserový prístroj VYPNÚŤ, opakovane stláčajte tlačidlo , až kým sa nezvôľ režim VYPNUTIA, **ALEBO** stlačením a podržaním tlačidla  na 3 sekundy môžete VYPNÚŤ laserový prístroj, ktorý sa nachádza v ľubovoľnom režime.

### **Režim**

- Opakoványm stláčaním tlačidla  môžete cyklicky prepínat dostupné režimy.

### **Samoniveláčný/manuálny režim (pozrite si obrázky a - Ak chcete zapnúť samoniveláciu, zámok kyvadla na laserovom prístroji musí byť prepnutý do odomknutej polohy. - Laserový prístroj možno použiť so zámkom kyvadla v uzamknutej polohe, keď sa vyžaduje nastavanie polohy laserového prístroja pod rozličnými uhlami na premietanie nevodorovných priamych čiar alebo bodov**

## Kontrola presnosti a kalibrácia

### **POZNÁMKA:**

- Laserové prístroje sú utesnené a kalibrované od výrobcu na stanovené presnosti.
- Odporúča sa vykonať kontrolu kalibrácie pred prvým použitím a potom pravidelne počas budúceho používania.

- Laserový prístroj treba pravidelne kontrolovať, aby sa zaručila jeho stanovená presnosť, najmä pri precíznych meraniach.
- Prepravná poístka musí byť v odomknutej polohe, aby laserový prístroj mohol vykonať samoniveláciu pred kontrolou presnosti.

## Úroveň presnosti lúča

(Pozri obrázok ⑥)

- ⑥ Umiestnite laserové zariadenie ako je ukázané s laserom v polohе ON. Označte bod  $P_1$  na kríži.
- ⑦ Otočte laserové zariadenie  $180^\circ$  a označte bod  $P_2$  na kríži.
- ⑧ Presuňte laserové zariadenie do blízkosti steny a vyznačte bod  $P_3$  na kríži.
- ⑨ Otočte laserové zariadenie  $180^\circ$  a označte bod  $P_4$  na kríži.
- ⑩ Odmerajte zvislú vzdialenosť medzi  $P_1$  a  $P_3$  a dostanete  $D_3$ , a vertikálnu vzdialenosť medzi  $P_2$  a  $P_4$  a dostanete  $D_4$ .
- Vypočítajte maximálnu odchýlku a porovnajte s rozdielom  $D_3$  a  $D_4$  ako je to uvedené v rovnici.
- Ak je výsledok nie menší ako, alebo rovnaký s výslednou maximálnou odchýlkou, zariadenie musíte vrátiť do väčšo Stanley Distributor pre kalibráciu.

### Maximálna odchýlka:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (D_1 \text{ m} - (2 \times D_2 \text{ m}))$$

Maximum

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times (D_1 \text{ ft} - (2 \times D_2 \text{ ft}))$$

Porovnajte: (Pozri obrázok ⑥)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{ Maximum}$$

**Priklad:**

- $D_1 = 10 \text{ m}, D_2 = 0,5 \text{ m}$
- $D_3 = 1,0 \text{ mm}$
- $D_4 = -1,5 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (10 \text{ m} - (2 \times 0,5 \text{ m})) = 3,6 \text{ mm}$

### (Maximálna odchýlka)

- $(1,0 \text{ mm}) - (-1,5 \text{ mm}) = 2,5 \text{ mm}$
- $2,5 \text{ mm} \leq 3,6 \text{ mm}$

(SPRÁVNE, zariadenie je v medziach kalibrácie)

## Úroveň presnosti lúča

(Bez vertikálneho lúča) - (Pozri obrázok ④)

- ④ Umiestnite laserové zariadenie ako je ukázané s laserom v polohе ON. Označte bod  $P_1$ .
- ⑤ Otočte laserové zariadenie  $180^\circ$  a označte bod  $P_2$ .
- ⑥ Presuňte laserové zariadenie do blízkosti steny a vyznačte bod  $P_3$ .
- ⑦ Otočte laserové zariadenie  $180^\circ$  a označte bod  $P_4$ .
- ⑧ Odmerajte zvislú vzdialenosť medzi  $P_1$  a  $P_3$  a dostanete  $D_3$ , a vertikálnu vzdialenosť medzi  $P_2$  a  $P_4$  a dostanete  $D_4$ .
- Použite ten istý výpočet / napríklad ako keď presnosť bola skontrolovaná vertikálnym lúčom.

## Dokladnosť wiązki poziomej

(Pozri obrázok ①)

- ① Umiestnite laserové zariadenie ako je ukázané s laserom v polohе ON. Zamierte vertikálny lúč smerom do prvého rohu, alebo nastavte referenčný bod. Odmerajte polovičnú vzdialenosť  $D_1$  a vyznačte bod  $P_1$ .
- ② Otočte laserové zariadenie a zarovnajte predný vertikálny laserový lúč s bodom  $P_1$ . Označte bod  $P_2$  kde sa stretávajú horizontálne a vertikálne laserové lúče.
- ③ Otočte laserové zariadenie a namierte vertikálny lúč smerom do druhého rohu, alebo stanovte referenčný bod. Označte bod  $P_3$  tak, aby bol vertikálne v rovine s bodmi  $P_1$  a  $P_2$ .
- ④ Odmerajte vertikálnu vzdialenosť  $D_2$  medzi najvyšším a najnižším bodom.
- Vypočítajte maximálnu vzdialenosť a porovnajte s  $D_2$ .
- Ak je  $D_2$  nie menšie ako, alebo rovné s výslednou odchýlkou, zariadenie musíte vrátiť do väčšo Stanley Distributor pre kalibráciu.

### Maximálna odchýlka:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m}$$

Maximum

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

**Porovnajte:** (Pozri obrázok ④)  
 $D_2 \leq \text{Maximum}$

### **Príklad:**

- $D_1 = 5 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$   
*(Maximálna odchýlka)*
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$   
*(SPRÁVNE, zariadenie je v medziach kalibrácie)*

## Horizontálna presnosť lúča

(Bez vertikálneho lúča) - (Pozri obrázok ⑤)

- ⑤ Umiestnite laserové zariadenie ako je ukázané s laserom v polohе ON. Zamierte približne laserové zariadenie smerom do prvého rohu, alebo nastavte referenčný bod. Odmerajte polovičnú vzdialenosť  $D_1$  a označte bod  $P_1$ .
- ⑥ Otočte a zamierte približne laserové zariadenie smerom do bodu  $P_1$ . Označte bod  $P_2$  tak, aby bol vertikálne v rovine s bodom  $P_1$ .
- ⑦ Otočte laserové zariadenie a zamierte približne smerom do druhého rohu, alebo stanovte referenčný bod. Označte bod  $P_3$  tak, aby bol vertikálne v rovine s bodom  $P_1$  a  $P_2$ .
- ⑧ Odmerajte vertikálnu vzdialenosť  $D_2$  medzi najvyšším a najnižším bodom.
- Použite ten istý výpočet / napríklad ako keď presnosť bola skontrolovaná vertikálnym lúčom.

## Vertikálna presnosť lúča

(Pozri obrázok ⑥)

- ⑨ Odmerajte výšku referenčného bodu, aby ste dostali vzdialosť  $D_1$ . Umiestnite laserové zariadenie ako je ukázané s laserom v polohе ON. Zamierte vertikálny lúč smerom do referenčného bodu. Označte body  $P_1$ ,  $P_2$ , a  $P_3$  ako je znázornené.
- ⑩ Presuňte laserové zariadenie na opačnú stranu referenčného bodu a zrovnejte ten istý lúč s bodmi  $P_2$  a  $P_3$ .
- ⑪ Odmerajte horizontálne vzdialosti medzi  $P_1$  a vertikálnym lúčom z druhého miesta.
- Vypočítajte maximálnu vzdialenosť a porovnajte s  $D_2$ .
- Ak je  $D_2$  nie menšie ako, alebo rovné s výslednou maximálnou odchýlkou, zariadenie musíte vrátiť do vášho Stanley Distributor pre kalibráciu.

### Maximálna odchýlka:

$$= 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m}$$

Maximum

$$= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

**Porovnajte:** (Pozri obrázok ⑥)

$$D_2 \leq \text{Maximum}$$

### **Príklad:**

- $D_1 = 3 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$   
*(Maximálna odchýlka)*
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$   
*(SPRÁVNE, zariadenie je v medziach kalibrácie)*



## Technické údaje

### Laserové zariadenie

	<b>SLL360 (77137)</b>
Vyrovnanie presnosti:	± 4 mm / 10 m
Horizontálna / Vertikálna presnosť:	± 4 mm / 10 m
Dosah vyrovňania:	± 4°
Pracovná vzdialenosť:	10 m
Laserová trieda:	Trieda 1 (IEC/EN60825-1)
Vlnová dĺžka laseru	635 nm
Prevádzková doba (Všetky lasery zapnuté ON):	8 hodín (Alkalické)
Zdroj:	3 x "AA" Batérie (LR6)
IP krytie:	IP54
Rozsah prevádzkovej teploty:	-10° C ~ +50° C
Rozsah teploty skladovania:	-25° C ~ +70° C

- Varnost
- Pregled izdelka
- Uporaba
- Tipkovnica, načini in LED-diode
- Baterije in napajanje
- Namestitev
- Delovanje
- Preverjanje natančnosti in kalibracija
- Specifikacije

## Varnost uporabnika


**OPOZORILO:**

- Pred uporabo izdelka pozorno preberite varnostna navodila in priročnik za uporabo. Oseba, ki je odgovorna za instrument, mora zagotoviti, da vsi uporabniki razumejo in spoštujejo ta navodila.


**POZOR:**

- Pazite, da medtem ko uporabljate lasersko orodje, ne izpostavite svojih oči laserskemu žarku (vir rdeče svetlobe). Dolgotrajna izpostavitev laserskemu žarku je lahko nevarna za vaše oči.


**POZOR:**

- Nekaterim paketom laserskega orodja so lahko priložena očala. To NISO potrjena varnostna očala. Ta očala se uporabljajo SAMO za izboljšanje vidljivosti žarka v svetlejših razmerah ali pri večjih razdaljah od vira laserja.

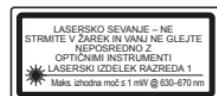
Shranite celotna navodila za prihodnjo uporabo.


**OPOZORILO:**

- Vaše lasersko orodje je vam v pomoč in zaradi vaše varnosti opremljeno z naslednjimi nalepkami, ki označujejo laserski razred. Prosimo, glete priročnik za uporabo za podrobne podatke o določenem modelu.



IEC/EN 60825-1



LASERSKO SEVANJE – NE  
STRMITE V ŽAREK IN VANU NE GLEJTE  
NEPOSREDNO Z  
OPTIČSKIM INSTRUMENTI  
LASERSKI IZDELKI RAZREDA 1  
Maks. izhodna moč: ≤ 1 mW @ 630–670 nm

## Pregled izdelka

**Slika A** – Lasersko orodje

1. Odprtina za sprednje vodoravne in navpične žarke
2. Zaklep za nihalo/prevoz
3. Odprtine za 360° pokritost vodoravnih žarkov
4. Tipkovnica
5. Pokrov baterije
6. Montažni navoj 5/8 – 11
7. Montažni navoj 1/4 – 20

**Slika B** – Lokacija baterije laserskega orodja

5. Pokrov baterije
8. Baterije – 3 x »AA« (LR6) (priložene)

**Slika C** – Položaj zaklepa za nihalo/prevoz

**Slika D** – Tipkovnica

**Slika E** – Laserski načini

**Slika F** – Ročni način

**Slika G** – Natančnost ravnega žarka

**Slika H** – Natančnost ravnega žarka (brez navpičnega žarka)

**Slika J** – Natančnost vodoravnega žarka

**Slika K** – Natančnost vodoravnega žarka (en žarek)

**Slika L** – Natančnost navpičnega žarka

# Uporaba

## Navpično

- Z uporabo navpičnega laserskega žarka določite navpično referenčno raven.
- Nameščajte želeni(e) predmet(e), dokler ni(so) poravnani(i) z navpično referenčno ravnjo, da zagotovite, da je(so) predmet(i) navpičen(ni).

## Vodoravno

- Z uporabo vodoravnega laserskega žarka določite vodoravno referenčno raven.
- Nameščajte želeni(e) predmet(e), dokler ni(so) poravnani(i) z vodoravno referenčno ravnjo, da zagotovite, da je(so) predmet(i) vodoraven(ni).

## Pravokotno

- Z uporabo navpičnega in vodoravnega laserskega žarka določite točko, kjer se navpični in vodoravni žarek krizata.
- Nameščajte želeni(e) predmet(e), dokler ni(so) poravnani(i) z navpičnim in vodoravnim laserskim žarkom, da zagotovite, da je(so) predmet(i) pravokoten(ni).

## Samoniveliranje onemogočeno

(glej sliko ⑩)

- Onemogočanje samonivelirne funkcije omogoči laserski enoti, da projicira nepremičen laserski žarek v katerikoli smeri.

## Tipkovnica, načini in luč LED

Tipkovnice (glej sliko ⑪ in ⑫)



Tipka za VKLOP/IZKLOP

### Načini (glej sliko ⑬)

#### Razpoložljivi načini

- Vodoravna črta (spredaj)
- Vse vodoravne črte (360° pokritost)
- Vse vodoravne in navpične črte
- Samo navpična črta
- Vsi žarki IZKLOPLJENI

### Luč LED (glej sliko ⑭)

### Luč LED za napajanje – ZELENA

• Naprava je VKLOPLJENA

### Luč LED za napajanje – Utripojača RDEČA

- Skoraj prazna baterija

### Luč LED za napajanje – RDEČA

- Vstavite nove/polne baterije

### Luč LED za zaklep – RDEČA

- Zaklep nihala je VKLOPLJEN
- Samoizravnavo je IZKLOPLJENA

### Luč LED za zaklep – Utripojača RDEČA

- Zunaj razpona kompenzacije



## Batéria a napájanie

### Vloženia a vybratie

#### batérie

(pozrite si obrázok ⑮)

### Laserový prístroj

- Prevráťte laserový prístroj hore dnom. Otvorte kryt priestoru pre batérie jeho stlačením a vysunutím.
- Vložte/vyberte batérie. Pri vkladaní batérií do laserového prístroja dbajte na ich správnu orientáciu.
- Zavorte a zavaknite kryt priestoru pre batérie jeho zasunutím na pôvodné miesto.



#### UPOZORNENIE:

- Dbajte pozorne na označenia pólov (+) a (-) na držiaku batérií, aby ste vložili batérie správne. Batérie musia mať rovnaký typ a rovnakú kapacitu. Nepoužívajte kombináciu batérií s rôznymi úrovňami zostávajúcej kapacity.

## Namestitev

- Lasersko orodje postavite na ravno, stabilno površino.

- Če uporabljate funkcijo samodejne izravnave, premaknite zaklep za nihalo/prevoz v zaklenjen

položaj. Lasersko orodje nato postavite navpično na površino, ki je znotraj opredeljenega razpona kompenzacije.

- Lasersko orodje se lahko postavi v katero koli smer in deluje samo, ko je zaklep za nihalo/prevoz v zaklenjenem položaju.

## Nameščanje dodatkov

- Postavite dodatek na varno mesto v bližino središčne lokacije območja, ki ga želite izmeriti.
- Namestite dodatek. Prilagodite položaj dodatka tako, da bo njegova spodnja stran skoraj vodoravna (*znotraj razpona kompenzacije laserskega orodja*).
- Pritrďte lasersko orodje na dodatek tako, kot je primerno za uporabo s takšno kombinacijo dodatka/laserskega orodja.



### **Pozor:**

- *Ne puščajte laserskega orodja brez nadzora na dodatku, če pred tem ne zategnete pritrđilnega vijaka. V nasprotnem primeru lahko lasersko orodje pada in se močno poškoduje.*

### **OPOMBA:**

- Najbolje je, da lasersko orodje vedno podpirate z eno roko, ko ga postavljate ali odstranjujete z dodatka.

## Delovanje

### **OPOMBA:**

- Glejte **Opis LED-diod za oznake med delovanjem**.
- Preden uporabite lasersko orodje, vedno preverite njegovo natančnost.
- V ročnem načinu je samoizravnava IZKLOPLJENA. Ni zagotovljeno, da je natančnost žarka vodoravna.
- Lasersko orodje bo nakazalo, ko je zunaj razpona kompenzacije. Glejte **Opis LED-diod**. Ponovno namestite lasersko orodje, da bo bolj vodoravno.
- Ko laserskega orodja ne uporabljate, ga vedno IZKLOPITE in zaklep za nihalo premaknite v zaklenjen položaj.

### **Moč**

- Pritisnite , da VKLOPITE lasersko orodje.
- Za IZKLOP laserskega orodja pritiskajte , dokler ni izbran način IZKLOP, **ALI** pritisnite in ≥ 3 sekunde držite , da se lasersko orodje v kateremkoli načinu IZKLOPI.

### **Način**

- Pritiskajte  za premikanje po načinu, ki so na voljo.

### **Način za samoizravnavo / ročni način (glejte slike in )**

- Za varno samoizravnavo mora biti zaklep za nihalo na laserskem orodju v odklenjenem položaju.
- Lasersko orodje se lahko uporablja z zaklepom za nihalo v zaklenjenem položaju, ko je to zahtevano za namestitev laserskega orodja na različne kote za projiciranje nevodoravnih ravnih črt ali točk.

## Preverjanje natančnosti in kalibracija

### **OPOMBA:**

- Laserska orodja so zapečatena in kalibrirana v tovarni na navedeno natančnost.
- Pred prvo uporabo je priporočljivo izvesti preskus kalibracije in nato periodično med prihodnjo uporabo.
- Lasersko orodje je treba redno pregledovati, da se zagotovi njegova natančnost, zlasti pri natančnih razporeditvah.
- *Pred pregledom natančnosti mora biti zaklep za transport v odklenjenem položaju, da lahko lasersko orodje izvede samoizravnavo.*

## Natančnost vodoravnega žarka

(glej sliko ⑥)

- ⑥ Namestite lasersko orodje, kot je prikazano, z VKLOPLJENIM laserjem. Označite točko  $P_1$  v presečišču.
- ⑦ Zavrtite lasersko orodje za  $180^\circ$  in označite točko  $P_1$  v presečišču.
- ⑧ Prestavite lasersko orodje bliže steni in označite točko  $P_3$  v presečišču.
- ⑨ Zavrtite lasersko orodje za  $180^\circ$  in označite točko  $P_4$  v presečišču.
- ⑩ Izmerite navpično razdaljo med  $P_1$  in  $P_3$ , da izračunate  $D_3$ , ter navpično razdaljo med  $P_2$  in  $P_4$ , da izračunate  $D_4$ .
- Izračunajte največjo razdaljo odstopanja in jo primerjajte z razliko do  $D_3$  in  $D_4$ , kot prikazuje enačba.
- Če vsota ni manjša od izračunane največje razdalje odstopanja ali enaka le-tej, orodje vrnite distributerju za Stanley.

### Največja razdalja odstopanja:

$$\begin{aligned} &= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (D_1 \text{ m} - (2 \times D_2 \text{ m})) \\ \text{Največ} &= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times (D_1 \text{ ft} - (2 \times D_2 \text{ ft})) \end{aligned}$$

### Primerjajte: (glej sliko ⑨)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{ Največ}$$

### Primer:

- $D_1 = 10 \text{ m}$ ,  $D_2 = 0,5 \text{ m}$
- $D_3 = 1,0 \text{ mm}$
- $D_4 = -1,5 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (10 \text{ m} - (2 \times 0,5 \text{ m})) = 3,6 \text{ mm}$

### (Največja razdalja odstopanja)

- $(1,0 \text{ mm}) - (-1,5 \text{ mm}) = 2,5 \text{ mm}$
- $2,5 \text{ mm} \leq 3,6 \text{ mm}$

(PRAVILNO, orodje je znotraj umerjanja)

## Natančnost ravnega žarka

(brez navpičnega žarka) - (glej sliko ⑩)

- ⑪ Namestite lasersko orodje, kot je prikazano, z VKLOPLJENIM laserjem. Označite točko  $P_1$ .
- ⑫ Zavrtite lasersko orodje za  $180^\circ$  in označite točko  $P_2$ .
- ⑬ Prestavite lasersko orodje bliže steni in označite točko  $P_3$ .
- ⑭ Zavrtite lasersko orodje za  $180^\circ$  in označite točko  $P_4$ .
- ⑮ Izmerite navpično razdaljo med  $P_1$  in  $P_3$ , da izračunate  $D_3$ , ter navpično razdaljo med  $P_2$  in  $P_4$ , da izračunate  $D_4$ .
- Sledite izračunu/primeru za preverjanje natančnosti navpičnega žarka.

## Natančnost vodoravnega žarka

(glej sliko ⑪)

- ⑯ Namestite lasersko orodje, kot je prikazano, z VKLOPLJENIM laserjem. Usmerite navpični žarek proti prvemu kotu ali nastavljeni referenčni točki. Izmerite polovico dolžine  $D_1$  in označite točko  $P_1$ .
- ⑰ Zavrtite lasersko orodje in poravnajte sprednji navpični laserski žarek s točko  $P_1$ . Označite točko  $P_2$ , kjer se krizata vodoravni in navpični laserski žarek.
- ⑱ Zavrtite lasersko orodje in usmerite navpični žarek proti drugemu kotu ali nastavljeni referenčni točki. Označite točko  $P_3$  tako, da bo navpično vzporedna s točkama  $P_1$  in  $P_2$ .
- ⑲ Izmerite navpično razdaljo  $D_2$  med najvišjo in najnižjo točko.
- ⑳ Izračunajte največjo razdaljo odstopanja in jo primerjajte z  $D_2$ .
- Če  $D_2$  ni manjši od izračunane največje razdalje odstopanja ali enak le-tej, orodje vrnite distributerju za Stanley.

### Največja razdalja odstopanja:

$$\text{Največ} \quad = 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1, \text{m}$$

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1, \text{ft}$$

**Primerjajte:** (glej sliko ④)  
 $D_2 \leq \text{Največ}$

#### **Primer:**

- $D_1 = 5 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$   
**(Največja razdalja odstopanja)**
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$   
**(PRAVILNO, orodje je znotraj umerjanja)**

### **Natančnost vodoravnega žarka (bez navpičnega žarka) - (glej sliko ⑤)**

- ⑤ Namestite lasersko orodje, kot je prikazano, z VKLOPLJENIM laserjem. Usmerite lasersko orodje približno proti prvemu kotu ali nastavljeni referenčni točki. Izmerite polovico dolžine  $D_1$  in označite točko  $P_1$ .
- ⑥ Zavrtite in usmerite lasersko orodje približno proti točki  $P_1$ . Označite točko  $P_2$  tako, da bo navpično vzporedna s točko  $P_1$ .
- ⑦ Zavrtite lasersko orodje in usmerite navpični žarek približno proti drugemu kotu ali nastavljeni referenčni točki. Označite točko  $P_3$  tako, da bo navpično vzporedna s točkama  $P_1$  in  $P_2$ .
- ⑧ Izmerite navpično razdaljo  $D_2$  med najvišjo in najnižjo točko.
- Sledite izračunu/primeru za preverjanje natančnosti navpičnega žarka

### **Natančnost navpičnega žarka**

(glej sliko ⑥)

- ⑨ Izmerite višino referenčne točke, da izračunate  $D_1$ . Namestite lasersko orodje, kot je prikazano, z VKLOPLJENIM laserjem. Usmerite navpični žarek proti referenčni točki. Označite točke  $P_1$ ,  $P_2$  in  $P_3$ , kot je prikazano.
- ⑩ Premaknite lasersko orodje na nasprotno stran referenčne točke in poravnajte isti navpični žarek s točkama  $P_2$  in  $P_3$ .
- ⑪ Izmerite vodoravno razdaljo med  $P_1$  in navpičnim žarkom z 2. lokacije.
- Izračunajte največjo razdaljo odstopanja in jo primerjajte z  $D_2$ .
- **Če  $D_2$  ni manjši od izračunane največje razdalje odstopanja ali enak le-tej, orodje vrnite distributerju za Stanley.**

### Največja razdalja odstopanja:

$$\text{Največ} \quad = 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1, \text{m}$$

$$= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1, \text{ft}$$

**Primerjajte:** (glej sliko ⑥)  
 $D_2 \leq \text{Največ}$

#### **Primer:**

- $D_1 = 3 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$   
**(Največja razdalja odstopanja)**
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$   
**(PRAVILNO, orodje je znotraj umerjanja)**

## Tehnični podatki

### Lasersko orodje

	<b>SLL360 (77137)</b>
Natančnost izravnave:	± 4 mm / 10 m
Vodoravna/navpična natančnost	± 4 mm / 10 m
Razpon kompenzacije	± 4°
Delovna razdalja:	10 m
Laserski razred:	Razred 1 ( <i>IEC/EN60825-1</i> )
Valovna dolžina laserja:	635 nm
Čas delovanja (vsi laserji VKLOPLJENI):	8 ur ( <i>alkalne baterije</i> )
Vir napajanja:	3 x baterije »AAA« (LR6)
Zaščita IP:	IP54
Razpon obratovalne temperature:	-10 °C ~ +50 °C
Razpon temperature skladiščenja:	-25 °C ~ +70 °C

- Безопасност
- Преглед на продукта
- Приложения
- Клавиатура, режими и светодиоди
- Батерии и захранване
- Установка
- Експлоатация
- Проверка на точността и калибровка
- Технически данни

## **Безопасност**



**ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ:**

- Преди работа прочетете внимателно **Инструкциите за безопасност и Ръководството за употреба.** Лицето, отговорно за инструмента, трябва да се убеди, че всички потребители разбират и спазват тези инструкции.



**ВНИМАНИЕ:**

- По време на работа пазете очите си от изпълнения лазерен лъч (череената светлина). Продължителното излагане на лазерни лъчи може да увреди очите.



**ВНИМАНИЕ:**

- Някои око комплектови включват очила. Тези очила НЕ са сертифицирани за защитни очила. Тези очила САМО подобряват видимостта на лъча в по-силно осветена среда или при по-големи разстояния от лазерния източник.

Запазете цялото ръководство за последващи справки.

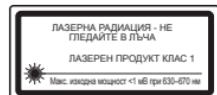


**ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ:**

- Следните стикери върху лазерния уред съдържат информация за лазерния клас и предупреждения за безопасност. Вж. **Ръководството за употреба** относно спецификата на конкретния модел.



IEC/EN 60825-1



ЛАЗЕРНА РАДИАЦИЯ - НЕ  
ПЛЕДАЙТЕ В ЛЪЧА  
ЛАЗЕРЕН ПРОДУКТ КЛАС 1  
Макс. изходна мощност <1 мВ при 630-670 нм

## **Описание на продукта**

**Фигура А** - Лазерен инструмент

1. Прозорче на преден хоризонтален и вертикален лъч
2. Махало / Ключ за транспортиране
3. Прозорчета на лъчите с 360° покритие
4. Бутони
5. Капаче на батерийте
6. 5/8 - 11 ребзовая стойка
7. 1/4 - 20 ребзовая стойка

**Фигура В** - Местоположение на батерийте в лазерния инструмент

5. Капаче на батерийте -
8. 3 x "AA" (LR6) (вклучени)

**Фигура С** - Положения на Махалото / Ключа за транспортиране

**Фигура D** - Бутони

**Фигура Е** - Режими на лазерите

**Фигура F** - Ръчен режим

**Фигура G** - Точност на равнинния лъч

**Фигура H** - Точност на равнинния лъч (без вертикален лъч)

**Фигура J** - Точност на хоризонталния лъч  
Фигура K - Точност на хоризонталния лъч (единичен лъч)

**Фигура L** - Точност на вертикалния лъч

# Приложения

## **Отвес:**

- С помощта на вертикалния лазерен лъч установете вертикална референтна равнина.
- Позиционирайте желания/те обект/и, докато се подравнят с вертикалната референтна равнина, за да гарантирате, че са отвесни.

## **Хоризонтиране:**

- С помощта на хоризонталния лазерен лъч установете хоризонтална референтна равнина.
- Позиционирайте желания/те обект/и, докато се подравнят с хоризонталната референтна равнина, за да гарантирате, че са водоравни.

## **Перпендикуляри:**

- Използвайте вертикалния и хоризонталния лазерен лъч едновременно, за да установите пресечната точка на двата лъча.
- Позиционирайте желания/те обект/и, докато се подравнят с вертикалния и с хоризонталния лазерен лъч, за да гарантирате, че са под прав ъгъл.

## **Деактивирано самохоризонтиране:**

(Вж. фигура © и ®)

- Деактивирането на функцията за самохоризонтиране позволява на лазерния уред да проектира солиден лазерен лъч във всяка възможна ориентация.

## **Бутони, Режими и Светодиоди**

### **Бутони (Вж. фигура ®)**



**Включване / Изключване / Промяна на режима**

### **Режими (Вж. фигура ®)**

#### **Налични режими**

- Хоризонтална линия (преден)
  - Всички хоризонтални линии ( $360^{\circ}$  покритие)
  - Всички хоризонтални и вертикални линии
  - Само вертикална линия
  - Всички лъчи изключени

### **Светодиоди (Вж. фигура ®)**

## **Светодиод за захранване - непрекъснато ЗЕЛЕНО**



- Захранването е включено

## **Светодиод за захранване - мигащо ЧЕРВЕНО**

- Изтощена батерия

## **Светодиод за захранване - непрекъснато ЧЕРВЕНО**

- Подменете с нови / презаредени батерии

## **Светодиод за заключване - непрекъснато ЧЕРВЕНО**

- Блокирането на махалото е включено

Самонивелирането е изключено

## **Светодиод за заключване - мигащо ЧЕРВЕНО**

- Извън компенсаторния диапазон

## **Батерии и захранване**

### **Поставяне/Изваждане на батериите**

(Вж. Фигура ®)

#### **Лазерен уред**

- Завъртете лазерния инструмент към долницата. Отворете капачето на отделението за батерии, като го натиснете и пълзнете навън.
- Поставете/изведете батериите. Спазете полярността на батериите при поставянето им в лазерния уред.
- Затворете и заключете капачето на отделението за батерии, като го пълзнете, докато щракне на мястото си.



#### **ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ:**

- Обърнете внимание на означенията (+) и (-), за да поставите правилно батериите. Батериите трябва да съвпадат по тип и заряд. Не използвайте батерии с различно ниво на заряда.

# Подготовка

- Поставете лазерния инструмент на равна, стабилна повърхност.
- Ако използвате функцията за автонивелиране, преместете махалото / ключа за транспортиране в отключено положение. След това лазерният инструмент трябва да бъде поставен в изправено положение върху повърхност, която се намира в определения компенсаторен диапазон.
- Лазерният инструмент може да бъде поставен във всяка от ориентир и функционира единствено, когато махалото / ключът за транспортиране е в заключено положение.

# **Монтиране на приставки**

- Поставете приставката на място, където няма да бъде лесно повредена и в близост до центъра на площа, която ще бъде измервана.
- Подгответе приставката, според изискванията. Позиционирайте така, че основата на приставката да е близо до хоризонталата (в компенсаторния диапазон на лазерния инструмент).
- Монтирайте лазерния инструмент върху приставката като използвате подходящия за такава комбинация 'приставка / лазерен инструмент' метод на закрепване.



## **ВНИМАНИЕ:**

- Не оставяйте лазерния инструмент върху приставка без надзор и без да сте затегнали здраво закрепващия винт. Ако не спазвите това условие, лазерният инструмент може лесно да падне и да бъде повреден.

## **ЗАБЕЛЕЖКА:**

- Практиката налага винаги, когато поставяте или сваляте лазерния инструмент от приставка, да придържате инструмента с една ръка.

# Експлоатация

## **ЗАБЕЛЕЖКА:**

- Вж. Описание на светодиодите относно индикациите по време на работа.
- Преди работа винаги правете проверка на точността на лазерния уред.
- В ръчния режим самонивелирането е изключено. Не се гарантира точно хоризонтиране на лъча.
- Когато лазерният уред е извън обхвата на компенсатора, той подава съответната индикация. Вж. Описание на светодиодите. Хоризонтирайте максимално лазерния уред.
- Когато не се използва, моля.. уверете се, че лазерният инструмент е изключен и махалото е поставено в заключено положение.

## **Включване**

- Натиснете за да включите лазерния уред.
- За да изключите лазерния уред, натиснете многократно , докато не бъде избран режим ИЗКЛ. **ИЛИ** натиснете и задръжте за ≥ 3 секунди, за да изключите лазерния инструмент във всеки режим.

## **Режим**

- Натиснете многократно, за да преминете през наличните режими.
- **Самонивелиращ / Ръчен режим**  
(Вж. Фигури и )
  - Махалото за заключване на лазерния инструмент трябва да бъде в позиция отключено, за да е възможно самонивелиране.
  - Лазерният инструмент може да се използва с махалото за заключване в позиция заключено, когато лазерът трябва да се позиционира под различни ъгли за защита на ненивелирани прости линии или точки.

# Проверка на точността и калибровка

## **ЗАБЕЛЕЖКА:**

- Лазерните уреди се пломбират и калибрират в завода за посочената тук точност.
- Препоръчва се да извършите проверка на калибрацията преди първата употреба и периодично след това.
- Точността на лазерния уред трябва да се проверява редовно, особено при прецизни измервания.
- Заключаването при транспорт трябва да е в положение отключено, за да може лазерният инструмент да се самонивелира, преди да се проверява точността.**

## **Точност на равнинния лъч** (Вж фигура ⑥)

- ⑥ Поставете лазерния инструмент, както е показано при включен лазер. Маркирайте точка на пресичане  $P_1$ .
- ⑥ Завъртете лазерния инструмент на  $180^\circ$  и маркирайте точка на пресичане  $P_2$ .
- ⑥ Преместете лазерния инструмент в близост до стена и маркирайте точка на пресичане  $P_3$ .
- ⑥ Завъртете лазерния инструмент на  $180^\circ$  и маркирайте точка на пресичане  $P_4$ .
- ⑥ Измерете вертикалното разстояние между  $P_1$  и  $P_3$ , за да получите  $D_3$ , както и вертикалното разстояние между  $P_2$  и  $P_4$ , за да получите  $D_4$ .
- Изчислете максималното ординатно разстояние и го сравнете с разликата на  $D_4$  и  $D_3$ , както е показано в уравнението.
- Ако сборът не е по-малък или равен на изчисленото максимално ординатно разстояние, инструментът трябва да бъде върнат на Вашия Stanley дистрибутор за калибровка.**

## Максимално ординатно разстояние:

$$= 0,4 \frac{mm}{m} \times (D_1 m - (2 \times D_2 m))$$

Максимум

$$= 0,0048 \frac{in}{ft} \times (D_1 ft - (2 \times D_2 ft))$$

**Сравнете:** (Вж фигура ⑥)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{ Максимум}$$

## **Пример:**

- $D_1 = 10 m, D_2 = 0,5 m$
- $D_3 = 1,0 mm$
- $D_4 = -1,5 mm$
- $0,4 \frac{mm}{m} \times (10 m - (2 \times 0,5 m)) = 3,6 mm$

## (Максимално ординатно разстояние)

- $(1,0 mm) - (-1,5 mm) = 2,5 mm$
- $2,5 mm \leq 3,6 mm$

**(ПРАВИЛНО, инструментът е калиброван)**

## **Точност на равнинния лъч** (без вертикален лъч) - (Вж фигура ⑦)

- ⑦ Поставете лазерния инструмент, както е показано при включен лазер. Маркирайте точка  $P_1$ .
- ⑦ Завъртете лазерния инструмент на  $180^\circ$  и маркирайте точка  $P_2$ .
- ⑦ Преместете лазерния инструмент в близост до стена и маркирайте точка  $P_3$ .
- ⑦ Завъртете лазерния инструмент на  $180^\circ$  и маркирайте точка  $P_4$ .
- ⑦ Измерете вертикалното разстояние между  $P_1$  и  $P_3$ , за да получите  $D_3$ , както и вертикалното разстояние между  $P_2$  и  $P_4$ , за да получите  $D_4$ .
- Следвайте същите изчисления / пример, както извършихте проверка на точността на вертикалния лъч.

## Точност на хоризонталния лъч (Вж фигура ①)

- ④ Поставете лазерния инструмент, както е показано при включен лазер. Насочете вертикалния лъч към първия ъгъл или избран ориентир. Измерете половината разстояние  $D_1$  и маркирайте точка  $P_1$ .
- ⑤ Завъртете лазерния инструмент и изравнете преден вертикален лазерен лъч с точка  $P_1$ . Маркирайте точка  $P_2$ , там където хоризонталният и вертикалният лъчи се пресичат.
- ⑥ Завъртете лазерния инструмент и насочете вертикалния лъч към втори ъгъл или избран ориентир. Маркирайте точка  $P_3$ , така че вертикално да се подравнява с точки  $P_1$  и  $P_2$ .
- ⑦ Измерете вертикалното разстояние  $D_2$  между най-високата и най-ниската точки.
- Ичислете максималното ординатно разстояние и го сравнете с  $D_2$ .
- Ако  $D_2$  не е по-малко или равно на изчисленото максимално ординатно разстояние, инструментът трябва да бъде върнат на Вашия Stanley дистрибутор за калибровка.

### Максимално ординатно разстояние:

$$= 0,4 \frac{mm}{m} \times D_1 m$$

$$\text{Максимум}= 0,0048 \frac{in}{ft} \times D_1 ft$$

Сравнете: (Вж фигура ④)  
 $D_2 \leq \text{Максимум}$

### Пример:

- $D_1 = 5 m$ ,  $D_2 = 1,0 mm$
- $0,4 \frac{mm}{m} \times 5 m = 2,0 mm$   
(Максимално ординатно разстояние)
- $1,0 mm \leq 2,0 mm$   
(ПРАВИЛНО, инструментът е калиброван)

## Точност на хоризонталния лъч (без вертикален лъч) - (Вж фигура ⑩)

- ⑧ Поставете лазерния инструмент, както е показано при включен лазер. Насочете лазерния инструмент приблизително към първия ъгъл или избран ориентир. Измерете половината разстояние  $D_1$  и маркирайте точка  $P_1$ .
- ⑨ Завъртете и насочете лазерния инструмент приблизително към точка  $P_1$ . Маркирайте точка  $P_2$ , така че вертикално да се подравнява с точка  $P_1$ .
- ⑩ Завъртете лазерния инструмент и го насочете приблизително към втори ъгъл или избран ориентир. Маркирайте точка  $P_3$ , така че да се подравнява вертикално с точките  $P_1$  и  $P_2$ .
- ⑪ Измерете вертикалното разстояние  $D_2$  между най-високата и най-ниската точки.
- Следвайте същите изчисления / пример, както извършихте проверка на точността на вертикалния лъч.

## Точност на вертикалния лъч

### (Вж фигура ⑩)

- ⑫ Измерете височината на избран ориентир, за да получите разстояние  $D_1$ . Поставете лазерния инструмент, както е показано при включен лазер. Насочете вертикалния лъч към ориентира. Маркирайте точки  $P_1$ ,  $P_2$  и  $P_3$ , както е показано.
- ⑬ Преместете лазерния инструмент противоположно на ориентира и приравните същия вертикален лъч с  $P_2$  и  $P_3$ .
- ⑭ Измерете хоризонталните разстояния между  $P_1$  и вертикалният лъч от втората позиция.
- Ичислете максималното ординатно разстояние и го сравнете с  $D_2$ .
- Ако  $D_2$  не е по-малко или равно на изчисленото максимално ординатно разстояние, инструментът трябва да бъде върнат на Вашия Stanley дистрибутор за калибровка.



**Максимално ординатно разстояние:**

$$= 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1, \text{m}$$

Максимум

$$= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1, \text{ft}$$

**Сравнете: (Вж фигура ②)**

$$D_2 \leq \text{Максимум}$$

**Пример:**

- $D_1 = 3 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$   
(Максимално ординатно разстояние:)
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$   
(ПРАВИЛНО, инструментът е калиброван)

## **Спецификации**

### **Лазерен инструмент**

	<b>SLL360 (77137)</b>
Точност на нивелиране:	$\pm 4 \text{ mm} / 10 \text{ m}$
Хоризонтална / вертикална точност	$\pm 4 \text{ mm} / 10 \text{ m}$
Компенсаторен диапазон:	$\pm 4^\circ$
Работно разстояние:	10 m
Лазерен клас:	Клас 1 (IEC/EN60825-1)
Лазерна дължина на вълната	635 nm
Работен режим (при включени всички лъчи):	8 часа (алкални)
Източник на захранване:	3 x "AA" батерии (LR6)
Оценка степента на защита (IP):	IP54
Температурен диапазон на употреба:	-10° C ~ +50° C
Температурен диапазон на съхранение:	-25° C ~ +70° C

- Protecție
- Descrierea produsului
- Aplicații
- Tastatură, modele și LED
- Baterii și alimentare
- Setare
- Utilizare
- Verificarea preciziei și calibrării
- Date tehnice

următoarele tipuri de etichete pentru a vă ajuta să identificați categoria laserului și pentru siguranța dvs. Vă rugăm să consultați **Manualul produsului** pentru detalii specifice ale unui anumit model de produs.



IEC/EN 60825-1



Capacitate maximă: 51 mW @ 630 - 670 nm

## Protecția utilizatorului



### **AVERTISMENT:**

- Înainte de utilizarea acestui produs, se vor studia cu atenție **Normele de protecție și Manualul de utilizare**. Persoana care răspunde de aparat trebuie să ia toate măsurile necesare pentru ca utilizatorii acestuia să înțeleagă și să respecte aceste instrucțiuni.



### **ATENȚIE:**

- Aveți grijă să nu vă expuneți ochii la fascicoul laser emis (sursa de lumină roșie), în timp ce unitatea de laser funcționează. Expunerea la fascicoul laser pentru un timp îndelungat poate fi dăunătore ochilor.



### **ATENȚIE:**

- Este posibil să se furnizeze o pereche de ochelari în unele cutii cu uleiute ale laserului. Aceștia NU au un certificat de garanție pentru siguranță. Acești ochelari sunt utilizati DOAR pentru a crește vizibilitatea fascicoului în medii mai luminoase sau la distanțe mai mari de sursa laser.

Păstrați toate secțiunile manualului pentru a le putea consulta ulterior.



### **ATENȚIE:**

- Unitatea de laser este prevăzută cu

## Prezentare generală a produsului

### **Figura A – Unealta laser**

1. Fereastră pentru razele orizontale și verticale fata
2. Pendul/ Incuietoare pentru transport
3. Ferestre pentru raze cu acoperire orizontală 360°
4. Tastatura
5. Capac pentru baterie
6. Sistem de prindere 5/8 - 11
7. Sistem de prindere 1/4 - 20

### **Figura B – Locația bateriei unelei laser**

Capac pentru baterie  
Baterii - 3 x "AA" (LR6) (Incluse)

### **Figura C - Pendul / Poziții pentru incuietoarea pentru transport**

### **Figura D - Tastatura**

### **Figura E – Moduri laser**

### **Figura F – Mod manual**

### **Figura G – Acuratetea razei de nivel**

### **Figura H – Acuratetea razei de nivel (fara raza verticala)**

### **Figura J – Acuratetea razei orizontale**

### **Figura K – Acuratetea razei orizontale (o singura raza)**

### **Figura L – Acuratetea razei verticale**



# Aplicații

## Vertical

- Folosind fasciculul laser vertical, fixați un plan de referință vertical.
- Poziționați obiectul(ele) dorit(e) până când este(sunt) aliniate cu planul de referință vertical, asigurându-vă astfel că obiectul(ele) este(sunt) poziționat(e) vertical.

## Nivel orizontal

- Folosind fasciculul laser orizontal, fixați un plan de referință orizontal.
- Poziționați obiectul(ele) dorit(e) până când este(sunt) aliniat(e) cu planul de referință orizontal, asigurându-vă astfel că obiectul(ele) este(sunt) poziționat(e) orizontal.

## Încadrare

- Folosind fasciculele de laser verticale și orizontale stabiliți un punct unde fasciculul vertical se intersecțează cu cel orizontal.
- Poziționați obiectul(ele) dorit(e) până când este(sunt) aliniate atât cu fasciculele de laser verticale cât și cu cele orizontale astfel încât obiectul(ele) să fie încadrat(e).

## Mod de autonivelare dezactivat

(Vezi figura C și F)

- Dezactivarea funcției de autonivelare permite laserului să proiecteze un fascicul inflexibil în orice direcție.

## Tastatura, Moduri și LED

### Tastaturi (Vezi figura D)

 Putere PORNIT / OPRIT / Tasta pentru mod

### Moduri (Vezi figura E)

#### Moduri disponibile

- Linie orizontală (Fata)
- Toate liniile orizontale (Acoperire 360°)
- Toate liniile orizontale și verticale
  - Doar linie verticală
  - Toate razele OPRITE

 LED-uri (Vezi figura D)

### LEDul pentru Putere - VERDE solid

- Puterea este PORNITA

### LEDul pentru putere - Clipeste ROSU

- Bateria scazută

### LEDul pentru putere - ROSU solid

- Înlocuită cu baterii noi/reîncarcate

### LEDul pentru incuietoare - ROSU solid

- Incuietoarea pendul este PORNITA

### LEDul pentru incuietoare - Clipeste ROSU

- În afara sferei de compensare

## Baterii și alimentare

### Instalarea / Îndepărțarea bateriilor

(Vezi figura B)

#### Sculă cu laser

- Întoarceți scula cu laser cu fundul în sus. Se deschide compartimentul pentru baterii apăsând și culisând spre exterior capacul.
- Se instalează / îndepărtează bateriile. Poziționați corect bateriile atunci când le introduceți în unitatea laser.
- Se închide și se blochează capacul de la compartimentul de baterii prin culisare spre interior până când este închis complet.



#### AVERTISMENT:

- Pentru a introduce corect bateriile, verificați cu grijă polaritatea + / - arătată în carcasa acestora. Bateriile trebuie să fie de același tip și capacitate. Nu folosiți o combinație de b

# Instalare

- Plasati unealta laser pe o suprafață plană, stabila.
- Daca folositi funcția de auto nivelare miscati pendulul / incuietoarea pentru transport la poziția neblocat. Unealta laser trebuie apoi sa fie pozitionata în poziția sa verticală pe o suprafață care este în sferă de compensare specificată.
- Unealta laser poate fi plasată în orice orientare și poate fi funcțională doar cand pendulul / incuietoarea pentru transport este în poziția blocată.

## **Prinderea accesoriilor**

- Poziționați accesoriul într-un loc unde nu va fi ușor deranjat și lângă locația centrală a zonei de măsurat.
- Instalați accesoriul cum se cere. Ajustați poziționarea pentru a vă asigura că baza accesoriului este lângă orizontală (în sferă de compensare a uneltelelor laser).
- Prindeți unealta laser de accesoriu folosind metoda de fixare potrivită pentru folosirea acestei combinații accesoriu/unealta laser.



### **ATENȚIE:**

- Nu lasați unealta laser nesupravegheata pe un accesoriu fără să strângeti complet surubul de fixare. În cazul în care nu faceți acest lucru, aceasta poate duce la caderea unelei laser și sustinerea unei posibile deteriorări.

### **NOTA:**

- Este buna practica sa sprijiniti intotdeauna unealta laser cu o mana cand plasati sau indepartati unealta laser de un accesoriu.

# Utilizare

### **REȚINETI:**

- Vezi **Descrierile LED** pentru indicații pe parcursul funcționării.
- Înainte de a utiliza unitatea laser, verificați întotdeauna că funcționează cu precizia.
- În modul de funcționare manuală, funcția de autoreglare este OPRITĂ. Nu se garantează că precizia fascicoului este la nivel.
- Unitatea laser va indica dacă se află în afara

ariei de compensare. Consultați **Descrierile LED**. Se reposiționează unitatea laser astfel încât să fie mai aproape de nivel.

- Când nu este în funcție, asigurați-vă că scula cu laser este OPRITĂ și că mecanismul de blocare a pendulului este în poziția blocată.

### **Alimentare**

- Apăsați pentru a PORNI scula cu laser.
- Pentru OPRIREA sculei cu laser, apăsați în mod repetat până când se selectează modul OPRIT **SAU** apăsați și țineți apăsat timp de ≥ 3 secunde pentru OPRIREA sculei cu laser în orice mod de funcționare.

### **Mod**

- Apăsați în mod repetat pentru navigarea prin modurile disponibile.
- Autonivelare / Mod de funcționare manuală (Vezi figurile C și F)**
- Mecanismul de blocare a pendulului de la scula cu laser trebuie să fie mutat în poziția blocată pentru a permite autonivelarea.
  - Scula cu laser poate fi folosită cu mecanismul de blocare a pendulului în poziția blocată atunci când este necesară poziționarea sculei cu laser în unghiuri variate față de linii sau puncte nenivelate de proiecție.

# Verificarea preciziei și calibrării

### **RETINEȚI:**

- Unitățile laser sunt sigilate și calibrate din fabrică la valorile precise specificate.
- Se recomandă efectuarea verificării de calibrare înainte de prima utilizare și apoi periodic în timpul utilizării viitoare.
- Unitatea laser trebuie verificată cu regularitate pentru a se asigura acuratețea acesteia, mai ales pentru poziționări precise.
- **Mecanismul de blocare în timpul transportării** trebuie să fie în poziția blocată pentru a permite autonivelarea sculei cu laser înainte de verificarea preciziei.

## Acuratetea razei de nivel

(Vezi figura ④)

- ④ Plasati unealta laser asa cum este aratat cu laserul PORNIT. Marcati punctul  $P_1$  la cruce.
- ⑤ Rotiti unealta laser  $180^\circ$  si marcati punctul  $P_2$  la cruce.
- ⑥ Mutati unealta laser aproape de perete si marcati punctul  $P_3$  la cruce.
- ⑦ Rotiti unealta laser  $180^\circ$  si marcati punctul  $P_4$  la cruce.
- ⑧ Masurati distanta verticala dintre  $P_1$  si  $P_3$  pentru a obtine  $D_3$  si distanta verticala dintre  $P_2$  si  $P_4$  pentru a obtine  $D_4$ .
- Calculati distanta maxima de compensare si comparati cu diferența  $D_3$  and  $D_4$  cum este aratat in ecuatie.
- **Daca suma nu este mai mica decat sau egala cu distanta maxima de compensare calculata, unealta trebuie returnata la distribuitorul dumneavoastra Stanley pentru calibrare.**

### Distanta maxima de compensare:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (D_1, \text{m} - (2 \times D_2, \text{m}))$$

Maxim

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times (D_1, \text{ft} - (2 \times D_2, \text{ft}))$$

### Comparati: (Vezi figura ⑤)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{Maxim}$$

**Exemplu:**

- $D_1 = 10 \text{ m}, D_2 = 0,5 \text{ m}$
- $D_3 = 1,0 \text{ mm}$
- $D_4 = -1,5 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (10 \text{ m} - (2 \times 0,5 \text{ m})) = 3,6 \text{ mm}$

**(Distanta maxima de compensare)**

- $(1,0 \text{ mm}) - (-1,5 \text{ mm}) = 2,5 \text{ mm}$
- $2,5 \text{ mm} \leq 3,6 \text{ mm}$

**(ADEVARAT, unealta este calibrata)**

## Acuratetea razei de nivel

(Fara raza verticala) - (Vezi figura ⑩)

- ⑨ Plasati unealta laser asa cum este aratat cu laserul PORNIT. Marcati punctul  $P_1$ .
- ⑩ Rotiti unealta laser  $180^\circ$  si marcati punctul  $P_2$ .
- ⑪ Mutati unealta laser aproape de perete si marcati punctul  $P_3$ .
- ⑫ Rotiti unealta laser  $180^\circ$  si marcati punctul  $P_4$ .
- ⑬ Masurati distanta verticala dintre  $P_1$  si  $P_3$  pentru a obtine  $D_3$  si distanta verticala dintre  $P_2$  si  $P_4$  pentru a obtine  $D_4$ .
- Urmati aceleasi calcule / exemplu ca atunci cand acuratetea a fost verificata cu raza verticala.

## Acuratetea razei orizontale

(Vezi figura ⑪)

- ⑭ Plasati unealta laser asa cum este aratat cu laserul PORNIT. Tintiti raza verticala catre primul colt sau un punct de referinta setat. Masurati jumata din distanta  $D_1$  si marcati  $P_1$ .
- ⑮ Rotiti unealta laser si aliniati raza laser vertical fata cu punctul  $P_1$ . Marcati punctul  $P_2$  unde se incruceaza razele laser orizontale si verticale.
- ⑯ Rotiti unealta laser si tintiti raza vertical catre al doilea colt sau punctul de referinta setat. Marcati punctul  $P_3$  astfel incat sa fie vertical in linie cu punctele  $P_1$  si  $P_2$ .
- ⑰ Masurati distanta verticala  $D_2$  dintre punctul cel mai inalt si punctul cel mai jos.
- Calculati distanta maxima de compensare si comparati cu  $D_2$ .
- **Daca  $D_2$  nu este mai mic decat sau egal cu distanta maxima de compensare calculata, unealta trebuie returnata la distribuitorul dumneavoastra Stanley pentru calibrare.**

### Distanța maxima de compensare:

$$\begin{aligned} &= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1, \text{m} \\ \text{Maxim} \\ &= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1, \text{ft} \\ \text{Comparati: } &(\text{Vezi figura } \textcircled{i}) \\ D_2 &\leq \text{Maxim} \end{aligned}$$

#### **Exemplu:**

- $D_1 = 5 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$   
*(Distanța maxima de compensare)*
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$   
*(ADEVARAT, unealta este calibrata)*

### **Acuratetea razei orizontale**

*(Fara raza verticala) - (Vezi figura \textcircled{k})*

-  Plasati unealta laser asa cum este aratat cu laserul PORNIT. Tintiti aproximativ unealta laser catre primul colt sau un punct de referinta setat. Masurati jumata din distanta  $D_1$ , si marcati punctul  $P_1$ .
-  Rotiti si tintiti aproximativ unealta laser catre punctul  $P_1$ . Marcati punctul  $P_2$  astfel incat sa fie vertical in linie cu punctul  $P_1$ .
-  Rotiti unealta laser si tintiti aproximativ catre al doilea colt sau punct de referinta setat. Marcati punctul  $P_2$  astfel incat sa fie vertical in linie cu punctele  $P_1$  si  $P_2$ .
-  Masurati distanta verticala  $D_1$ , dintre punctul cel mai inalt si cel mai jos.
- Urmati aceleasi calcule/ exemplu ca atunci cand acuratetea a fost verificata cu raza verticala.

### **Acuratetea razei verticale**

*(Vezi figura \textcircled{l})*

-  Masurati inaltimea unui punct de referinta pentru a obtine distanta  $D_1$ . Plasati unealta laser asa cum este aratat cu laserul PORNIT. Tintiti raza verticala catre punctul de referinta. Marcati punctele  $P_1, P_2$  si  $P_3$  dupa cum este aratat.
-  Mutati unealta laser catre partea opusa a punctului de referinta si aliniasi aceeasi raza verticala cu  $P_2$  si  $P_3$ .
-  Masurati distantele orizontale dintre  $P_1$  si raza verticala de la a doua locatie.
- Calculati distanta maxima de compensare si comparati cu  $D_2$ .
- **Daca  $D_2$  nu este mai mic decat sau egal cu distanța maxima de compensare calculată, unealta trebuie returnată la distribuitorul dumneavoastra Stanley pentru calibrare.**

### Distanța maxima de compensare:

$$\begin{aligned} &= 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1, \text{m} \\ \text{Maxim} \\ &= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1, \text{ft} \end{aligned}$$

*(Comparati: (Vezi figura \textcircled{i})*

$$D_2 \leq \text{Maxim}$$

#### **Exemplu:**

- $D_1 = 3 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$   
*(Distanța maxima de compensare)*
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$   
*(ADEVARAT, unealta este calibrata)*

## Specificatii

### Unealta laser

	<b>SLL360 (77137)</b>
Acuratete nivelare:	± 4 mm / 10 m
Acuratete orizontal / vertical:	± 4 mm / 10 m
Sfera de compensare:	± 4°
Distanta de lucru:	10 m
Clasa laser:	Clasa1 ( <i>IEC/EN60825-1</i> )
Lungimea de unde laser	635 nm
Timp de operare (Toate laserele PORNITE):	8 ore ( <i>Alkaline</i> )
Sursa de putere:	3 x baterii "AA" ( <i>LR6</i> )
Evaluare IP:	IP54
Sfera temperaturi de operare:	-10° C ~ +50° C
Sfera temperaturi de depozitare:	-25° C ~ +70° C

- Ohutus
- Tooto kirjeldus
- Rakendusalad
- Klaviatuur, režiimid ja LED
- Patareid ja toide
- Seadistamine
- Kasutamine
- Täpsuse kontrollimine ja kalibreerimine
- Tehnilised andmed



IEC/EN 60825-1

Toote tutvustusKasutaja ohutus**HOIATUS:**

- Lugege enne toote kasutamist tähelepanelikult **ohutusjuhiseid ja kasutusjuhendeid**. Instrumendi eest vastutav isik peab tagama, et kõik kasutajad mõistaksid ja järgiksid neid juhiseid.

**ETTEVAATUST:**

- Vältige laser tööriista töötamise ajal laserikiire (punase valgusallikaga) silma paistmist. Laserikiire silma paistmine pikema aja vältel võib teie silmi kahjustada.

**ETTEVAATUST:**

- Mõne laser tööriistaga võivad kaasas olla kaitseprillid. Need ei OLE sertifitseeritud kaitseprillid. Neid prille kasutatakse AINULT kiire nähtavuse parandamiseks heledamas keskkonnas või valgusalikast kaugemal.

Hoidke kasutusjuhend alles.

**HOIATUS:**

- Lasertööristatele on paigutatud järgmised sildid, et teavitada teid mugavuse ja turvalisuse huvides laseri klassist. Palun lugege **toote kasutusjuhendit** konkreetse tootemudeli spetsifiliste omaduste kohta.(Tekst on tölgitud siin oma mugavuse)

**Joonis A** – laserseade

1. Esimese horisontaalse ja vertikaalse kiire aken
2. Pendel / transpordilukk
3. 360° horisontaalkiire aknad
4. Klaviatuur
5. Patareikate
6. 5/8 - 11 paigalduskeere
7. 1/4 - 20 paigalduskeere

**Joonis B** – laserseadme patareikoht

5. Patareikate
6. Patareid - AA, 3 tk (*LR6*) (komplektis)

**Joonis C** - Pendli / transpordiluku asukohad**Joonis D** - Klahvid**Joonis E** – Laserirežiimid**Joonis F** - Käsirežiim**Joonis G** - Loodimiskiire täpsus**Joonis H** - Loodimiskiire täpsus (*ilmra vertikaalkirira*)**Joonis J** - Horisontaalkiire täpsus**Joonis K** - Horisontaalkiire täpsus (*üks kiir*)**Joonis L** - Vertikaalkiire täpsus

# Rakendusalad

## Püstpind

- Vertikaalse laserikiire abil saate määrata vertikaalse tasapinna.
- Paigutage soovitud objektid nii, et need ühtiks vertikaalse referentstasapinnaga, tagamaks, et objektid on püstloodis.

## Rõhtpind

- Horisontaalse laserikiire abil saate määrata horisontaalse referentstasapinna.
- Paigutage soovitud objektid nii, et need ühtiks horisontaalse referentstasapinnaga, tagamaks, et objektid on loodis.

## Ruut

- Kasutades nii vertikaalset kui horisontaalset laserikiirt määrata punkt, kus vertikaalne ja horisontaalne kiir ristuvad.
- Paigutage soovitud objektid nii, et need ühtiks nii vertikaalse kui horisontaalse laserikiirega, tagamaks, et objektid on täisnurksed.

## Iseloodimine keelatud

(vt joonis ④ ja ⑤)

- Iseloodimisfunktsooni keelamine võimaldab laserseadmel projitseerida püsiva laserikiire mis tahes suunas.

## Klahvid, režiimid ja valgusdiood

### Klahvid (vt joonis ⑥)



Toitelülit / režiimiklahv

### Režiimid (vt joonis ⑦)



Kasutatavad režiimid

- Horisontaaljoon (ees)
- Kõik horisontaaljooned (360°)
- Kõik horisontaal- ja vertikaaljooned
- Ainult vertikaaljoon
- öik jooned väljalülitatud

## Valgusdioodid (vt joonis ⑧)



Toite valgusdiood - roheline põleb

- Sisse lülitatud

Toite valgusdiood - punane vilgub

- Patareid on tühjenemas

Toite valgusdiood - punane põleb

- Pange uued patareid/akud



Luku valgusdiood - punane põleb

- Pendli lukk on sisselülitatud

Iseloodimine on väljalülitatud

Luku valgusdiood - punane vilgub

- Kompenseerimispriirkonnast väljas

## Patareid ja toide

### Patareide paigaldamine/ eemaldamine

(vt joonis ⑨)

#### Laser tööriist

- Keerake laser tööriist ümber. Avage patareisahtli kate, seda vajutades ja välja lükates.
- Patareide paigaldamine/eemaldamine Paigaldage patareid õiges suunas.
- Sulgege ja lukustage patareisahtli kate, lükates seda, kuni see on kindlalt suljetud.



#### HOIATUS!

- Jälgige tähelepanelikult patareide pesas olevaid märgistusi (+) ja (-), et paigutada patareid õigesti. Patareid peavad olema samatüüpilised ja sama pingega. Ärge kasutage patareisid, millel on alles jääenud erinevad laengud.

# Ülesseadmine

- Asetage laserseade tasasele, stabiilisele pinnaile.
- Kui te kasutate automaatset loodimisfunktsiooni, seadke pendli/transpordilukk vabastatud asendisse. Laserseade tuleb paigutada püstasendisse pinnaile, mis vastab kompenseerimispriirkonna tingimustele.
- Laserseadme võib asetada mis tahes suunaliselt, kuid see töötab vaid siis, kui pendli/transpordi lukk on lukustatud asendis.

## **Aluste paitaldamine**

- Asetage alus mõõdetavaala keskele, kohta, kus see on kaitstud häirimise eest.
- Seadke alus vajalikku asendisse. Reguleerige alus ligikaudu horisontaalseks (laserseadme kompenseerimispriirkonna piiresse).
- Asetage laserseade antud aluse/laserseadme kombinatsioonile vastavat kinnitusviisi kasutades alusele.



### **ETTEVAATUST!**

- Ärge jätkake alusele asetatud laserseadet järelevalveta, kui laserseade pole korralikult alusele kinnitatud. Vastel korral võib laserseade kukkuda ja tösiselt kahju saada.

### **MÄRKUS**

- Laserseadet alusele paigaldades või sellelt eemaldades tuleks laserseadet alati ühe käega toetada.

## **Kasutamine**

### **MÄRKUS.**

- Vt jaost **LED kirjeldused**, et näha kasutamisel kuvatavaid näitusid.
- Enne lasertööriista kasutamist kontrollige alati selle täpsust.
- Manuaalrežiimis on iseloodimine VÄLJA lülitatud. Horisontaalse kiire täpsus pole tagatud.
- Lasertööriist näitab, kui see on väljaspool kompensatsioonilulatust. Vt jaost **LED kirjeldused**. Paigutage lasertööriist ümber, et see oleks horisontaalsem.
- Kui lasertööriist pole kasutusel, siis lülitage see VÄLJA ja seadke pendlikukk lukustatud asendisse.

### Toide

- Lasertööriista SISSE lülitamiseks vajutage nuppu .
- Lasertööriista VÄLJA lülitamiseks vajutage korduvalt nuppu kuni valitud on režiim VÄLJAS **VÖI** vajutage ja hoidke nuppu ≥ 3 sekundit, et lasertöörist mis tahes režiimis töötades VÄLJA lülitada.

### Režiim

- Vajutage korduvalt nuppu , et saadaolevaid režiime lehitseta.

### Iseloodimis-/manuaalrežiim

(vt joonis ja )

- Iseloodimise lubamiseks tuleb lasertööriista pendlikukk lülitada lukustamata asendisse.
- Lasertööriista saab kasutada, pendel lukustatud asendis, kui sellega on vaja töötada erinevate nurkade all mitterõhtsate sirgjoonte või punktide projisseerimiseks.

## **Täpsuse kontrollimine ja kalibreerimine**

### **MÄRKUS.**

- Lasertööriistad on tehased pitseeritud ja kalibreeritud spetsifikatsioonis näidatud täpsusega.
- Soovitatav on kalibreeringut enne esmakordset kasutamist ja perioodiliselt kontrollida.
- Lasertööriista täpsust tuleb regulaarselt kontrollida, eriti täpsete plaanide korral.
- **Transpordilukk peab olema lukustamata asendis, et võimaldada lasertööriistal enne täpsuse kontrollimist ennast loodida.**

## Loodimiskiire täpsus

(vt joonis ⑥)

- ④ Asetage laserseade näidatud asendisse ja lülitage laser sisse. Märkige ära punkt P<sub>1</sub> ristil.
- ④ Pöörake laserseadet 180° kraadi ja märkige ära punkt P<sub>2</sub> ristil.
- ④ Siirdage laserseade seisina lähedale ja märkige ära punkt P<sub>3</sub> ristil.
- ④ Pöörake laserseadet 180° kraadi ja märkige ära punkt P<sub>4</sub> ristil.
- ④ Möötke vertikaalne vahemaa D<sub>3</sub> punktide P<sub>1</sub> ja P<sub>3</sub> vahel ning vertikaalne vahemaa D<sub>4</sub> punktide P<sub>2</sub> ja P<sub>4</sub> vahel.
- Arvutage välja maksimaalne nihe ning võrrelge seda D<sub>3</sub> ja D<sub>4</sub> erinevusega vastavalt võrrandile.
- Kui tulemus ei ole väiksem või võrdne arvutatud maksimaalse nihkega, tuleb seade viia kalibreerimiseks Stanley esindusse.

### Maksimaalne hihe:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (D_1 \text{ m} - (2 \times D_2 \text{ m}))$$

Maksimum

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times (D_1 \text{ ft} - (2 \times D_2 \text{ ft}))$$

### Võrdlus: (vt joonis ⑤)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{Maksimum}$$

#### Näide

- D<sub>1</sub> = 10 m, D<sub>2</sub> = 0,5 m
- D<sub>3</sub> = 1,0 mm
- D<sub>4</sub> = -1,5 mm
- 0,4  $\frac{\text{mm}}{\text{m}}$  x (10 m - (2 x 0,5 m)) = 3,6 mm

(Maksimaalne hihe)

- (1,0 mm) - (-1,5 mm) = 2,5 mm
- 2,5 mm ≤ 3,6 mm

(ÖIGE, seade on kalibreeritud)

## Loodimiskiire täpsus

(Ilma vertikaalkiireta) - (vt joonis ⑧)

- ④ Asetage laserseade näidatud asendisse ja lülitage laser sisse. Märkige ära punkt P<sub>1</sub>.
- ④ Pöörake laserseadet 180° kraadi ja märkige ära punkt P<sub>2</sub>.
- ④ Siirdage laserseade seisina lähedale ja märkige ära punkt P<sub>3</sub>.
- ④ Pöörake laserseadet 180° kraadi ja märkige ära punkt P<sub>4</sub>.
- ④ Möötke vertikaalne vahemaa D<sub>3</sub> punktide P<sub>1</sub> ja P<sub>3</sub> vahel ning vertikaalne vahemaa D<sub>4</sub> punktide P<sub>2</sub> ja P<sub>4</sub> vahel.
- Edasi järgjole vertikaalkiire täpsuse kontrollimise arvutusi/näidet.

## Horisontaalkiire täpsus

(vt joonis ⑨)

- ④ Asetage laserseade näidatud asendisse ja lülitage laser sisse. Suunake vertikaalkiir esimese nurga või valitud lähtepunkti poolte. Möötke ära pool kaugusest D<sub>1</sub> ning märkige ära punkt P<sub>1</sub>.
- ④ Pöörake laserseadet ja seadke esimene vertikaalne laserkiir kohakuti punktiga P<sub>1</sub>. Märkige ära punkt P<sub>2</sub>, kus horisontaalne ja vertikaalne laserkiir ristuvad.
- ④ Pöörake laserseadet ja suunake vertikaalkiir teise nurga või valitud punkti poolte. Märkige ära punkt P<sub>3</sub> vertikaaljoonel punktide P<sub>1</sub> ja P<sub>2</sub> vahel.
- ④ Möötke ära vertikaalne vahemaa D<sub>2</sub> kõrgeima ja madalaima punkti vahel.
- Arvutage välja maksimaalne nihe ja võrrelge seda väärtusega D<sub>2</sub>.
- Kui D<sub>2</sub> ei ole väiksem või võrdne arvutatud maksimaalse nihkaga, tuleb seade viia kalibreerimiseks Stanley esindusse.

### Maksimaalne hihe:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m}$$

Maksimum

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

### Võrdlus: (vt joonis ⑩)

$$D_2 \leq \text{Maksimum}$$

#### Näide

- D1 = 5 m, D2 = 1,0 mm
- 0,4  $\frac{\text{mm}}{\text{m}}$  x 5 m = 2,0 mm
- (Maksimaalne hihe)
- 1,0 mm ≤ 2,0 mm

(ÖIGE, seade on kalibreeritud)

## Horisontaalkiire täpsus

(Ilma vertikaalkiireta- (vt joonis ④))

- ④ Asetage laserseade näidatud asendisse ja lülitage laser sisse. Suunake lasersade ligikaudu esimese nurga või valitud lähtepunkti poole. Mõõtke ära pool kaugusest  $D_1$  ning märkige ära punkt  $P_1$ .
- ④ Pöörake laserseadet ja suunake ligikaudu punktile  $P_1$ . Märkige ära punkt  $P_2$ , mis peab olema punkti  $P_1$  läbival vertikaaljoonel.
- ④ Pöörake laserseadet ja suunake ligikaudu teise nurga või valitud pundi poole. Märkige ära punkt  $P_3$  vertikaaljoonel punktide  $P_1$  ja  $P_2$  vahel.
- ④ Mõõtke ära vertikaalne vahemaa  $D_2$  kõrgeima ja madalaima punkti vahel.
- Edasi järgige vertikaalkiire täpsuse kontrollimise arvutusi/näidet.

## Vertikaalkiire täpsus

(vt joonis ⑤)

- ⑤ Mõõtke ära lähtepunkti kõrgus, et saada vahemaa  $D_1$ . Asetage laserseade näidatud asendisse ja lülitage laser sisse. Suunake vertikaalkuur lähtepunktile. Märkige ära punktid  $P_1$ ,  $P_2$  ja  $P_3$  vastavalt joonisele.
- ⑤ Paigutage lasertööriist lähtepunkti vastu ja seadke sama vertikaalkiir kohakuti punktidega  $P_2$  ja  $P_3$ .
- ⑤ Mõõtke ära horisontaalne vahemaa punkti  $P_1$  ja teise koha vertikaalkiire vahel.
- Arvutage välja maksimaalne nihe ja võrrelge seda väärtsusega  $D_2$ .
- Kui  $D_2$  ei ole väiksem või võrdne arvutatud maksimaalse nihkega, tuleb seade viia kalibreerimiseks Stanley esindusse.

### Maksimaalne nihe:

$$= 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1, \text{m}$$

Maksimum

$$= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1, \text{ft}$$

### Võrdlus: (vt joonis ⑤)

$$D_2 \leq \text{Maksimum}$$

#### Näide

- $D_1 = 3 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$   
*(Maksimaalne nihe)*
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$   
*(ÖIGE, seade on kalibreeritud)*



## Tehnilised andmed

### Laserseade

	<b>SLL360 (77137)</b>
Loodimistäpsus:	± 4 mm / 10 m
Horisontaalne/vertikaalne täpsus	± 4 mm / 10 m
Kompenseerimispíirkond:	± 4°
Töökaugus::	10 m
Laseri klass:	Klass 1 ( <i>IEC/EN60825-1</i> )
Laseri lainepeikkus	635 nm
Tööaeg (kõik laserid sisselülitatud):	8 tundi ( <i>leelispatareiga</i> )
Toiteallikas:	3 x AA patareib ( <i>LR6</i> )
IP:	IP54
Töökeskkonna temperatuur:	-10° C ~ +50° C
Säilituskeskkonna temperatuur:	-25° C ~ +70° C

- Drošība
- Ierīces pārskats
- Izmantošanas veidi
- Tastatūra, režīmi un indikatori
- Baterijas un bateriju uzlādes līmenis
- Iestatīšana
- Izmantošana
- Precizitātes pārbaude un kalibrēšana
- Specifikācijas

## Naudotojo sauga



### ISPĒJIMAS:

- Prieš naudodami šī gamīnī atidzījai perskaitykite **saugos instrukcijas ir gaminī vadovā**. Už šī prietaisā atsakings asmuo privalo užtikrinti, kad visi naudotojai suprastūrū ir laikytusi šīs nurodymu.



### ATSARGIAI:

- Kai naudojamas lazerinis īrankis, saugokitės, kad skleidžiamo lazerio spindulio (raudonos šviesos šaltinio) nenukreiptumėte į akis. Ilgalaikis lazerio spindulio poveikis gali būti žalingas jūsų akims.



### ATSARGIAI:

- Kai kuriuoose lazerinių īrankių rinkiniuose gali būti pridedami akiniai. Tai NERA sertifikuoti apsauginiai akiniai. Šie akiniai naudojami TIK spindulio matomumui pagerinti šviesnesnėje aplinkoje arba esant toliau nuo lazerio šaltinio.

Visas šio vadovo dalis pasilikite, jei jū norētumėte peržiūrēti atetyje.



### DĒMESIO:

- Tokios etiketēs yra kljuojamos ant lazerinio īrankio, kad nurodytu lazerio klasę jūsų patogumui ir saugai užtikrinti. Duomenys apie konkrētu gamīnī modeli ieškokite **gaminī vadove**. (Jūsu ērtibām šeit ir nodrošināts teksta tulkojums)



IEC/EN 60825-1



## Produkta pārskats

### Attēls A - Lāzerinstruments

1. Logs priekšējiem horizontālajiem un vertikālajiem stariem
2. Svārsts / Kustību aizturis
3. Logi 360° horizontāliem seguma stariem
4. Tastatūra
5. Bateriju vāks
6. 5/8 - 11 vītnēs balsts
7. 1/4 - 20 vītnēs balsts

### Attēls B - Lāzerinstrumenta bateriju atrašanās vieta

8. Baterijas - 3 x "AA" (LR6) (*Iekļautas komplektā*)
5. Bateriju vāks

### Attēls C - Svārstību / Kustību aizturis

### Attēls D - Tastatūra

### Attēls E - Lāzera režīms

### Attēls F - Manuālais režīms

### Attēls G - Līmenrāža precizitāte

### Attēls H - Līmenrāža precizitāte (Bez vertikālā stara)

### Attēls J - Horizontālā stara precizitāte

### Attēls K - Horizontālā stara precizitāte (Viens stars)

### Attēls L - Vertikālā stara precizitāte

# Izmantošanas veidi

## **Svērteja tipa stars**

- ar vertikālo lāzera staru izveidojiet vertikālu atsauces projekciju.
- Izvietojet vajadzīgo(-s) objektu(-s), līdz panāklat izlīdzinājumu ar vertikālo atsauces projekciju, lai nodrošinātu, ka objekts(-i) ir novietots vertikāli.

## **Horizontāli**

- ar horizontālo lāzera staru izveidojiet horizontālu atsauces projekciju.
- Izvietojet vajadzīgo(-s) objektu(-s), līdz tie ir saskaņoti ar horizontālo atsauces projekciju, lai nodrošinātu, ka objekts(-i) ir līmenoti.

## **Taisnā leņķī**

- izmantojot vertikālo un horizontālo lāzera staru, izveidojiet punktu, kur krustojas vertikālais un horizontālais stars.
- Izvietojet vajadzīgo(-s) objektu(-s), līdz tie ir izlīdzināti ar vertikālo un horizontālo lāzera staru, lai nodrošinātu, ka objekts(-i) ir taisnā leņķī.

## **Pašlīmeņošanas režīms atspējots**

(Skat. attēlus © un Ⓜ)

- pašlīmeņošanas funkcijas atspējošana ļauj lāzera ierīcei projicēt nekustīgu lāzera staru jebkurā virzienā.

## **Tastatūra, Režīmi un LED**

### **Tastatūra** (Skatīt zīmējumu Ⓛ)



**Strāvas padeve IESLĒGTA (ON) /  
IZSLĒGTA (OFF) / Režīmu taustiņš**

### **Režīmi** (Skatīt zīmējumu Ⓛ)

#### **Pieejamie režīmi**

- Linha horizontal (Frontal)
- Horizontālā līnija (Priekšā)
  - Visas horizontālās līnijas ( $360^{\circ}$  segums)
  - Visas horizontālās un vertikālās līnijas
  - Tikai vertikālā līnija
  - Visi stari IZSLĒGTI

### **LED** (Skatīt zīmējumu Ⓛ)

## **Strāvas padeves LED** - Nepārtraukta ZAĻĀ



- Strāvas padeve ir IESLĒGTA

## **Strāvas padeves LED** - Mirgojoša SARKANA

- Baterija gandrīz tukša

## **Strāvas padeves LED** - Nepārtraukta SARKANA

- Ievietojet jaunas / uzlādētas baterijas

## **Noslēgšanas LED** - Nepārtraukta SARKANA

- Svārību noslēgšana ir IESLĒGTA

## **Pašlīmeņošana** ir IZSLĒGTA

## **Noslēgšanas LED** - Mirgojoša SARKANA

- Ārpus sabalansēšanas diapazona

## **Baterijas un bateriju uzlādes līmenis**

### **Bateriju ievietošana/**

### **izņemšana**

(Skat. attēlu Ⓛ)

### **Lāzera ierīce**

- Pagrieziet lāzes ierīci uz apakšu. Atveriet bateriju nodalījuma vāciņu, to nospiežot un izvelket.
- Ievietojet/izņemiet baterijas. Ievietojot baterijas lāzera ierīcē, pagrieziet tās pareizā virzienā.
- Aizveriet un fiksējiet bateriju nodalījuma vāciņu, iebīdot to atpakaļ vietā, līdz tas ir cieši aizvērts.



### **BRĪDINĀJUMS!**

- Lai pareizi ievietotu baterijas, pievērsiet uzmanību atzīmēm (+) un (-) uz bateriju turētāja. Baterijām jābūt ar vienādiem raksturlielumiem. Vienlaikus neizmantojiet baterijas ar atšķirīgu uzlādes līmeni.

# **Uzstādīšana**

- Novietojiet läzerinstrumentu uz platas, stabilas virsmas.
- Ja izmantojat automātisko līmenošanu, pārvietojiet svārstību / kustību aizturi atslēgtā pozīcijā. Läzerinstruments jānovieto stateniski uz virsmas, kas ir konkrētās balansēšanas diapazonā.
- Läzerinstrumentu var novietot jebkurā virzienā, bet funkcionē tikai tad, kad svārstību / kustību aizturus ir noslēgtā pozīcijā.

## **Montāža uz palīgierīces**

- Novietojiet palīgierīci vietā, kur to nekas netraucēs un netālu no centrālās vietas attiecībā pret vietu, ko nepieciešams mērīt.
- Uzstādīet palīgierīci kā tas tiek prasīts. Pielāgojiet pozīciju lai pārliecinātos, ka palīgierīces pamats ir tuvu horizontālam līmenim (*läzerinstrumentu sabalansēšanas diapazons*).
- Montējiet läzerinstrumentu pie palīgierīces, izmantojot šai palīgierīcei / läzerinstrumenta kombinācijai piemērotu stiprināšanas metodi.

### **OSTROŽNIE:**

- Lūdz, neatstājiet läzerinstrumentu bez uzraudzības uz palīgierīces, pilnībā nepieskrūvējot stiprinājuma skrūvi. Šo norādījumu nepildīšanas rezultātā läzerinstruments var nokrist un tam var rasties ievērojams bojājums.

### **PIEZĪME:**

- Novietojot vai noņemot läzerinstrumentu no palīgierīces ir ieteicams pieturēt to ar vienu roku.

## **Izmantošana**

### **PIEZĪME.**

- Darbības laikā redzamās norādes skatiet sadaļā **Indikatoru apraksti**.
- Pirms läzera ierīces izmantošanas vienmēr pārliecinieties, vai läzera ierīce ir precīza.
- Manuālajā režīmā automātiskā līmenošana ir izslēgta. Nav garantēta stara precizitāte, un tas var neatrasties vienā līmenī.
- Läzera ierīce norādis, kad tā atradīsies arpus kompensācijas diapazona. Skatiet sadaļu

**Indikatoru apraksti.** Pārvietojiet läzera ierīci, lai tā atrastos tuvāk līmenim.

- Kad läzera ierīce netiek izmantota, neaizmirsiet to izslēgt un fiksēt stabilizatoru.

### **Barošanas avots**

- Nospiediet , lai ieslēgtu läzera ierīci.
- Lai izslēgtu läzera ierīci, atkārtoti nospiediet , līdz izvēlēts izslēgts režīms, **VAI** nospiediet un pieturiet   $\geq 3$  sekundes, lai no jebkura režīma izslēgtu läzera ierīci.

### **Režīms**

- Atkārtoti nospiediet , lai pārskatītu pieejamos režīmus.

### **Pašlīmenošana / Manuālais režīms**

(*Skat. attēlus © un Ⓛ*)

- Lai veiktu pašlīmenošanu, läzera ierīces stabilizatora fiksators nedrīkst atrasties fiksētā pozīcijā.
- Läzera ierīci var izmantot ar stabilizatora fiksatoru fiksētā pozīcijā situācijās, kad nepieciešams läzera ierīci novietot dažados leņķos, lai projicētu taisnas līnijas vai punktus, kas neatrodas līmenī.

## **Precizitātes pārbaude un kalibrēšana**

### **PIEZĪME.**

- Läzera ierīces ir hermētiski noslēgtas un līdz norādītajām vērtībām kalibrētas rūpnicā.
- Pirms pirmās izmantošanas reizes un pēc tam regulāri izmantošanas laikā ieteicams veikt kalibrēšanas pārbaudi.
- Lai garantētu läzera ierīces precizitāti, it īpaši precīziem plānojumiem, regulāri to jāpārbauda.
- **Pirms precizitātes pārbaudišanas jāatver transportēšanas laikā izmantojamo fiksatoru, lai ierīce varētu pašlīmenoties.**

## Līmeņrāža precizitāte

(Skatīt zīmējumu ⑥)

- ④ Novietojiet läzerinstrumentu, kā norādīts, ar IESLĒGTU läzeri. Atzīmējet  $P_1$  punktu krustā.
- ⑤ Rotējet läzerinstrumentu pa  $180^\circ$  un atzīmējet  $P_2$  punktu krustā.
- ⑥ Pārvietojiet läzerinstrumentu tuvu pie sienas un atzīmējet  $P_3$  punktu krustā.
- ⑦ Rotējet läzerinstrumentu pa  $180^\circ$  un atzīmējet  $P_4$  punktu krustā.
- ⑧ Mēriet vertikālo attālumu starp  $P_1$  un  $P_3$ , lai iegūtu  $D_3$  un vertikālo attālumu starp  $P_2$  un  $P_4$ , lai iegūtu  $D_4$ .
- Aprēķiniet maksimālo nobīdes attālumu un salīdziniet atšķirību starp  $D_3$  un  $D_4$ , kā norādīts vienādojumā.
- Ja summa nav zemāka vai ir vienāda ar aprēķināto maksimālo nobīdes attālumu, instruments ir jāatgriež savam Stanley izplatītājam kalibrēšanai.

### Maksymalna wartość błędu:

$$= 0,4 \frac{mm}{m} \times (D_1 m - (2 \times D_2 m))$$

Maximum

$$= 0,0048 \frac{in}{ft} \times (D_1 ft - (2 \times D_2 ft))$$

### Porównaj: (Skatīt zīmējumu ⑥)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{Maximum}$$

### Przykład:

- $D_1 = 10 m, D_2 = 0,5 m$
- $D_3 = 1,0 mm$
- $D_4 = -1,5 mm$
- $0,4 \frac{mm}{m} \times (10 m - (2 \times 0,5 m)) = 3,6 mm$

### (Maksymalna wartość błędu):

- $(1,0 mm) - (-1,5 mm) = 2,5 mm$
- $2,5 mm \leq 3,6 mm$

(DOKŁADNE, narzędzie jest wykalibrowane)

## Līmeņrāža precizitāte

(Bez vertikālā stara) - (Skatīt zīmējumu ⑧)

- ④ Novietojiet läzerinstrumentu, kā norādīts, ar IESLĒGTU läzeri. Atzīmējet  $P_1$  punktu.
- ⑤ Rotējet läzerinstrumentu pa  $180^\circ$  un atzīmējet  $P_2$  punktu.
- ⑥ Pārvietojiet läzerinstrumentu tuvu pie sienas un atzīmējet  $P_3$  punktu.
- ⑦ Rotējet läzerinstrumentu pa  $180^\circ$  un atzīmējet  $P_4$  punktu.
- ⑧ Mēriet vertikālo attālumu starp  $P_1$  un  $P_3$ , lai iegūtu  $D_3$  un vertikālo attālumu starp  $P_2$  un  $P_4$ , lai iegūtu  $D_4$ .
- Sekojiet tiem pašiem aprēķiniem / piemēram, kā pārbaudot precizitāti vertikālā stara gadījumā.

## Horizontālā stara precizitāte

(Skatīt zīmējumu ⑦)

- ④ Novietojiet läzerinstrumentu, kā norādīts, ar IESLĒGTU läzeri. Mērkējet vertikālo staru uz pirmo stūri vai uzstādīto norādes punktu. Izmēriet pusī no attāluma starp  $D_1$  un  $P_1$ , atzīmēto punktu.
- ⑤ Rotējet läzerinstrumentu un nolīdziniet priekšējo vertikālo staru ar  $P_1$  punktu. Atzīmējet  $P_2$  punktu, kur krustojas horizontālie un vertikālie läzera stari.
- ⑥ Rotējet läzerinstrumentu un mērkējet vertikālo staru uz otru stūri vai uzstādīto norādes punktu. Atzīmējet  $P_3$  punktu, lai tas būtu vertikāli vienā līnijā ar punktiem  $P_1$  un  $P_2$ .
- ⑦ Mēriet vertikālo attālumu  $D_2$  starp augstāko un zemāko punktu.
- Aprēķiniet maksimālo nobīdes attālumu un salīdziniet ar  $D_2$ .
- Ja  $D_2$  nav zemāka vai ir vienāda ar aprēķināto maksimālo nobīdes attālumu, instruments ir jāatgriež savam Stanley izplatītājam kalibrēšanai.

### Maksymalna wartość błędu:

$$\text{Maximum} = 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m}$$

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

**Porównaj:** (Skatīt zīmējumu ④)  
 $D_2 \leq \text{Maximum}$

### **Przykład:**

- $D_1 = 5 \text{ m}$ ,  $D_2 = 1,0 \text{ mm}$

$$0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$$

(Maksymalna wartość błędu:)

- $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$

(DOKŁADNE, narzędzie jest wykalibrowane)

## Horizontālā stara precizitāte

(Bez vertikālā stara) - (Skatīt zīmējumu ⑤)

- ⑤ Novietojet läzerinstrumentu, kā norādīts, ar IESLĒGTU läzeri. Mērķējiet vertikālo staru uz pirmo stūri vai uzstādīto norādes punktu. Izmēriet pusī no attāluma starp  $D_1$  un  $P_1$  atzīmēto punktu.
- ⑥ Rotējiet un mērķējiet läzerinstrumentu uz  $P_1$  punktu. Atzīmējiet  $P_2$  punktu, lai tas ir vertikāli vienā līnijā ar punktiem  $P_1$  un  $P_2$ .
- ⑦ Rotējiet läzerinstrumentu un mērķējiet vertikālo staru uz otru stūri vai uzstādīto norādes punktu. Atzīmējiet  $P_3$  punktu, lai tas būtu vertikāli vienā līnijā ar punktiem  $P_1$  un  $P_2$ .
- ⑧ Mēriet vertikālo attālumu  $D_2$  starp augstāko un zemāko punktu.
- Sekojiet tiem pašiem aprēķiniem / piemēram, kā pārbaudot precizitāti vertikālā stara gadījumā.

## Vertikālā stara precizitāte

(Skatīt zīmējumu ⑨)

- ⑨ Izmēriet norādes punkta augstumu, lai iegūtu attālumu  $D_1$ . Novietojet läzerinstrumentu, kā norādīts, ar IESLĒGTU läzeri. Mērķējiet vertikālo staru uz norādes punktu. Atzīmējiet punktus  $P_1$ ,  $P_2$  un  $P_3$ , kā norādīts.

- ⑩ Pārvietojet läzerinstrumentu uz pretējo norādes punkta pusē un nolīdziniet šo pašu vertikālo staru ar  $P_2$  un  $P_3$ .

- ⑪ Izmēriet horizontālo attālumu starp  $P_1$  un vertikālo staru no 2. atrašanās vietas.

- Aprēķiniet maksimālo nobīdes attālumu un salīdziniet ar  $D_2$ .

- Ja  $D_2$  nav zemāka vai ir vienāda ar aprēķināto maksimālo nobīdes attālumu, instruments ir jāatgriež savam Stanley izplatītājam kalibrēšanai.

### Maksymalna wartość błędu:

$$\text{Maximum} = 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m}$$

$$= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

**Porównaj:** (Skatīt zīmējumu ⑨)  
 $D_2 \leq \text{Maximum}$

### **Przykład:**

- $D_1 = 3 \text{ m}$ ,  $D_2 = 1,0 \text{ mm}$

$$0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$$

(Maksymalna wartość błędu:)

- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$   
 (DOKŁADNE, narzędzie jest wykalibrowane))

## Specifikācijas

### Lāzerinstruments

SLL360 (77137)	
Līmeņa precizitāte:	± 4 mm / 10 m
Horizontālā / Vertikālā precizitāte	± 4 mm / 10 m
Balansēšanas diapazons:	± 4°
Darbības attālums:	10 m
Lāzera klase:	Klase 1 ( <i>IEC/EN60825-1</i> )
Lāzera vilņa garums	635 nm
Darbības ilgums (Visiem lāzeriem esot IESLĒGTIEM):	8 stundas ( <i>Alkaline</i> )
Strāvas avots:	3 x "AA" ( <i>LR6</i> ) baterijas
IP novērtējums:	IP54
Darbības temperatūras diapazons:	-10° C ~ +50 ° C
Uzglabāšanas temperatūras diapazons:	-25 ° C ~ +70 ° C

- Sauga
- Gaminio apžvalga
- Panaudojimo būdai
- Klaviatūra, režimai ir šviesios diodai (LED)
- Elementai ir maitinimas
- Sąranka
- Naudojimas
- Tikslumo tikrinimas ir kalibravimas
- Specifikacijos



## Produkto apžvalga

### **Paveikslėlis A** - Lazerinis prietaisas

1. Langelis prieškinio horizontalaus ir vertikalaus spindulio lazeriui
2. Švytuoklė / pervežimo užraktas
3. Langeliai 360° horizontalaus padengimo spinduliams
4. Klaviatūra
5. Elementų dangtelis
6. 5/8 - 11 Srieginis tvirtinimas
7. 1/4 - 20 Srieginis tvirtinimas

### **Paveikslėlis B** - Lazerinio prietaiso elementų vieta

8. Elementų dangtelis
5. Elementai - 3 x "AA" (LR6) (*pridedami*)

### **Paveikslėlis C** - Švytuoklės / pervežimo užrakto padėtys

### **Paveikslėlis D** - Klaviatūra

### **Paveikslėlis E** - Lazerio režimai

### **Paveikslėlis F** - Rankinis režimas

### **Paveikslėlis G** - Glaustaus spindulio tikslumas

### **Paveikslėlis H** - Glaustaus spindulio tikslumas (*be vertikalaus spindulio*)

### **Paveikslėlis J** - Horizontalaus spindulio tikslumas

### **Paveikslėlis K** - Horizontalaus spindulio tikslumas (*vieno spindulio*)

### **Paveikslėlis L** - Vertikalaus spindulio tikslumas

## Satura rādītājs



### **BRĪDINĀJUMS**

• Lāzera ierīces izmantošanas laikā uzmanieties, lai nepakļautu acis lāzera stara (sarkanā gaismas avota) iedarbībai. Lāzera stara ilgstoša iedarbība var būt bīstama acīm.



### **BRĪDINĀJUMS**

• Dažos lāzera ierīces komplektos var būti arī brilles. Tās NAV sertificētas aizsargbrilles. Šīs brilles ir paredzētas TIKAI stara redzamības uzlabošanai spoži apgaismotā vidē vai lielākā attālumā no lāzera avota.



### **BRĪDINĀJUMS**

Jūsu ērtībai un drošībai uz lāzera ierīces ir šādas uzlīmes, kas norāda lāzera ierīces klasi. Lūdzu, iepazīstieties ar attiecīgā modeļa specifiskajām funkcijām Lietošanas instrukcijā.

Pirms šīs ierīces lietošanas uzmanīgi izlasiet drošības noteikumus un lietotāja rokasgrāmatu. Par ierīci atbildīgajai personai jānodrošina, lai visi lietotāji saprotu un ievēro šos norādījumus.

Saglabājiet šo instrukciju, lai ieskatotis tajā turpmāk. (Tekstas buvo išverstas čia jūsų patogumui)



# Panaudojimo būdai

## **Statmenumas:**

- vertikaliu lazerio spinduliu nustatykite vertikalią atskaitos plokštumą.
- Nustatykite norimo (-u) objekto (-u) padėtį, kad jis (jie) susisiųgintų su vertikaliai atskaitos plokštuma ir būtų statmenas (-i).

## **Horizontalumas:**

- horizontaliu lazerio spinduliu nustatykite horizontalią atskaitos plokštumą.
- Nustatykite norimo (-u) objekto (-u) padėtį, kad jis (jie) susisiųgintų su horizontaliai atskaitos plokštuma ir būtų horizontalus (-ūs).

## **Statumas:**

- vertikaliu ir horizontaliu lazerio spinduliais nustatykite tašką, kuriame susikerta vertikalus ir horizontalus lazerio spinduliai.
- Nustatykite norimo (-u) objekto (-u) padėtį, kad jis (jie) susisiųgintų su vertikaliu ir horizontaliu lazerio spinduliais ir būtų status (-ūs).

## **Susiniveliovimas išjungtas:**

(žr. pav. © ir F)

- išjungus susiniveliovimo funkciją, lazeriniu prietaisu galima nukreipti tikslų lazerio spindulį bet kuria kryptimi.

## **Klaviatūra, režimai ir šviesos diodai (LED)**

### **Klaviatūros (žr. pav. ®)**



**Galimi režimai**

### **Tryby (žr. pav. ®)**

#### **Dostępnne tryby**

- Horizontali linija (priekyje)
- Visos horizontalios linijos (360° padengimas)
  - Visos horizontalios ir vertikalias linijos
  - Tik vertikali linija
  - Visi spinduliai išjungti

### **Šviesos diodai (LED) (žr. pav. ®)**

## **Maitinimo šviesos diodas (LED) - vientisa ŽALIA**



- Maitinimas įjungtas

## **Maitinimo šviesos diodas (LED) - mirkšinti RAUDONA**

- Elementai senka

## **Maitinimo šviesos diodas (LED) - vientisa RAUDONA**

- Elementus reikia pakeisti

## **Užrakto šviesos diodas (LED) - vientisa RAUDONA**



- Švytuoklės užraktas JUNGTAS

- Susiniveliovimas IŠJUNGTAS

## **Užrakto šviesos diodas (LED) - mirkšinti RAUDONA**

- Už kompensacijos diapazono ribų

## **Elementai ir maitinimas**

## **Elementų įstatymas (išėmimas)**

(žr. pav. ®)

### **Lazerinis įrankis**

- Apsukite lazerinį įrankį apačia į viršų. Atidarykite elementų skyrelį dangtelį, jį nuspausdami ir išstumdamai.
- Idėkite (išimkite) elementus. Teisingai pagal poliškumą įstatykite elementus į lazerinį įrankį.
- Uždarykite ir užfiksukite elementų skyrelį dangtelį, jį ištumdamai ir tvirtai uždarydami.



### **!ISPĖJIMAS:**

- Atkreipkite ypatingą dėmesį į elementų laikiklio (+) ir (-) žymas, kad tinkamai įdėtumėte elementus. Elementai turi būti to paties tipo ir galingumo. Nenaudokite skirtingo galingumo elementų.

# Saranka

- Pastatykite lazerinį prietaisą ant lygaus, stabilaus paviršiaus.
- Jei naudojate automatinio susinivelialiavimo funkciją, perjunkite švytuoklės / pervežimo užraktą į neužrakinčią padėtį. Lazerinį prietaisą reikia pastatyti stačią ant paviršiaus, esančio nurodyto kompensacijos diapazono ribose.
- Lazerinis prietaisas gali veikti jvairiais kampais tik tuomet, kai švytuoklės / pervežimo užraktas yra užrakintoje padėtyje.

## **Montavimas ant piedėlių**

- Piedėlių padėkite ten, kur jis nebūtų lengvai pajudinamas, ir šalia matuojamos srities centro.
- Tinkamai paruoškite piedėlių. Sureguliuokite piedėlio padėtį, pasirūpidami, kad piedėlio pagrindas būtų beveik horizontalioje padėtyje (*lazerinio prietaiso kompensacijos diapazono ribose*).
- Lazerinį prietaisą uždékite ant piedėlio, tam panaudodami tinkamą šio piedėlio / lazerinio irankio deriniui pritvirtinimo būdą.



### **DĖMESIO:**

- Lazerinio prietaiso nepalikite be priežiūrosnt priedėlio, jei prieš tai visiškai neužveržete centrinio varžto. Jei to nepadarysite, lazerinis irankis gali nukristi ir sugesti.

### **PASTABA:**

- Visada geriausia lazerinį prietaisą prilaikyti viena ranka, kai ji uždedate arba nuimate nuo bet kokių piedėlių.

## **Naudojimas**

### **PASTABA:**

- Parodymus veikimo metu žr. **LCD / LED aprašymuose**.
- Prieš naudodamiesi lazeriniu irankiu visada patikrinkite, ar lazerinis irankis veikia tiksliai.
- Veikiant rankiniu režimu automatinis susinivelialiavimas yra IŠJUNGTAS. Spindulio tikslumo horizontalumas néra užtikrinamas.
- Lazerinis irankis parodys, kada jis bus už kompensacijos diapazono ribų. Peržiūrėkite **LED**

/ LCD aprašymus. Lazerinį irankį perstatykite taip, kad jis būtų horizontalesnis.

- Kai lazerinio irankio nenaudojate, nepamirškite jo IŠJUNGTI, o švytuoklės užraktą perjunkite į užrakinčią padėtį.

### **Maitinimas**

- Jei norite IJUNGTI lazerinį irankį, paspauskite .
- Jei norite IŠJUNGTI lazerinį irankį, pakartotinai paspauskite , kol pasirinksite režimą IŠJUNGTI **ARBA** nuspauskite ir laikykite ≥ 3 sekundes, kad IŠJUNGTUMÉTE lazerinį irankį bet kuriame režime.

### **Režimas**

- Pakartotinai spauskite , kad pereituméte per visus galimus režimus.

### **Susiniveliuojantis / rankinis režimas**

(žr. pav. © ir Ⓛ)

- Lazerinio irankio švytuoklės užraktą reikia perjungti į neužrakinčią padėtį, kad įjungtumėte susinivelia vimą.
- Lazerinį irankį galima naudoti su užrakintu švytuoklės užraktu, kai lazerinį irankį reikia pakreipti jvairiais kampais, projektuojant nehorizontalias tiesias linijas arba taškus.

## **Tikslumo tikrinimas ir kalibravimas**

### **PASTABA:**

- Lazeriniai irankiai yra užsandarinti ir kalibruojami gamykloje pagal nurodytus tikslumo matus.
- Prieš irankį naudojant pirmą kartą, rekomenduojama atlikti kalibracijos patikrinimą, o tuomet tai daryti periodiškai iji naudojant.
- Norint užtikrinti lazerinio irankio tikslumą, ypač tiksliam išdėstymui, lazerinį irankį reikia reguliariai tikrinti.
- **Pervežimo užraktas turi buti užrakintoje padėtyje, kad lazerinis irankis galėtų susinivelioti prieš tikslumo patikrinimą.**

## Gulstaus spindulio tikslumas

(Žr. pav. ⑥)

- ⑥ Padékite lazerinj prietaisą, kaip parodyta, įJUNGĘ lazerį. Pažymékite  $P_1$  tašką ties susikirtimu.
- ⑦ Sukite lazerinj prietaisą  $180^\circ$  kampu ir pažymékite  $P_2$  tašką ties susikirtimu.
- ⑧ Perkelkite lazerinj prietaisą arčiau sienos ir pažymékite  $P_3$  tašką ties susikirtimu.
- ⑨ Sukite lazerinj prietaisą  $180^\circ$  kampu ir pažymékite  $P_4$  tašką ties susikirtimu.
- ⑩ Išmatuokite vertikalų atstumą tarp  $P_1$  ir  $P_3$  taškų, kad gautumėte  $D_3$  ir vertikalų atstumą tarp  $P_2$  ir  $P_4$  taškų, kad gautumėte  $D_4$ .
- Apskaičiuokite maksimalų leidžiamą kompensacinių atstumų ir palyginkite su skirtumu tarp  $D_3$  ir  $D_4$ , kaip parodyta lygtyste.
- Jei suma nėra mažesnė arba lygi apskaičiuotam maksimaliam kompensaciniams atstumui, įrankj reikia grąžinti jūsų vietiniam "Stanley" platinoujui, kad sukalibruotų.

### Maksimalus kompensacinis atstumas:

$$= 0,4 \frac{mm}{m} \times (D_1 m - (2 \times D_2 m))$$

Maksimumas

$$= 0,0048 \frac{in}{ft} \times (D_1 ft - (2 \times D_2 ft))$$

### Palyginimas: (Žr. pav. ⑥)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{Maksimumas}$$

### Pavyzdys:

- $D_1 = 10 m, D_2 = 0,5 m$
- $D_3 = 1,0 mm$
- $D_4 = -1,5 mm$
- $0,4 \frac{mm}{m} \times (10 m - (2 \times 0,5 m)) = 3,6 mm$

### (Maksimalus kompensacinis atstumas)

- $(1,0 mm) - (-1,5 mm) = 2,5 mm$
- $2,5 mm \leq 3,6 mm$

(TIKSLU, prietaisas sukalibruotas)

## Gulstaus spindulio tikslumas

(Bez wiązki pionowej) - (Žr. pav. ⑪)

- ⑪ Padékite lazerinj prietaisą, kaip parodyta, įJUNGĘ lazerį. Pažymékite  $P_1$  tašką.
- ⑫ Sukite lazerinj prietaisą  $180^\circ$  kampu ir pažymékite  $P_2$  tašką.
- ⑬ Perkelkite lazerinj prietaisą arčiau sienos ir pažymékite  $P_1$  tašką
- ⑭ Sukite lazerinj prietaisą  $180^\circ$  kampu ir pažymékite  $P_4$  tašką
- ⑮ Išmatuokite vertikalų atstumą tarp  $P_1$  ir  $P_3$  taškų, kad gautumėte  $D_3$  ir vertikalų atstumą tarp  $P_2$  ir  $P_4$  taškų, kad gautumėte  $D_4$ .
- Toliau atlikite tokius pat apskaičiavimus / pavyzdj, kaip tuo atveju, kai tikslumas buvo tikrinamas su vertikaliu spinduliu.

## Horizontalaus spindulio tikslumas

(Žr. pav. ⑪)

- ⑯ Padékite lazerinj prietaisą, kaip parodyta, įJUNGĘ lazerį. Nukreipkite vertikalų spindulį į pirmajį kampą arba į nustatytą tašką. Išmatuokite pusę  $D_1$  atstumo ir pažymékite  $P_1$  tašką.
- ⑰ Sukite lazerinj prietaisą ir išlyginkite priekinį vertikalų lazerio spindulį pagal  $P_1$  tašką . Pažymékite  $P_2$  tašką, kur susikerta horizontalus ir vertikalus lazerio spinduliai.
- ⑱ Sukite lazerinj prietaisą ir nukreipkite vertikalų spindulį į antrajį kampą arba į nustatytą tašką. Pažymékite  $P_1$  tašką, jis turi būti vienoje vertikaliu linijoje su  $P_1$  ir  $P_2$  taškais.
- ⑲ Išmatuokite vertikalų atstumą  $D_2$  tarp aukščiausio ir žemiausio taško.
- Apskaičiuokite maksimalų kompensacinių atstumų ir palyginkite su  $D_2$  .
- Jei  $D_2$  nėra mažesnis arba lygus apskaičiuotam maksimaliam kompensaciniams atstumui, įrankj reikia grąžinti jūsų vietiniam "Stanley" platinoujui, kad sukalibruotų.

### Maksimalus kompensacinis atstumas:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m}$$

Maksimumas

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

### Palyginimas: (Žr. pav. ④)

$$D_2 \leq \text{Maximum}$$

#### **Pavyzdys:**

- $D_1 = 5 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$

$$\cdot 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$$

(Maksimalus kompensacinis atstumas)

- $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$

(TIKSLU, prietaisas sukalibrhuotas)

## Horizontalaus spindulio tikslumas

(Be vertikalaus spindulio) - (Žr. pav. ⑤)

- ④ Padékite lazerinį prietaisą, kaip parodyta, į JUNGĘ lazerį. Nukreipkite vertikalų spindulį maždaug i pirmajį kampą arba į nustatytą tašką. Išmatuokite pusę  $D_1$  atstumo ir pažymėkite  $P_1$  tašką.
- ④ Sukite lazerinį prietaisą ir maždaug nukreipkite į  $j$  ir  $P_1$  tašką. Pažymėkite  $P_2$  tašką taip, kad jis būtų vienoje vertikaloje linijoje su  $P_1$  tašku.
- ④ Sukite lazerinį prietaisą ir maždaug nukreipkite spindulį į antrajį kampą arba į nustatytą tašką. Pažymėkite  $P_3$  tašką, jis turi būti vienoje vertikaloje linijoje su  $P_1$  ir  $P_2$  taškais.
- ④ Išmatuokite vertikalų atstumą  $D_2$  tarp aukščiausio ir žemiausio taško.
- Toliau atlikite tokius pat apskaičiavimus / pavyzdį, kaip tuo atveju, kai tikslumas buvo tikrinamas su vertikaliu spinduliu.

### **Dokładność wiązki pionowej**

#### (Žr. pav. ④)

- ④ Zmierz wysokość punktu odniesienia, aby otrzymać odległość  $D_1$ . Umieść narzędzie laserowe w sposob przedstawiony na ilustracji z WŁĄCZONYM laserem. Skieruj wiązkę pionową w kierunku punktu odniesienia. Zaznacz punkty  $P_1$ ,  $P_2$  i  $P_3$  w sposób przedstawiony na ilustracji.

- ④ Przesuń narzędzie laserowe na drugą stronę punktu odniesienia i wyrównaj tą samą wiązkę pionową do punktów  $P_2$  i  $P_3$ .

- ④ Zmierz odległość poziomą pomiędzy punktem  $P_1$  a wiązką pionową w pozycji drugiej.

- Oblicz maksymalną wartość błędu i porównaj z wartością  $D_2$ .

- Jeżeli wartość  $D_2$  nie jest mniejsza lub równa obliczonej maksymalnej wartości błędu, proszę oddać narzędzie laserowe do kalibracji w punkcie sprzedaży narzędzi Stanley.

### Maksimalus kompensacinis atstumas:

$$= 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m}$$

Maksimumas

$$= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

### Palyginimas: (Žr. pav. ④)

$$D_2 \leq \text{Maksimumas}$$

#### **Pavyzdys:**

- $D_1 = 3 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$

$$\cdot 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$$

(Maksimalus kompensacinis atstumas)

- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$

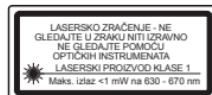
(TIKSLU, prietaisas sukalibrhuotas)

## Specifikacijos

### Lazerinis prietaisas

	<b>SLL360 (77137)</b>
Niveliavimo tikslumas:	± 4 mm / 10 m
Horizontalus / vertikalus tikslumas:	± 4 mm / 10 m
Kompensavimo diapazonas:	± 4°
Darbinis atstumas:	10 m
Lazerio klasė:	1 Klasė ( <i>IEC/EN60825-1</i> )
Lazerio bangos ilgis:	635 nm
Veikimo laikas (Visi lazeriai įJUNGTI):	8 valandos (šarmas)
Maitinimo šaltinis:	3 x "AA" ( <i>LR6</i> ) elementai
IP kategorija:	IP54
Darbinės temperatūros diapazonas:	-10° C ~ +50° C
Laikymo temperatūros diapazonas:	-25° C ~ +70° C

- Sigurnost
- Pregled proizvoda
- Primjene
- Tipkovnica, načini rada i LED žaruljica
- Baterije i napajanje
- Postavljanje
- Rad
- Provjera točnosti i kalibracija
- Specifikacije



## Pregled proizvoda

### **Slika A** - Laserski alat

1. Prozorići za prednje vodoravne i okomite snopove svjetla
2. Klatna / transportna brava
3. Prozorići za snopove svjetla s vodoravnim dohvatom od 360°.
4. Tipkovnica
5. Pokrov baterije
6. 5/8 - 11 navijeno postolje
7. 1/4 - 20 navijeno postolje

### **Slika B** - Mjesto baterije laserskog alata

5. Pokrov baterije
8. Baterije - 3 x "AA" (LR6) (uključeno)

### **Slika C** - Mesta klatne / transportne brave

### **Slika D** - Tipkovnica

### **Slika E** - Načini rada lasera

### **Slika F** - Ručni način rada

### **Slika G** - Preciznost ravnine snopa svjetla

### **Slika H** - Preciznost ravnine snopa svjetla (bez okomitog snopa svjetla)

### **Slika J** - Preciznost vodoravnog snopa svjetla

### **Slika K** - Preciznost vodoravnog snopa svjetla (jedan snop svjetla)

### **Slika L** - Preciznost okomitog snopa svjetla ć pionową płaszczyznę odniesienia. Przedmioty, które

## Primjene

## Sigurnost korisnika



### **UPOZORENJE:**

- Prije korištenja ovog proizvoda pažljivo pročitajte *Sigurnosne upute u Priručniku za proizvod*. Osoba koja je odgovorna za instrument mora osigurati da svi korisnici razumiju i poštuju ove upute.



### **UPOZORENJE:**

- Dok laserski alat radi pazite da svoje oči ne izlažete laserskim zrakama koje alat emitira (crveni izvor svjetlosti). Izlaganje laserskim zrakama tijekom produljenog vremenskog razdoblja može biti opasno za vaše oči.



### **UPOZORENJE:**

- U nekim kompletima laserskog alata mogu biti isporučene naočale. To NISU certificirane zaštitne naočale. Te su naočale SAMO za uporabu zbog poboljšanja vidljivosti zrake u svjetlijim okruženjima ili na većim udaljenostima od laserskog izvora.

Čuvajte sve odjeljke ovog priručnika za buduću uporabu.



### **UPOZORENJE:**

- Sljedeći uzorci oznaka postavljeni su na vaš laserski alat zbog informacija o klasi lasera iz praktičnih i sigurnosnih razloga. Za specifičnosti određenog modela proizvoda pogledajte *Priručnik za proizvod*.

## Okomitost

- korištenje vertikalne laserske zrake, određivanje vertikalne referentne ravnine.
- Pozicioniranje željenih objekata dok nisu poravnati s vertikalnom referentnom ravninom kako bi se osigurao uspravan položaj objekata.

## Niveliranje

- korištenje horizontalne laserske zrake, određivanje horizontalne referentne ravnine.
- Pozicioniranje željenih objekata dok nisu poravnati s horizontalnom referentnom ravninom kako bi se osigurao niveliран položaj objekata.

## Kvadrat

- pomoći vertikalne i horizontalne laserske zrake, odredite točku u kojoj se vertikalna i horizontalna zraka sijeku.
- Pozicionirajte željene objekte dok se ne poravnaju s vertikalnim i horizontalnim laserskim zrakama kako bi se osigurao položaj objekata pod pravim kutom.

## Onemogućeno samoniveliranje

(Pogledajte slike © i ®)

- onemogućena funkcija samoniveliranja omogućuje laserskoj jedinici projiciranje krute laserske zrake u bilo kojoj orientaciji.

## Tipkovnica, načini rada i LED dioda

### Tipkovnica (Pogledajte sliku ®)



Tipka za uključivanje / isključivanje /  
način rada

### Načini rada (Pogledajte sliku ®)

#### Dostupni načini rada

- Vodoravna linija (prednja)
- Sve vodoravne linije (Dohvat od 360°)
- Sve vodoravne i okomite linije
- Samo okomita linija
  - Svi snopovi svjetla isključeni



## LED diode (Pogledajte sliku ®)



LED dioda napajanja - Trajno ZELENA

- Uključeno

LED dioda napajanja - Trepćući CRVENA

- Baterija pri kraju

LED dioda napajanja - Trajno CRVENA

- Zamjenite novim / dopunjjenim baterijama



LED dioda brave - Trajno CRVENA

- Klatna brava je uključena

Samostalno niveliiranje je isključeno

LED dioda brave - Trepćući CRVENA

- Izvan dometa kompenzacije

## Baterije i napajanje

### Umetanje / uklanjanje baterije

(Pogledajte sliku ®)

#### Laserski alat

- Postavite laserski alat naopako. Otvorite poklopac pretinca za baterije pritiskom i guranjem prema van.
- Umetnite / uklonite baterije. Pri umetanju u laserski alat baterije ispravno usmjerite.
- Zatvorite i blokirajte poklopac pretinca za baterije guranjem poklopcu do sigurnog zatvaranja.



#### UPOZORENJE:

- Budite vrlo pažljivi s oznakama (+) i (-) držača baterije zbog ispravnog umetanja baterije. Baterije moraju biti iste vrste i kapaciteta. Ne koristite kombinaciju baterija s različitim preostalim kapacitetima.

# Postavljanje

- Laserski alat postavite na ravnu, stabilnu površinu.
- Ako koristite značajku automatskog niveliiranja, pomaknite klatnu / transportnu bravu na otključani položaj. Laserski alat mora se zatim pozicionirati u uspravni položaj na površinu koja je unutar određenog raspona kompenzacije.
- Laserski alat može se postaviti u bilo kojem smjeru, a bit će funkcionalan samo kada je klatna / transportna brava u zaključanom položaju.

## **Montiranje na pribor**

- Pribor postavite na mjesto gdje neće smetati i blizu središnjeg mjesta područja koje će se mjeriti.
- Postavite pribor kako je potrebno. Podesite pozicioniranje kako bi bili sigurni da je baza pribora blizu horizontale (*u okviru raspona kompenzacije laserskih alata*).
- Montirajte laserski alat na pribor pomoću prikladne metode zatezanja koja se koristi kod takve kombinacije pribora / laserskog alata.

### **OPREZ:**

- *Laserski alat ne ostavljajte bez nadzora na priboru, a da ga do kraja ne zategnete pomoću vijka za zatezanje. Ako to ne učinite, može doći do padanja laserskog alata i njegovog mogućeg oštećivanja.*

### **NAPOMENA:**

- Najbolje je uvijek jednom rukom poduprijeti laserski alat, kada laserski alat stavljate ili skidate s pribora.

## **Rad**

### **NAPOMENA:**

- Za pokazivanja tijekom rada pogledajte **Opisi LED žaruljice**.
- Prije rada s laserskim alatom uvijek provjeravajte točnost laserskog alata.
- U ručnom načinu rada samo-niveliranje je isključeno. Ne može se jamčiti točnost niveliiranja zrake.
- Laserski će alat pokazati kada se nalazi izvan raspona kompenzacije. Pogledajte **Opisi LED**

**žaruljice** Promijenite položaj laserskog alata tako da bude bliže niveliaciji.

- Ako se laserski alat ne koristi, svakako ga isključite a bravu klatna postavite u blokirani položaj.

### **Napajanje**

- Za uključivanje laserskog alata pritisnite .
- Da biste isključili laserski alat, uzastopce pritišćite  dok se ne odabere način isključenosti. *ILI* pritisnite i držite  3 ili više sekundi kako biste laserski alat isključili iz bilo kojeg načina rada.

### **Način rada**

- Uzastopce pritišćite  kako biste prolazili kroz dostupne načine rada.

### **Samo-niveliranje / ručni način rada (Pogledajte slike i )**

- Da bi se omogućilo samo-niveliranje, brava klatna na laserskom alatu mora se prebaciti u neblokirani položaj.
- Laserski alat može se koristiti s bravom klatna u blokiranim položaju kada je potrebno pozicionirati laserski alat pod raznim kutovima zbog projiciranja ravnih linija ili točaka koje nisu niveliрајуće.

## Provjera točnosti i kalibracija

### **NAPOMENA:**

- Laserski su alati zabrtvљeni i kalibrirani u tvornici prema navedenim točnostima.
- Preporučuje se provođenje provjere kalibracije prije prve uporabe alata, a zatim periodički tijekom budućih uporaba.
- Laserski se alat treba redovito provjeravati kako bi se osigurala njegova točnost, naročito kod preciznih rasporeda.
- **Blokada za transport mora biti u otključanom položaju kako bi se laserskom alatu omogućilo samo-niveliranje prije provjere točnosti.**

## Preciznost ravnine snopa svjetla

(Pogledajte sliku ⑥)

- ④ Laserski alat postavite kako je prikazano i tako da je laser uključen. Označite točku  $P_1$  na presjeku.
- ⑤ Okrenite laserski alat za  $180^\circ$  i označite točku  $P_2$  na presjeku.
- ⑥ Pomaknite laserski alat do zida i označite točku  $P_3$  na presjeku.
- ⑦ Okrenite laserski alat za  $180^\circ$  i označite točku  $P_4$  na presjeku.
- ⑧ Izmjerite okomitu udaljenost između  $P_1$  i  $P_3$  kako bi dobili  $D_3$  te okomitu udaljenost između  $P_2$  i  $P_4$  kako bi dobili  $D_4$ .
- Izračunajte maksimalnu udaljenost pomaka i usporedite s udaljenostima  $D_3$  i  $D_4$  kako je prikazano u formuli.
- Ako zbroj nije manji od ili jednak izračunatoj maksimalnoj udaljenosti pomaka, alat se mora vratiti distributeru tvrtke Stanley radi kalibracije.

### Maksimalna udaljenost pomaka:

$$= 0,4 \frac{mm}{m} \times (D_1 m - (2 \times D_2 m))$$

Maksimalno

$$= 0,0048 \frac{in}{ft} \times (D_1 ft - (2 \times D_2 ft))$$

### Usporedba: (Pogledajte sliku ⑨)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{ Maksimalno}$$

#### Primer:

- $D_1 = 10 m, D_2 = 0,5 m$
- $D_3 = 1,0 mm$
- $D_4 = -1,5 mm$
- $0,4 \frac{mm}{m} \times (10 m - (2 \times 0,5 m)) = 3,6 mm$

#### (Maksimalna udaljenost pomaka)

- $(1,0 mm) - (-1,5 mm) = 2,5 mm$
- $2,5 mm \leq 3,6 mm$

(ISTINITO, alat je u okviru kalibracije)

## Preciznost ravnine snopa svjetla

(Bez wiązki pionowej) - (Pogledajte sliku ⑩)

- ④ Laserski alat postavite kako je prikazano i tako da je laser uključen. Označite točku  $P_1$ .
- ⑤ Okrenite laserski alat za  $180^\circ$  i označite točku  $P_2$ .
- ⑥ Pomaknite laserski alat do zida i označite točku  $P_3$ .
- ⑦ Okrenite laserski alat za  $180^\circ$  i označite točku  $P_4$ .
- ⑧ Izmjerite okomitu udaljenost između  $P_1$  i  $P_3$  kako bi dobili  $D_3$  i okomitu udaljenost između  $P_2$  i  $P_4$  kako bi dobili  $D_4$ .
- Slijedite iste izračune / isti primjer kao i kada se provjerava preciznost okomitog snopa svjetla

## Preciznost vodoravnog snopa svjetla

(Pogledajte sliku ⑪)

- ④ Laserski alat postavite kako je prikazano i tako da je laser uključen. Usmjerite okomiti snop svjetla prema prvom kutu ili postavljenoj referentnoj točki. Izmjerite polovicu udaljenosti  $D_1$  i označite točku  $P_1$ .
- ⑤ Okrenite laserski alat i poravnajte prednji okomiti laserski snop svjetla s točkom  $P_1$ . Označite točku  $P_2$ , gdje se sjeku vodoravni i okomiti laserski snopovi svjetla.
- ⑥ Okrenite laserski alat i usmjerite okomiti snop svjetla prema drugom kutu ili postavljenoj referentnoj točki. Označite točku  $P_3$  tako da je okomito u ravni s točkama  $P_1$  i  $P_2$ .
- ⑦ Izmjerite okomitu udaljenost  $D_2$  između najviše i najniže točke.
- Izračunajte maksimalnu udaljenost pomaka i usporedite s  $D_2$ .
- Ako  $D_2$  nije manji od ili jednak izračunatoj maksimalnoj udaljenosti pomaka, alat morate vratiti svom distributeru tvrtke Stanley radi kalibracije.

### Maksimalna udaljenost pomaka:

$$= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m}$$

Maksimalno

$$= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

Usporedba: (Pogledajte sliku  )  
 $D_2 \leq \text{Maksimalno}$

#### **Primjer:**

- $D_1 = 5 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$

$$0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$$

(Maksimalna udaljenost pomaka)

$$1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$$

(ISTINITO, alat je u okviru kalibracije)

## Preciznost vodoravnog snopa svjetla

(Bez okomitog snopa svjetla) - (Pogledajte sliku  )

-  Laserski alat postavite kako je prikazano i tako da je laser uključen. Laserski alat približno usmjerite prema prvom kutu ili postavljenoj referentnoj točki. Izmjerite polovicu udaljenosti  $D_1$  i označite točku  $P_1$ .
-  Okrenite i okvirno usmjerite laserski alat prema točki  $P_1$ . Označite točku  $P_2$ , tako da je postavljena okomito u ravnni s točkom  $P_1$ .
-  Okrenite laserski alat i približno ga usmjerite prema drugom kutu ili postavljenoj referentnoj točki. Označite točku  $P_3$ , tako da je okomito u ravnni s točkama  $P_1$  i  $P_2$ .
-  Izmjerite okomitu udaljenost  $D_2$  između najviše i najniže točke.
- Slijedite iste izračune / isti primjer kao i kada se provjerava preciznost okomitog snopa svjetla.

## Preciznost okomitog snopa svjetla

(Pogledajte sliku  )

-  Izmjerite visinu referentne točke kako bi dobili udaljenost  $D_1$ . Laserski alat postavite kako je prikazano i tako da je laser uključen. Okomiti snop svjetla usmjerite prema referentnoj točki. Označite točke  $P_1$ ,  $P_2$  i  $P_3$  kako je prikazano.
-  Pomaknite laserski alat na suprotnu stranu referentne točke i poravnajte isti okomiti snop svjetla s  $P_1$  i  $P_3$ .
-  Izmjerite vodoravne udaljenosti između  $P_1$  i okomitog snopa svjetla iz 2. lokacije.
- Izračunajte maksimalnu udaljenost pomaka i usporedite s  $D_2$ .
- Ako  $D_2$  nije manji od ili jednak izračunatoj maksimalnoj udaljenosti pomaka, alat morate vratiti svom distributeru tvrtke Stanley radi kalibracije.

### Maksimalna udaljenost pomaka:

$$= 0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times D_1 \text{ m}$$

Maksimalno

$$= 0,0096 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times D_1 \text{ ft}$$

Usporedba: (Pogledajte sliku  )  
 $D_2 \leq \text{Maksimalno}$

#### **Primjer:**

- $D_1 = 3 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$
- $0,8 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$
- (Maksimalna udaljenost pomaka)
- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$
- (ISTINITO, alat je u okviru kalibracije)

## Tehnički podaci

### Laserski alat

	<b>SLL360 (77137)</b>
Preciznost nivелiranja:	± 4 mm / 10 m
Vodoravna / okomita preciznost	± 4 mm / 10 m
Raspon kompenzacije:	± 4°
Radna udaljenost:	10 m
Klasa lasera:	Klasa 1 (IEC/EN60825-1)
Valna duljina lasera	635 nm
Vrijeme djelovanja (Svi laseri uključeni):	8 sati ( <i>alkalne</i> )
Izvor napajanja:	3 x "AA" baterije (LR6)
IP stupanj:	IP54
Raspon radne temperature:	-10° C ~ +50° C
Raspon temperature pohranjivanja:	-25° C ~ +70° C

- Güvenlik
- Ürünü Genel Bakış
- Uygulamalar
- Tuş Kılıcı, Modlar ve LED
- Pillar ve Güç
- Kurulum
- Çalışma
- Doğruluk Kontrolü ve Kalibrasyon
- Teknik Özellikler

**Kullanıcı Güvenliği****UYARI:**

- Bu ürünü kullanmadan önce **Güvenlik Talimatları'nı** ve **Ürün Kılavuzu'nı** dikkatle okuyun. Cihazdan sorumlu kişi, tüm kullanıcıların bu talimatları anlamasını ve bunlara uymasını sağlamalıdır.

**DİKKAT:**

- Lazer aleti çalışır durumdayken, gözlerinizi yayılan lazer ışınına (kırmızı ışık kaynağı) maruz bırakmamaya dikkat edin. Lazer ışınına uzun süre maruz kalmak, gözleriniz için tehlikeli olabilir.

**DİKKAT:**

- Bazı lazer aleti kitelerinin içerisinde gözlük bulunabilir. Bunlar, onaylanmış güvenlik gözlükleri DEĞİLDİR. Bu gözlükler, SADECE daha parlak ortamlarda veya lazer kaynağınından uzak yerlerde ışının görünürüğünü artırmak için kullanılır.

Kılavuzun tüm bölümlerini, gelecekte başvurmak için saklayın.

**UYARI:**

- Aşağıdaki etiket örnekleri, rahatlığınız ve güvenliğiniz için lazer sınıfını bildirmek amacıyla lazer aletinizin üzerine yerleştirilmiştir. Lütfen belirli bir ürün modelinin özelliklerini öğrenmek için, **Ürün Kılavuzu'na** başvurun.



IEC/EN 60825-1

**Ürüne Genel Bakış****Şekil A - Lazer Cihazı**

1. Ön Yatay ve Dikey Işınlar için Pencere
2. Sarkaç / Taşıma Kılıdı
3. 360° Yatay Kapsam Işın Pencereleri
4. Tuş takımı
5. Pil Kapağı
6. 5/8 - 11 Kılavuzlu Sehma
7. 1/4 - 20 Kılavuzlu Sehma

**Şekil B - Lazer Cihazı Pil Yeri**

8. Pil Kapağı
5. Pil - 3 x "AA" (LR6) (Paket içeriğinde mevcut)

**Şekil C - Sarkaç / Taşıma Kılıdı Konumları****Şekil D - Tuş takımı****Şekil E - Lazer Modları****Şekil F - Manuel Mod****Şekil G - Seviye Işını Doğruluğu****Şekil H - Seviye Işını Doğruluğu (Dikey Işın Olmadan)****Şekil J - Yatay Işın Doğruluğu****Şekil K - Yatay Işın Doğruluğu (Tek Işın)****Şekil L - Dikey Işın Doğruluğu**

# Uygulamalar

## Düsey

- Dikey lazer işinini kullanarak, dikey bir referans düzlemi oluşturun.
- Hedeflenen objeleri dikey referans düzlemiyle düşey olarak hizalanacak şekilde konumlandırın.

## Düz

- Yatay lazer işinini kullanarak, yatay bir referans düzlemi oluşturun.
- Hedeflenen objeleri yatay referans düzlemiyle aynı seviyede hizalanacak şekilde konumlandırın.

## Kare

- Dikey ve yatay lazer ışıklarını kullanarak, dikey ve yatay ışıkların kesiştiği bir nokta belirleyin.
- Hedeflenen objeleri hem dikey hem de yatay lazer işinlarıyla kare biçiminde hizalanacak şekilde konumlandırın.

## Kendinden Hızalama Devre Dışı

(Bkz. Şekil © ve ®)

- Kendinden hızalama fonksyonunu devre dışı bırakmak, lazer ünitesinin herhangi bir yönde katı lazer işini yansıtmasına izin verir.

## Tuştakımı, Modlar ve Işıklar

### Tuştakımları (Bkz şekil ®)



Güç AÇIK/KAPALI / Mod Anahtarı

### Modlar (Bkz şekil ®)

#### Mevcut Modlar

- Vodoravna linija (*prednja*)
- Yatay Hat (*Ön*)
  - Tüm Yatay Hatlar ( $360^{\circ}$  Kapsama)
  - Tüm Yatay ve Dikey Hatlar
  - Sadece Dikey Hat
  - Tüm işinlar KAPALI

## Işıklar (Bkz şekil ®)



### Güç Işığı - Sabit YEŞİL

- Güç AÇIK

### Güç Işığı - Yanıp Sönen KIRMIZI

- Düşük Pil

### Güç Işığı - Sabit KIRMIZI

- Yeni veya Şarj Edilmiş Piller ile Değiştirin



### Kilit Işığı - Sabit KIRMIZI

- Sarkaç kiliti AÇIK

- Otomatik Tesviye KAPALI

### Kilit Işığı - Yanıp Sönen KIRMIZI

- Aralık Dışı Değer

## Piller ve Güç

### Pil Takma / Çıkarma

(Bkz. şekil ®)

### Lazer Aleti

- Lazer aletinin altını çevirin. Pil bölmesinin kapağını bastırıp dışarı kaydırarak açın.
- Pilleri Takın / Çıkarın. Lazer aletine yerleştirirken, pilleri doğru şekilde yönlendirin.
- Pil bölmesinin kapağını sıkıca kapanana kadar içeri kaydırarak kapatın ve kilitleyin.



### UYARI:

- Pilleri doğru bir şekilde takmak için, pil yuvasındaki (+) ve (-) işaretlerine dikkat edin. Pilleri aynı tip ve kapasitede olmalıdır. Kalan kapasitesi farklı olan pillerden oluşan bir kombinasyon kullanmayın..

# Ayarlama

- Lazer cihazını düz ve stabil bir yüzeye yerleştirin.
- Otomatik tesviye Özelliğini kullanıyorsanız sarkaç / taşıma kilidini, açık yani kilitlsiz konuma getirin. Daha sonra lazer cihazını, kabul edilebilir aralık değerler içinindeki bir yüzeyde dik konuma getirin.
- Lazer cihazı, herhangi bir yöne doğrultulabilir; cihaz sadece sarkaç / taşıma kilidi, kapalı yani kilitli konumda iken çalıṣır.

## **Aksesuarlar üzerine Montaj**

- Aksesuari ölçülecek alanın orta noktasına yakın bir yere, işlevinin kolay kolay kesintiye uğratılmayacağı bir noktaya yerleştirin.
- Aksesuari gereki̇ği şekilde ayarlayın. Aksesuari, tabanının mümkün olduğunda yere paralel olmasını temin edecek şekilde konumlandırın (*lazer cihazlarının aralık değerleri dahilinde*).
- Lazer cihazını aksesuara, bu aksesuar / lazer cihazı kombinasyonu için uygun olan sabitleme yöntemini kullanarak monte edin.

### **DİKKAT:**

- Sabitleme vidasını tam olarak sıkıştırmadan, lazer cihazının başından ayrılmayıñ. Aksi takdirde, lazer cihazı düşebilir ve muhtemel bir hasar oluşabilir.

### **NOT:**

- Lazer cihazını bir aksesuara yerleştirirken veya çıkarırken, bir eliniz ile lazer cihazını desteklemeniz tavsiye edilir.

## **Çalışma**

### **NOT:**

- Çalışma sırasında göstergeler için **LED Açıklamaları** bölümüne bakın.
- Lazer aletini çalıştırmadan önce, her zaman doğruluk açısından kontrol edin.
  
- **Manuel Modda**, Kendinden Ayarlama özelliği KAPALI durumdadır. İşinin doğruluğunuñ ayarlanacağı garanti edilmez.
- Lazer aleti, dengeleme aralığının dışında olduğu zaman işaret verir. **LED Açıklamaları'na** bakın.

Lazer aletini, hemen hemen düz olacak şekilde tekrar konumlandırın.

- *Kullanımda değilken, lazer aletini KAPATIN ve sarkaç kilidini kilitli konumda tutun.*

### **Güç**

- Lazer aletini AÇIK durumuna getirmek için  düğmesine basın.
- Lazer aletini KAPATMAK için KAPALI modu seçilene kadar  düğmesine tekrar basın **VEYA** herhangi bir moddayken lazer aletini KAPATMAK için ≥ 3 saniye boyunca  düğmesine basılı tutun.

### **Mod**

- Mevcut modlarda gezinmek için arka arkaya  düğmesine basın.

### **Kendinden Ayarlama / Manuel Mod**

(Bkz. **Şekil C** ve **F**)

- Kendinden ayarlama için lazer aleti üzerindeki sarkaç kilidinin açık konuma getirilmesi gerekmektedir.
- Hızlı olmayan düz çizgilere veya noktalara yöneltmek için lazer aletini çeşitli açılarda konumlandırmak gereki̇nde lazer aleti sarkaç kilidi kilitli durumdayken kullanılabilir.

## **Doğruluk Kontrolü ve Kalibrasyon**

### **NOT:**

- Lazer aletleri, fabrikadayken kapatılarak belirtilen doğruluğa kalibre edilir.
- İlk kullanımda önce ve gelecekteki kullanımlarda düzenli olarak kalibrasyon kontrolü yapılması tavsiye edilir.
- Lazer aleti, özellikle hassas düzenlerde doğruluğunun sağlanması için düzenli olarak kontrol edilmelidir.
- **Hassasiyeti kontrol etmeden önce lazer aletinin kendini hizalayabilmesi için taşıma kilidinin açık durumda olması gereklidir.**

## Seviye Işını Doğruluğu

(Bkz şkil ⑥)

- ④ Lazer cihazını gösterildiği şekilde, lazer AÇIK olarak yerleştirin. P<sub>1</sub> noktasını artıklı üzerine getirin.
- ⑤ Lazer cihazını 180° döndürün ve P<sub>2</sub> noktasını artıklı üzerine getirin.
- ⑥ Lazer cihazını duvara yaklaştırin ve P<sub>3</sub> noktasını artıklı üzerine getirin..
- ⑦ Lazer cihazını 180° döndürün ve P<sub>4</sub> noktasını artıklı üzerine getirin.
- ⑧ P<sub>1</sub> ve P<sub>3</sub> arasındaki dikey aralığı ölçerek D<sub>3</sub>'ü ve P<sub>2</sub> ile P<sub>4</sub> arasındaki dikey aralığı ölçerek D<sub>4</sub>'ü bulun.
- Azami ofset aralığını hesaplayın ve denkleme gösterildiği gibi, D<sub>3</sub> ve D<sub>4</sub> arasındaki fark ile kıyaslayın.
- Toplam değer hesaplanan azami ofset aralığından daha düşük veya aralığa eşit değil ise, cihaz kalibrasyon için Stanley Distribütörüne iade edilmelidir.

### Azami Ofset Aralığı:

$$\begin{aligned} &= 0,4 \frac{\text{mm}}{\text{m}} \times (D_1 \text{ m} - (2 \times D_2 \text{ m})) \\ \text{Azami} \\ &= 0,0048 \frac{\text{in}}{\text{ft}} \times (D_1 \text{ ft} - (2 \times D_2 \text{ ft})) \end{aligned}$$

### Karşılaştırın: (Bkz şkil ⑥)

$$D_3 - D_4 \leq \pm \text{ Azami}$$

**Örnek:**

- D<sub>1</sub> = 10 m, D<sub>2</sub> = 0,5 m
- D<sub>3</sub> = 1,0 mm
- D<sub>4</sub> = -1,5 mm
- 0,4  $\frac{\text{mm}}{\text{m}}$  x (10 m - (2 x 0,5 m)) = 3,6 mm

### (Azami Ofset Aralığı)

- (1,0 mm) - (-1,5 mm) = 2,5 mm
- 2,5 mm ≤ 3,6 mm

**(DOĞRU, cihazın kalibrasyonu hatalı)**

## Seviye Işını Doğruluğu

(Dikey Işın Olmadan) - (Bkz şkil ⑦)

- ⑨ Lazer cihazını gösterildiği şekilde, lazer AÇIK olarak yerleştirin. P<sub>1</sub> noktasını işaretleyin.
- ⑩ Lazer cihazını 180° döndürün ve P<sub>2</sub> noktasını işaretleyin.
- ⑪ Lazer cihazını duvara yaklaştırin ve P<sub>3</sub> noktasını işaretleyin.
- ⑫ Lazer cihazını 180° döndürün ve P<sub>4</sub> noktasını işaretleyin.
- ⑬ P<sub>1</sub> ve P<sub>3</sub> arasındaki dikey aralığı ölçerek D<sub>3</sub>'ü ve P<sub>2</sub> ile P<sub>4</sub> arasındaki dikey aralığı ölçerek D<sub>4</sub>'ü bulun.
- Dikey işin ile doğruluğun kontrolünde yapıldığı şekilde, aynı hesaplamaları ve örneği uygulayın.

## Yatay İşin Doğruluğu

(Bkz şkil ⑦)

- ⑭ Lazer cihazını gösterildiği şekilde, lazer AÇIK olarak yerleştirin. Dikey işini ilk köşeye yönelik veya bir referans noktasını belirleyin. D<sub>1</sub> aralığının yarısını ölçüp ve P<sub>1</sub> noktasını işaretleyin.
- ⑮ Lazer cihazını döndürün ve ön dikey lazer işinini P<sub>1</sub> noktasıyla hizalayın. Yatay ve dikey lazer işinlerinin çakıştığı noktası P<sub>2</sub> noktasını olarak işaretleyin.
- ⑯ Lazer cihazını döndürün ve dikey işini ikinci köşeye yönelik veya referans noktasını belirleyin. P<sub>1</sub> ile P<sub>2</sub> noktaları dikey olarak aynı hat üzerinde olacak şekilde P<sub>3</sub> noktasını işaretleyin.
- ⑰ En yüksek ve en alçak noktası arasında D<sub>2</sub> dikey aralığını ölçün.
- Azami ofset aralığını hesaplayın ve D<sub>2</sub> ile kıyaslayın.
- D<sub>2</sub> hesaplanan azami ofset aralığından daha düşük veya aralığa eşit değil ise, cihaz kalibrasyon için Stanley Distribütörüne iade edilmelidir.

### Azami Ofset Aralığı:

$$Azami = 0,4 \frac{mm}{m} \times D_1 m$$

$$= 0,0048 \frac{in}{ft} \times D_1 ft$$

**Karsılastırın:** (Bkz şekil ④)  
 $D_2 \leq Azami$

#### **Örnek:**

- $D_1 = 5 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$

$$\bullet 0,4 \frac{mm}{m} \times 5 \text{ m} = 2,0 \text{ mm}$$

(Azami Ofset Aralığı)

- $1,0 \text{ mm} \leq 2,0 \text{ mm}$

(DOĞRU, cihazın kalibrasyonu hatasız)

### **Yatay İşin Doğruluğu**

(Dikey İşin Olmadan) - (Bkz şekil ⑤)

- ⑨ Lazer cihazını gösterildiği şekilde, lazer AÇIK olarak yerleştirin. Lazer cihazını ilk köşeye kabaca yöneltin veya bir referans noktası belirleyin.  $D_1$  aralığının yarısını ölçün ve  $P_1$  noktasını işaretleyin.
- ⑩ Lazer cihazını döndürün ve  $P_1$  noktasına kabaca yöneltin.  $P_1$  noktası ile dikey olarak aynı hat üzerinde olacak şekilde  $P_2$  noktasını işaretleyin.
- ⑪ Lazer cihazını döndürün ve dikey işini ikinci köşeye yöneltin veya referans noktası belirleyin.  $P_1$  ile  $P_2$  noktaları dikey olarak aynı hat üzerinde olacak şekilde  $P_3$  noktasını işaretleyin.
- ⑫ En yüksek ve en alçak noktası arasında  $D_2$  dikey aralığını ölçün.
- Dikey işin ile doğruluğun kontrolünde yapıldığı şekilde, aynı hesaplamları ve örneği uygulayın.

### **Dikey İşin Doğruluğu**

(Bkz şekil ⑤)

- ⑥ Bir referans noktasının yüksekliğini ölçerek  $D_1$  aralığını bulun. Lazer cihazını gösterildiği şekilde, lazer AÇIK olarak yerleştirin. Dikey işin referans noktasına yöneltin.  $P_1, P_2$ , ve  $P_3$  noktalarını gösterildiği şekilde işaretleyin.

- ⑦ Lazer cihazını referans noktasının ters tarafına taşıyın ve aynı dikey işini  $P_2$  ve  $P_3$  ile hizalayın.

- ⑧  $P_1$  ile 2'nci konumdaki dikey işin arasında kalan aralığı ölçün.

- Azami ofset aralığını hesaplayın ve  $D_2$  ile kıyaslayın.

- $D_2$  hesaplanan azami ofset aralığından daha düşük veya aralığa eşit değil ise, cihaz kalibrasyon için Stanley Distribütörüne iade edilmelidir.

### Azami Ofset Aralığı:

$$Azami = 0,8 \frac{mm}{m} \times D_1 m$$

$$= 0,0096 \frac{in}{ft} \times D_1 ft$$

**Karsılastırın:** (Bkz şekil ⑤)

$$D_2 \leq Azami$$

#### **Örnek:**

- $D_1 = 3 \text{ m}, D_2 = 1,0 \text{ mm}$

$$\bullet 0,8 \frac{mm}{m} \times 3 \text{ m} = 2,4 \text{ mm}$$

(Azami Ofset Aralığı)

- $1,0 \text{ mm} \leq 2,4 \text{ mm}$

(DOĞRU, cihazın kalibrasyonu hatasız)

## Özellikler

### Lazer Cihazı

	<b>SLL360 (77137)</b>
Tesviye Doğruluğu:	± 4 mm / 10 m
Yatay / Dikey Doğruluk	± 4 mm / 10 m
Kabul Edilebilir Aralık Değeri:	± 4°
Çalışma Mesafesi:	10 m
Lazer Sınıfı:	Sınıf 1 (IEC/EN60825-1)
Lazer Dalgaboyu	635 nm
Çalışma Süresi (Tüm lazerler AÇIK):	8 saat (Alkalin)
Güç Kaynağı:	3 x "AA" (LR6) Pil
IP Puanı:	IP54
Çalışma Isı Aralığı:	-10° C ~ +50° C
Depolama Isı Aralığı:	-25° C ~ +70° C

# **STANLEY**

© 2017 Stanley Black and Decker, Inc,  
Egide Walschaertsstraat 14-16,  
2800 Mechelen, Belgium  
P/N 79003126 (04/17)  
<http://www.stanleytools.eu>